

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2014年8月28日(28.08.2014)



(10) 国際公開番号

WO 2014/129491 A1

- (51) 国際特許分類:
G01C 21/26 (2006.01) G07B 15/06 (2011.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2014/053877
- (22) 国際出願日: 2014年2月19日(19.02.2014)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2013-029865 2013年2月19日(19.02.2013) JP
- (71) 出願人: 三菱重工業株式会社 (MITSUBISHI HEAVY INDUSTRIES, LTD.) [JP/JP]; 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者: 宅原 雅人 (IEHARA Masato); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 日浦 亮太 (HIURA Ryota); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 中山 博之 (NAKAYAMA Hiroyuki); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 馬淵 義弘 (MABUCHI Yoshihiro); 〒

1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP).

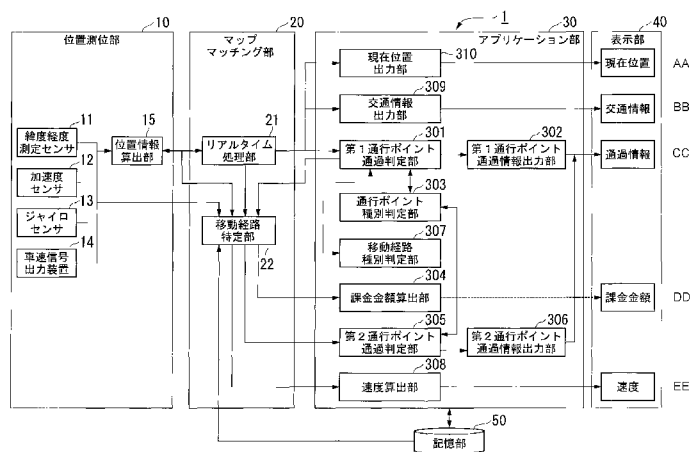
- (74) 代理人: 森 隆一郎, 外 (MORI Ryuichirou et al.); 〒1006620 東京都千代田区丸の内一丁目9番2号 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT,

[続有]

(54) Title: TRAFFIC INFORMATION PROCESSING DEVICE, PROCESSING METHOD FOR SAME, AND PROGRAM

(54) 発明の名称: 交通情報処理装置及びその処理方法とプログラム

[図1]



(57) Abstract: This traffic processing device calculates the current location of a vehicle, determines whether the vehicle has passed a transit point, and determines whether the transit point is a confirmed point or an unconfirmed point. Moreover, when the vehicle has been determined to be at a confirmed point, the passing information indicating that the transit point has been passed is output to a display unit.

(57) 要約: この交通処理装置は、車両の現在位置を算出し、車両が通行ポイントを通じたか否かについて判定し、通行ポイントが、確定ポイントと、非確定ポイントのいずれであるかを判定する。また、車両が確定ポイントであると判定された場合に、通行ポイントの通過を示す通過情報を表示部に出力する。

- 10 Positioning unit
11 Latitude and longitude measuring sensor
12 Acceleration sensor
13 Gyro sensor
14 Vehicle speed signal output device
15 Location information calculating unit
20 Map matching unit
21 Real time processing unit
22 Travel path identifying unit
30 Application unit
40 Display unit
50 Storage unit
301 First transit point passing determining unit
302 First transit point passing information output unit

- 303 Transit point type determining unit
304 Fee amount calculating unit
305 Second transit point passing determining unit
306 Second transit point passing information output unit
307 Travel path type determining unit
308 Velocity calculating unit
309 Traffic information output unit
310 Current location output unit
AA Current location
BB Traffic information
CC Passing information
DD Fee amount
EE Velocity



NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI
(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML,
MR, NE, SN, TD, TG).

— 補正された請求の範囲及び説明書（条約第 19
条(1)）

添付公開書類:

— 国際調査報告（条約第 21 条(3)）