

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2012年4月5日(05.04.2012)



PCT



(10) 国際公開番号
WO 2012/043388 A1

- (51) 国際特許分類:
G08G 1/00 (2006.01) *G08G 1/01* (2006.01)
G07C 5/00 (2006.01) *G08G 1/13* (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2011/071646
- (22) 国際出願日: 2011年9月22日(22.09.2011)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2010-215479 2010年9月27日(27.09.2010) JP
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 学校法人神奈川大学 (KANAGAWA UNIVERSITY) [JP/JP]; 〒2218686 神奈川県横浜市神奈川区六角橋3-27-1 Kanagawa (JP). 株式会社ホリバアイテック (HORIBA ITECH Co., Ltd.) [JP/JP]; 〒6018510 京都府京都市南区吉祥院宮の東町2番地 Kyoto (JP).
- (72) 発明者: および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 久保 登 (KUBO, Noboru) [JP/JP]; 〒3590001 埼玉県所沢市

下富 1056-36-5-11 Saitama (JP). 森みどり (MORI, Midori) [JP/JP]; 〒2218686 神奈川県横浜市神奈川区六角橋3-27-1 学校法人神奈川大学内 Kanagawa (JP).

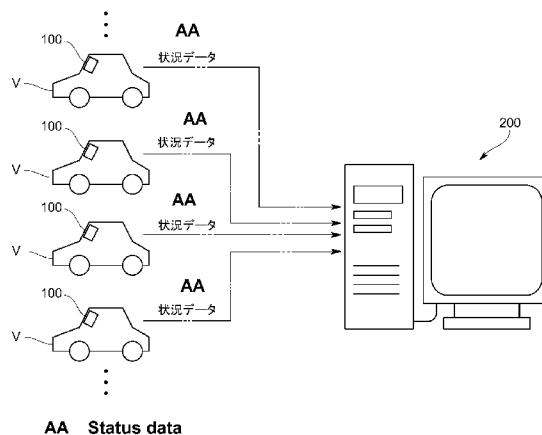
- (74) 代理人: 西村 竜平 (NISHIMURA, Ryuhei); 〒6040857 京都府京都市中京区蔭絵屋町280番地 マニユライフプレイス京都3F Kyoto (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ

[続葉有]

(54) Title: VEHICLE BEHAVIOR ANALYSIS DEVICE, VEHICLE BEHAVIOR ANALYSIS PROGRAM AND DRIVE RECORDER

(54) 発明の名称: 車両挙動解析装置、車両挙動解析プログラム及びドライブレコーダ

[図1]



(57) Abstract: The disclosed vehicle behavior analysis device automatically and reliably determines vehicle behavior indicated by status data, and is provided with: a status data receiving unit that receives status data at least including each kind of acceleration data (longitudinal acceleration, left and right acceleration, and vertical acceleration) acting on the vehicle; and a vehicle behavior determining unit (202) which uses the relative relations of the feature quantities of each kind of acceleration data (longitudinal acceleration, left and right acceleration, and vertical acceleration) in the received status data to determine the vehicle behavior indicated by the aforementioned status data.

(57) 要約: 本発明は、状況データが示す車両挙動を自動的に且つ高い信頼性で特定するものであり、車両に作用した前後加速度、左右加速度及び上下加速度の各加速度データを少なくとも含む状況データを受信する状況データ受信部と、受信した状況データにおける前後加速度、左右加速度及び上下加速度の各加速度データの特徴量の相対関係を用いて、前記状況データが示す車両挙動を特定する車両挙動特定部202とを備えることを特徴とする。



WO 2012/043388 A1