

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2015年6月18日(18.06.2015)



(10) 国際公開番号

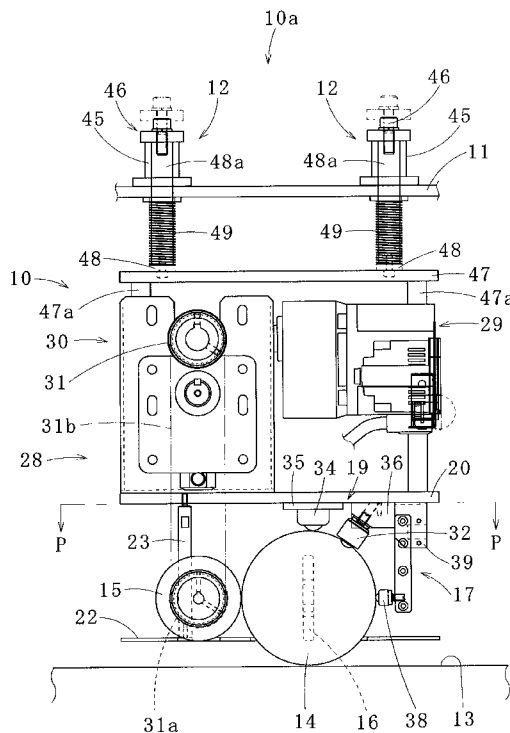
WO 2015/087922 A1

- (51) 国際特許分類:
B62B 3/00 (2006.01) *B62B 5/00* (2006.01)
B60B 33/08 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2014/082711
- (22) 国際出願日: 2014年12月10日(10.12.2014)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2013-256435 2013年12月11日(11.12.2013) JP
- (71) 出願人: リーフ株式会社(REIF CO., LTD.) [JP/JP];
〒8020065 福岡県北九州市小倉北区三萩野二丁目8番17号 Fukuoka (JP).
- (72) 発明者: 森 政男(MORI Masao); 〒8020065 福岡県北九州市小倉北区三萩野二丁目8番17号 リーフ株式会社内 Fukuoka (JP). 塚里 良美(TSUKASATO Yoshimi); 〒8020065 福岡県北九州市小倉北区三萩野二丁目8番17号 リーフ株式会社内 Fukuoka (JP). 谷本 吉太郎(TANIMOTO Yoshitaro); 〒8080122 福岡県北九州市若松区蛸住296-2 Fukuoka (JP).
- (74) 代理人: 中前 富士男(NAKAMAE Fujio); 〒8028691 福岡県北九州市小倉北区浅野2丁目13番23号 幹線ビル401号 中前国際特許商標事務所 Fukuoka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨー

[続葉有]

(54) Title: SELF-PROPELLED CARRIAGE USING SPHERICAL DRIVE MODULE

(54) 発明の名称: 球体駆動モジュールを使用した自走台車



(57) Abstract: A self-propelled carriage (10a) in which a spherical drive module (10) is mounted on the bottom of a carriage frame (11) via a suspension mechanism (12), wherein the spherical drive module (10) is provided with: a sphere (14); first and second drive wheels (15, 16) in contact with the sphere (14) from X- and Y-axis directions; first and second free ball bearing mechanisms (17, 18) located on the sides opposite from the first and second drive wheels (15, 16), the first and second free ball bearing mechanisms (17, 18) receiving reactive force from the first and second drive wheels (15, 16); a third free ball bearing mechanism (19) positioned on top of the sphere (14), the third free ball bearing mechanism (19) receiving the load exerted on the sphere (14); and a pedestal (20) for supporting these components.

(57) 要約: 球体駆動モジュール10を台車フレーム11の底にサスペンション機構12を介して装着した自走台車10aであって、球体駆動モジュール10は、球体14と、球体14にXY軸方向から接する第1、第2の駆動車輪15、16と、第1、第2の駆動車輪15、16と反対側にあつて第1、第2の駆動車輪15、16からの反力を受ける第1、第2の自在球軸受機構17、18と、球体14の上位置にあつて、球体14に掛かる荷重を受ける第3の自在球軸受機構19と、これらを支持する基台20とを備える。

WO 2015/087922 A1



ロツパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE,
ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV,
MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK,
SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ,
GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第 21 条(3))