

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2020年12月30日(30.12.2020)



(10) 国際公開番号

WO 2020/261973 A1

(51) 国際特許分類:
B60P 9/00 (2006.01)

(21) 国際出願番号: PCT/JP2020/022659

(22) 国際出願日: 2020年6月9日(09.06.2020)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願 2019-118572 2019年6月26日(26.06.2019) JP

(71) 出願人: 株式会社 I H I (**IIH CORPORATION**)
[JP/JP]; 〒1358710 東京都江東区豊洲三丁目1番1号 Tokyo (JP).

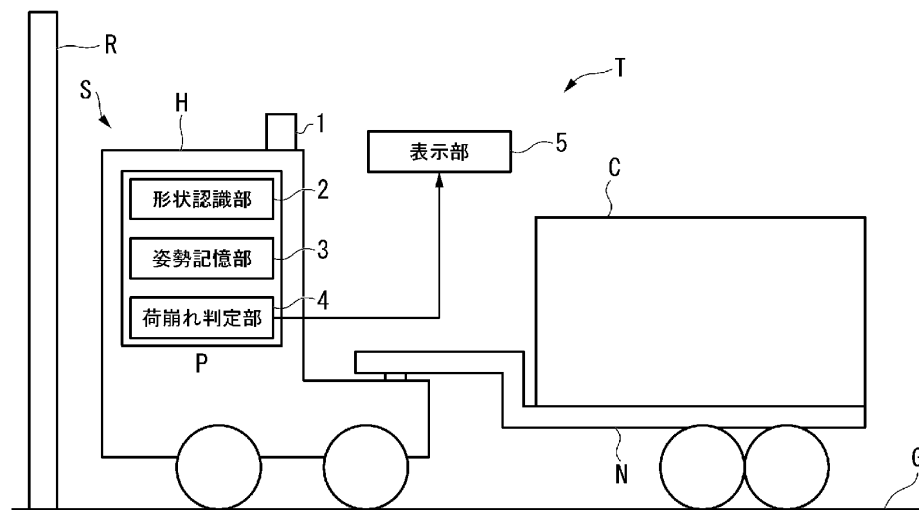
(72) 発明者: 香月 良夫 (**KATSUKI Yoshio**);
〒1358710 東京都江東区豊洲三丁目1番1号 株式会社 I H I 内 Tokyo (JP).

(74) 代理人: 西澤 和純, 外(**NISHIZAWA Kazuyoshi et al.**); 〒1006620 東京都千代田区丸の内一丁目9番2号 Tokyo (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT,

(54) **Title:** DRIVE CONTROL SYSTEM

(54) 発明の名称: 運転制御システム



- 2 Shape recognition unit
- 3 Posture storage unit
- 4 Load collapse determination unit
- 5 Display unit

(57) **Abstract:** Provided is a drive control system (S) comprising: a measurement unit (1) that detects an obstacle (R) in a transportation vehicle (T); and a cargo collapse determination unit (4) that acquires a posture of a transportation target (C) loaded on the transportation vehicle (T) on the basis of data measured by the measurement unit (1) and determines load collapse of the transportation target (C) on the basis of a change of the posture with respect to time.

[続葉有]

QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL,
ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG,
US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

- 国際調査報告 (条約第21条(3))

(57) 要約: 運搬車両 (T) における障害物 (R) を検知する計測部 (1) と、前記計測部 (1) の計測データに基づいて前記運搬車両 (T) に積載された運搬対象物 (C) の姿勢を取得し、時間に対する前記姿勢の変化に基づいて前記運搬対象物 (C) の荷崩れを判定する荷崩れ判定部 (4) とを備える運転制御システム (S) 。