

請求の範囲

- [請求項1] 料理の盛り付けに用いられた食材に関する情報である食材情報、調理人の盛り付け動作に関する情報である盛り付け動作情報、および、盛り付けに用いられた調理ツールに関する情報である調理ツール情報を含む盛り付け情報に基づいて、新たな盛り付けに関する情報である新たな盛り付け情報を生成する盛り付け生成部を備える情報処理装置。
- [請求項2] 前記盛り付け生成部は、前記盛り付け情報の時系列データに基づいて、各時刻の盛り付け動作に関する情報を含む前記新たな盛り付け情報を生成する請求項1に記載の情報処理装置。
- [請求項3] 前記盛り付け生成部は、盛り付けられた食材の配置に関する情報である配置情報をさらに含む前記盛り付け情報に基づいて、前記新たな盛り付け情報を生成する請求項1に記載の情報処理装置。
- [請求項4] 前記盛り付け生成部は、盛り付けに用いられた食器に関する情報である食器情報をさらに含む前記盛り付け情報に基づいて、前記新たな盛り付け情報を生成する請求項1に記載の情報処理装置。
- [請求項5] 前記新たな盛り付けに用いる食材を用意する際の調理工程に関する情報である調理工程情報と前記新たな盛り付け情報とを紐付けることによって、レシピデータを生成するレシピ生成部をさらに備える請求項1に記載の情報処理装置。
- [請求項6] 所定の料理の前記レシピデータに基づいて、前記調理工程と前記新たな盛り付けの工程を調理ロボットに行わせるための命令コマンドを生成する命令コマンド生成部をさらに備える請求項5に記載の情報処理装置。
- [請求項7] 前記食材情報、前記盛り付け動作情報、および前記調理ツール情報

の少なくともいずれかは、前記調理人による盛り付けの様子を撮影して得られた画像を解析することによって、または、前記調理人による盛り付けの動作を測定したセンサデータを解析することによって得られた情報である

請求項 1 に記載の情報処理装置。

[請求項8] 前記盛り付け生成部は、前記盛り付け情報の時系列データと、前記調理人の盛り付けに対する人の主観評価を表す主観情報と、前記調理人の盛り付け結果を表す画像とに基づいて学習を行うことによって生成されたモデルに基づいて、前記新たな盛り付け情報を生成する

請求項 2 に記載の情報処理装置。

[請求項9] 前記モデルは、盛り付けに対する人の主観評価と、所定の盛り付け結果を表す画像とを入力とし、前記新たな盛り付けに関する時系列データを出力とするニューラルネットワークである

請求項 8 に記載の情報処理装置。

[請求項10] 前記新たな盛り付けを要求するユーザによる入力に基づいて、前記モデルの入力となる前記主観評価と前記所定の盛り付け結果を表す画像とを取得する取得部をさらに備える

請求項 9 に記載の情報処理装置。

[請求項11] 情報処理装置が、

料理の盛り付けに用いられた食材に関する情報である食材情報、調理人の盛り付け動作に関する情報である盛り付け動作情報、および、盛り付けに用いられた調理ツールに関する情報である調理ツール情報を含む盛り付け情報に基づいて、新たな盛り付けに関する情報である新たな盛り付け情報を生成する

情報処理方法。

[請求項12] 料理の盛り付けに用いられた食材に関する情報である食材情報、調理人の盛り付け動作に関する情報である盛り付け動作情報、および、盛り付けに用いられた調理ツールに関する情報である調理ツール情報

を含む盛り付け情報に基づいて生成された、新たな盛り付けに関する情報である新たな盛り付け情報に基づいて、前記新たな盛り付けの動作を行う制御部を備える

調理ロボット。

[請求項13] 前記盛り付け情報の時系列データに基づいて生成された前記新たな盛り付け情報は、各時刻の盛り付け動作に関する情報を含む情報である

請求項12に記載の調理ロボット。

[請求項14] 前記新たな盛り付け情報は、盛り付けられた食材の配置に関する情報である配置情報をさらに含む前記盛り付け情報に基づいて生成された情報である

請求項12に記載の調理ロボット。

[請求項15] 前記新たな盛り付け情報は、盛り付けに用いられた食器に関する情報である食器情報をさらに含む前記盛り付け情報に基づいて生成された情報である

請求項12に記載の調理ロボット。

[請求項16] 前記制御部は、前記新たな盛り付けに用いる食材を用意する際の調理工程に関する情報である調理工程情報と前記新たな盛り付け情報とを紐付けることによって生成されたレシピデータに基づいて、前記調理工程の動作と前記新たな盛り付けの動作とを制御する

請求項12に記載の調理ロボット。

[請求項17] 前記レシピデータに基づいて、前記調理工程と前記新たな盛り付けの工程を行わせる命令コマンドを生成する命令コマンド生成部をさらに備える

請求項16に記載の調理ロボット。

[請求項18] 調理ロボットが、
料理の盛り付けに用いられた食材に関する情報である食材情報、調理人の盛り付け動作に関する情報である盛り付け動作情報、および、

盛り付けに用いられた調理ツールに関する情報である調理ツール情報を含む盛り付け情報に基づいて生成された、新たな盛り付けに関する情報である新たな盛り付け情報に基づいて、前記新たな盛り付けの動作を行う

調理方法。

[請求項19]

料理の盛り付けに用いられた食材に関する情報である食材情報、調理人の盛り付け動作に関する情報である盛り付け動作情報、および、盛り付けに用いられた調理ツールに関する情報である調理ツール情報を含む盛り付け情報に基づいて生成された、新たな盛り付けに関する情報である新たな盛り付け情報に基づいて、前記新たな盛り付けの動作を行う制御部を備える

調理器具。