

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2026年4月2日(02.04.2026)



(10) 国際公開番号

WO 2026/069667 A1

(51) 国際特許分類:
G05D 1/229 (2024.01)

8 - 1 0 高輪泉岳寺駅前ビル 9 F C
a l T a株式会社内 (JP).

(21) 国際出願番号: PCT/JP2024/034957

(22) 国際出願日: 2024年9月30日(30.09.2024)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(71) 出願人: C a l T a 株式会社(CALTA INC.) [JP/
JP]; 〒1080074 東京都港区高輪 2 - 1 8 - 1
0 高輪泉岳寺駅前ビル 9 F (JP).

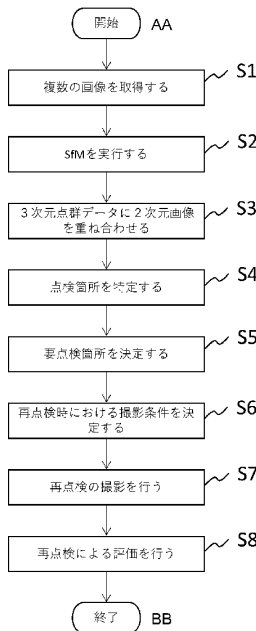
(72) 発明者: ▲ 高 ▼ 見 澤 拓 哉 (TAKAMIZAWA
Takuya); 〒1080074 東京都港区高輪 2 - 1

(74) 代理人: O n e i p 弁 理 士 法 人 (ONE IP
PATENT FIRM); 〒1040031 東京都中央区
京橋二丁目7番14号 ビュレックス
京橋208 (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保
護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA,
BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN,
CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC,
EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR,
HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG,
KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU,
LY, MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY,

(54) Title: INFORMATION PROCESSING METHOD, INFORMATION PROCESSING DEVICE, AND PROGRAM

(54) 発明の名称: 情報処理方法、情報処理装置及びプログラム



S1 Acquire plurality of images
S2 Perform SfM
S3 Superimpose two-dimensional images
on three-dimensional point group data
S4 Identify inspection points
S5 Determine point in need of inspection
S6 Determine imaging conditions for reinspection
S7 Capture image for reinspection
S8 Evaluate on basis of reinspection
AA Start
BB End

(57) Abstract: The present invention calculates three-dimensional data for an object on the basis of a plurality of images of the object that have been captured using an imaging device, calculates the positions and postures of the imaging device at the capture times of the plurality of images, determines, from among the calculated positions and postures of the imaging device, the position and posture of the imaging device at the capture time of a point in need of inspection on the object that has been identified on the basis of the images captured of the object and the three-dimensional data, and uses the

[続葉有]

MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL,
PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK,
SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA,
UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第21条(3))

determined position and posture to determine a target position and a target posture for a mobile body that includes an imaging device that is for capturing an image of the point in need of inspection for subsequent inspection.

(57) 要約: 撮像装置を用いて対象物を撮影して得られた複数の画像に基づいて、対象物に関する3次元データを算出するとともに、複数の画像を撮影したときの撮像装置の位置と姿勢を算出し、算出した撮像装置の位置と姿勢のうち、対象物を撮影して得られた画像と3次元データに基づいて特定された対象物の要点検箇所を撮影したときの撮像装置の位置と姿勢を決定し、決定した位置と姿勢を用いて、以後の点検のために要点検箇所の撮影を行うための撮像装置を含む移動体についての目標位置と目標姿勢を決定する。