

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局

(43) 国际公布日
2022 年 7 月 7 日 (07.07.2022)



(10) 国际公布号
WO 2022/142753 A1

(51) 国际专利分类号:
G16H 50/80 (2018.01)

(21) 国际申请号: PCT/CN2021/129851

(22) 国际申请日: 2021 年 11 月 10 日 (10.11.2021)

(25) 申请语言: 中文

(26) 公布语言: 中文

(30) 优先权:
202011622829.7 2020 年 12 月 31 日 (31.12.2020) CN

(71) 申请人: 医渡云 (北京) 技术有限公司 (YIDU CLOUD (BEIJING) TECHNOLOGY CO., LTD.) [CN/CN]; 中国北京市海淀区花园北路 35 号 9 号楼 8 层 801, Beijing 100191 (CN)。

(72) 发明人: 朱马丽 (ZHU, Mali); 中国北京市海淀区花园北路 35 号 9 号楼 8 层 801, Beijing 100191 (CN)。

(74) 代理人: 北京律智知识产权代理有限公司 (BEIJING INTELLEGAL INTELLECTUAL

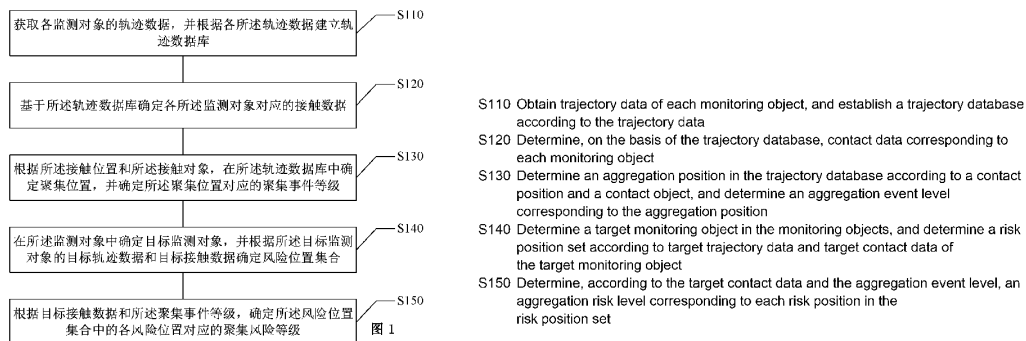
PROPERTY AGENT LTD.); 中国北京市朝阳区慧忠路 5 号 B1605、B1606、B1607, Beijing 100101 (CN)。

(81) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG,

(54) Title: AGGREGATION RISK DETERMINATION METHOD AND APPARATUS, COMPUTER-READABLE MEDIUM, AND ELECTRONIC DEVICE

(54) 发明名称: 聚集风险确定方法及装置、计算机可读介质及电子设备



(57) Abstract: The present invention relates to the technical field of data processing, and in particular to an aggregation risk determination method and apparatus, a computer-readable medium, and an electronic device. The method comprises: obtaining trajectory data of each monitoring object, and establishing a trajectory database according to the trajectory data (S110); determining, on the basis of the trajectory database, contact data corresponding to each monitoring object (S120); determining an aggregation position in the trajectory database according to a contact position and a contact object, and determining an aggregation event level corresponding to the aggregation position (S130); determining a target monitoring object in the monitoring objects, and determining a risk position set according to target trajectory data and target contact data of the target monitoring object (S140); and determining, according to the target contact data and the aggregation event level, an aggregation risk level corresponding to each risk position in the risk position set (S150). According to the present invention, the monitoring object in contact with the target monitoring object can be determined, and thus the risk position and the aggregation risk level are determined.

[见续页]

CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU,
IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT,
RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI,
CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布：

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。

(57) 摘要：涉及数据处理技术领域，具体涉及一种聚集风险确定方法、聚集风险确定装置、计算机可读介质及电子设备，方法包括：获取各监测对象的轨迹数据，并根据各轨迹数据建立轨迹数据库(S110)；基于轨迹数据库确定各监测对象对应的接触数据(S120)；根据接触位置和接触对象，在轨迹数据库中确定聚集位置，并确定聚集位置对应的聚集事件等级(S130)；在监测对象中确定目标监测对象，并根据目标监测对象的目标轨迹数据和目标接触数据确定风险位置集合(S140)；根据目标接触数据和聚集事件等级，确定风险位置集合中的各风险位置对应的聚集风险等级(S150)。可以确定与目标监测对象之间发生接触的监测对象，进而确定风险位置和聚集风险等级。