

要約書
ABSTRACT

天井ボード施工ロボット
CEILING BOARD INSTALLATION ROBOT

天井スラブ 1 により支持された枠体 6 に天井ボード 8 を載置する天井ボード施工ロボット 100 は、床面 2 を移動可能な台車部 10 と、台車部 10 上に載置される昇降部 21 と、昇降部 21 から枠体 6 に向かって延びるアーム部 30 と、アーム部 30 の先端側に設けられ天井ボード 8 を保持可能な保持部 40 と、枠体 6 の形状に関する枠体状態を検知可能な状態検知部 51, 52 と、アーム部 30 の作動を制御する制御部 50 と、を備え、制御部 50 は、保持部 40 によって保持された天井ボード 8 が枠体 6 の上方から落とし込まれることにより枠体 6 に載置されるように、枠体状態に基づいてアーム部 30 を作動させる。

FIG. 1