

【書類名】 要約書

より安全な作業に取り組める環境を実現するために、揚重作業の吊荷の状態を仮想空間に反映させることで作業状況を共有することができる可視化システムを提供する。揚重作業の吊荷 S L の状態を仮想空間上において可視化する可視化システム 1 は、仮想空間を制御する空間制御部 7 2 と、吊荷の方位を検出する方位検出部 6 2 と、吊荷 S L の形状を取得する形状取得部と、を備える。方位検出部 6 2 は、吊荷形状の特定方向の方位を検出することで吊荷 S L の方位を検出する。空間制御部 7 2 は、吊荷の状態を吊荷 S L に対応する仮想空間上の仮想吊荷に反映させる吊荷状態反映処理を行う。吊荷状態反映処理では、特定方向の方位が変化することに応じて、特定方向に対応する仮想吊荷の仮想特定方向の仮想方位を特定方向の方位に合わせるように変化させることによって、特定方向の方位の変化を仮想空間における仮想吊荷の表示形状に反映させる方位反映処理が行われる。

図 6