

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2020年10月1日(01.10.2020)



(10) 国際公開番号

WO 2020/194933 A1

(51) 国際特許分類:
B64F 1/305 (2006.01)

市中央区東町123番地の1 貿易ビル3階 Hyogo (JP).

(21) 国際出願番号: PCT/JP2019/049860

(22) 国際出願日: 2019年12月19日(19.12.2019)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願 2019-056151 2019年3月25日(25.03.2019) JP

(71) 出願人: 新明和工業株式会社 (SHINMAYWA INDUSTRIES, LTD.) [JP/JP]; 〒6658550 兵庫県宝塚市新明和町1番1号 Hyogo (JP).

(72) 発明者: 中村 太一 (NAKAMURA, Taichi). 國武 隆 (KUNITAKE, Takashi).

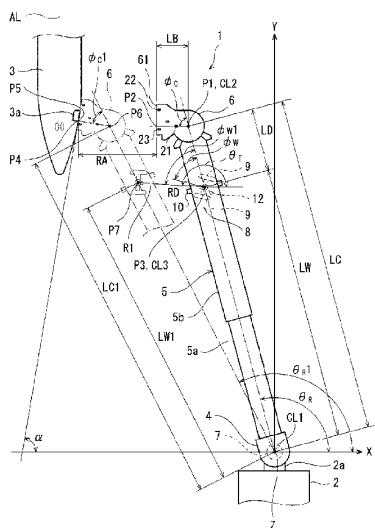
(74) 代理人: 特許業務法人 有古特許事務所 (PATENT CORPORATE BODY ARCO PATENT OFFICE); 〒6500031 兵庫県神戸

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT,

(54) Title: METHOD FOR CONTROLLING TRAVELING OF PASSENGER BOARDING BRIDGE

(54) 発明の名称: 旅客搭乗橋の走行制御方法



(57) Abstract: Provided is a method for controlling traveling of a passenger boarding bridge that enables a traveling part to satisfactorily travel straight forward from a movement starting position to a destination position. One example of this method for controlling traveling of a passenger boarding bridge is for controlling traveling of a passenger boarding bridge provided with a rotunda (4) rotatable around a vertical axis, a tunnel part (5), a cab (6), a raising and lowering mechanism (10), and a traveling part (12), and comprises: a step for calculating, in a case where the cab (6) is to be attached to an entrance part of an aircraft, relative position information indicating the position of the entrance part as viewed from the cab (6) when the traveling part (12) is at a movement starting position; a step for, if the distance from the movement starting position to a destination position is shorter than the horizontal distance from the vertical axis to the center point of the traveling part (12), calculating position information for the destination on the basis of the movement starting position and the relative position information; a step for calculating a target traveling angle; and a traveling step for only controlling the traveling part (12) so that a traveling angle is maintained at the target traveling angle during traveling.

WO 2020/194933 A1

[続葉有]

LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS,
SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM,
GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類：

一 国際調査報告（条約第21条(3)）

(57) 要約：走行部による移動開始位置から移動先の位置への直進走行を良好に行うことが可能になる旅客搭乗橋の走行制御方法を提供する。本発明の旅客搭乗橋の走行制御方法の一例は、鉛直軸線まわりに回転自在な口タンダ（４）とトンネル部（５）とキャブ（６）と昇降機構（１０）と走行部（１２）とを備えた旅客搭乗橋の走行制御方法であって、キャブ（６）を航空機の乗降部に装着する際、走行部（１２）が移動開始位置にあるときに、キャブ（６）から視た乗降部の位置を示す相対位置情報を算出するステップと、移動開始位置から移動先の位置までの距離が鉛直軸線から走行部（１２）の中心点までの水平距離よりも短い状態の場合に、移動開始位置と相対位置情報とに基づいて移動先の位置情報を算出するステップと、走行目標角度を算出するステップと、走行中において走行角度が走行目標角度を維持するようにのみ走行部（１２）を制御する走行ステップと、を有する。