

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2013 年 8 月 8 日(08.08.2013)



(10) 国際公開番号

WO 2013/114684 A1

- (51) 国際特許分類:
H04N 5/225 (2006.01) H04N 5/232 (2006.01)
G03B 15/00 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2012/076639
- (22) 国際出願日: 2012 年 10 月 15 日(15.10.2012)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2012-017111 2012 年 1 月 30 日(30.01.2012) JP
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 株式会社東芝(KABUSHIKI KAISHA TOSHIBA) [JP/JP];
〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者: および
- (71) 出願人 (米国についてのみ): 長田 和美 (NAGATA, Kazumi) [JP/JP]; 〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 株式会社東芝 知的財産部内 Tokyo (JP). 榎原 孝明(ENOHARA, Takaaki)

[JP/JP]; 〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 株式会社東芝 知的財産部内 Tokyo (JP). 馬場 賢二(BABA, Kenji) [JP/JP]; 〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 株式会社東芝 知的財産部内 Tokyo (JP). 野田 周平(NODA Shuhei) [JP/JP]; 〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 株式会社東芝 知的財産部内 Tokyo (JP). 西村 信孝(NISHIMURA, Nobutaka) [JP/JP]; 〒1058001 東京都港区芝浦一丁目 1 番 1 号 株式会社東芝 知的財産部内 Tokyo (JP).

(74) 代理人: 酒井 宏明, 外(SAKAI, Hiroaki et al.); 〒1006020 東京都千代田区霞が関三丁目 2 番 5 号 霞が関ビルディング 酒井国際特許事務所 Tokyo (JP).

(81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS,

[続葉有]

(54) Title: IMAGE SENSOR SYSTEM, INFORMATION PROCESSING DEVICE, INFORMATION PROCESSING METHOD AND PROGRAM

(54) 発明の名称: 画像センサシステム、情報処理装置、情報処理方法及びプログラム

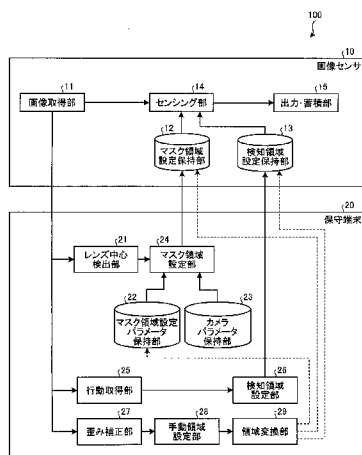


FIG. 3:
10 Image sensor
11 Image acquisition unit
12 Mask region setting-retaining unit
13 Detection region setting-retaining unit
14 Sensing unit
15 Output/storage unit
20 Maintenance terminal
21 Lens center detection unit
22 Mask region setting parameter-retaining unit
23 Camera parameter-retaining unit
24 Mask region setting unit
25 Behavior acquisition unit
26 Detection region setting unit
27 Distortion correction unit
28 Manual region setting unit
29 Region conversion unit

(57) Abstract: This image sensor system is provided with: an imaging means (10) that captures an image of a predetermined space; an image acquisition means (11) that acquires the image captured by the imaging means (10); a mask area-deriving means (24) that uses the image acquired by the image acquisition means (11) to derive a mask region within the image that is designated as a non-target for sensing; a detection region-deriving means (26) that uses the image acquired by the image acquisition means (11) to derive from within the image each predetermined type of detection region that is a target for sensing; retention means (12, 13) that retain the mask region and the detection regions as setting information; and a sensing means (14) that senses the state of the space from the image acquired by the image acquisition means (11) on the basis of the setting information retained by the retaining means (12, 13).

(57) 要約: 所定の空間を撮像する撮像手段(10)と、前記撮像手段(10)で撮像された画像を取得する画像取得手段(11)と、前記画像取得手段(11)が取得した画像を用いて、当該画像内からセンシングの非対象とするマスク領域を導出するマスク領域導出手段(24)と、前記画像取得手段(11)が取得した画像を用いて、当該画像内から前記センシングの対象とする検知領域を、所定の種別毎に導出する検知領域導出手段(26)と、前記マスク領域及び前記検知領域を設定情報として保持する保持手段(12、13)と、前記保持手段(12、13)に保持された設定情報に基づいて、前記取得手段が取得した画像から前記空間の状態をセンシングするセンシング手段(14)と、を備える。

WO 2013/114684 A1



LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

パ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーロ
シア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第 21 条(3))