

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局

(43) 国际公布日
2023 年 4 月 6 日 (06.04.2023)



(10) 国际公布号
WO 2023/051044 A1

- (51) 国际专利分类号:
G06K 9/00 (2022.01) *G06T 7/70* (2017.01)
G06T 3/00 (2006.01)
- (21) 国际申请号: PCT/CN2022/111377
- (22) 国际申请日: 2022 年 8 月 10 日 (10.08.2022)
- (25) 申请语言: 中文
- (26) 公布语言: 中文
- (30) 优先权:
202111150982.9 2021年9月29日 (29.09.2021) CN
- (71) 申请人: 杭州海康威视系统技术有限公司 (HANGZHOU HIKVISION SYSTEM TECHNOLOGY CO., LTD.) [CN/CN]; 中国浙江省杭州市滨江区阡陌路 555 号 1 幢 B 楼 19 层, Zhejiang 310051 (CN)。

CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

- (84) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

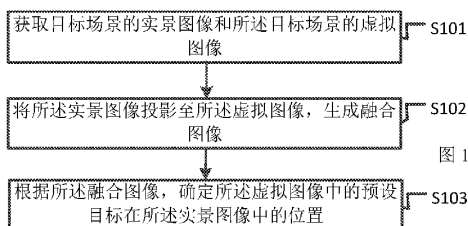
本国际公布:

- 包括国际检索报告(条约第21条(3))。

- (72) 发明人: 朱敬成 (ZHU, Jingcheng); 中国浙江省杭州市滨江区阡陌路 555 号 1 幢 B 楼 19 层, Zhejiang 310051 (CN)。
- (74) 代理人: 北京柏杉松知识产权代理事务所(普通合伙) (PATENTSINO IP FIRM); 中国北京市朝阳区小营北路 53 号院中源科技大厦 3 号楼 4 层, Beijing 100101 (CN)。
- (81) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU,

(54) Title: METHOD AND APPARATUS FOR DETERMINING TARGET POSITION, AND ELECTRONIC DEVICE AND STORAGE MEDIUM

(54) 发明名称: 一种目标位置的确定方法、装置、电子设备及存储介质



- S101 Acquire a real scene image of a target scene and a virtual image of the target scene
- S102 Project the real scene image to the virtual image to generate a fused image
- S103 Determine the position, in the real scene image, of a preset target in the virtual image according to the fused image

(57) Abstract: The embodiments of the present application provide a method and apparatus for determining a target position, and an electronic device and a storage medium, by means of which a covered preset target in a real scene image can be quickly and accurately located. The method comprises: acquiring a real scene image of a target scene and a virtual image of the target scene; projecting the real scene image to the virtual image to generate a fused image; and determining the position, in the real scene image, of a preset target in the virtual image according to the fused image.

(57) 摘要: 本申请实施例提供了一种目标位置的确定方法、装置、电子设备及存储介质, 可以快速准确地定位实景图像中被覆盖的预设目标。所述方法包括: 获取目标场景的实景图像和该目标场景的虚拟图像; 将该实景图像投影至该虚拟图像, 生成融合图像; 根据该融合图像, 确定该虚拟图像中的预设目标在该实景图像中的位置。

WO 2023/051044 A1