

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2022年9月22日(22.09.2022)



(10) 国際公開番号

WO 2022/195693 A1

(51) 国際特許分類:
H01L 21/677 (2006.01)

1 六本木ヒルズ森タワー 2 3 階 T M I
総合法律事務所 Tokyo (JP).

(21) 国際出願番号: PCT/JP2021/010475

(22) 国際出願日: 2021年3月16日(16.03.2021)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(71) 出願人: 株式会社新川(SHINKAWA LTD.) [JP/
JP]; 〒2088585 東京都武蔵村山市伊奈平 2
丁目 5 1 番地の 1 Tokyo (JP).

(72) 発明者: 野村 勝利(NOMURA, Katsutoshi);
〒2088585 東京都武蔵村山市伊奈平 2 丁目 5 1
番地の 1 株式会社新川内 Tokyo (JP).

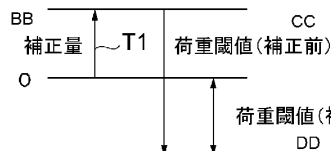
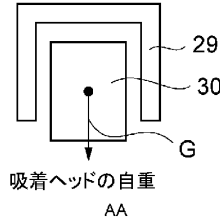
(74) 代理人: 稲葉 良幸, 外(INABA, Yoshiyuki et al.);
〒1066123 東京都港区六本木 6 - 1 0 -

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保
護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ,
BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH,
CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ,
EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN,
HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH,
KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY,
MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ,
NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT,
QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL,
ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG,
US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保
護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS,

(54) Title: CONVEYANCE DEVICE, CONVEYANCE METHOD, AND PROGRAM

(54) 発明の名称: 搬送装置、搬送方法、および、プログラム



AA Self-weight of suction head
BB Correction amount
CC Load threshold value (pre-correction)
DD Load threshold value (post-correction)

(57) Abstract: This conveyance device comprises: a suction head which suctions and conveys an electronic component; a movement control unit which moves the suction head; a rotation control unit which controls a rotation position of the suction head centered on a predetermined axis of rotation; and a suction control unit which causes the suction head to suction the electronic component such that a load exerted on the electronic component from the suction head in conjunction with the movement of the suction head is less than or equal to a predetermined pressure. The movement control unit sets a correction amount of the predetermined pressure based on the self-weight of the suction head on the basis of the rotation position of the suction head. Using a conveyance device such as the foregoing makes it possible to improve the accuracy of load control during suction or suction release of an electronic component.

(57) 要約: 搬送装置は、電子部品を吸着して搬送する吸着ヘッドと、吸着ヘッドを移動させる移動制御部と、所定の回転軸を中心とした吸着ヘッドの回転位置を制御する回転制御部と、吸着ヘッドの移動に伴って吸着ヘッドから電子部品に作用する荷重が所定圧力以下となるように、吸着ヘッドに電子部品の吸着を行わせる吸着制御部と、を備え、移動制御部は、吸着ヘッドの回転位置に基づいて、吸着ヘッドの自重に基づく所定圧力の補正量を設定する、このような搬送装置により、電子部品の吸着時または吸着解除時における荷重制御の精度を向上することができる。

[続葉有]

WO 2022/195693 A1

MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類：

一 国際調査報告（条約第21条(3)）