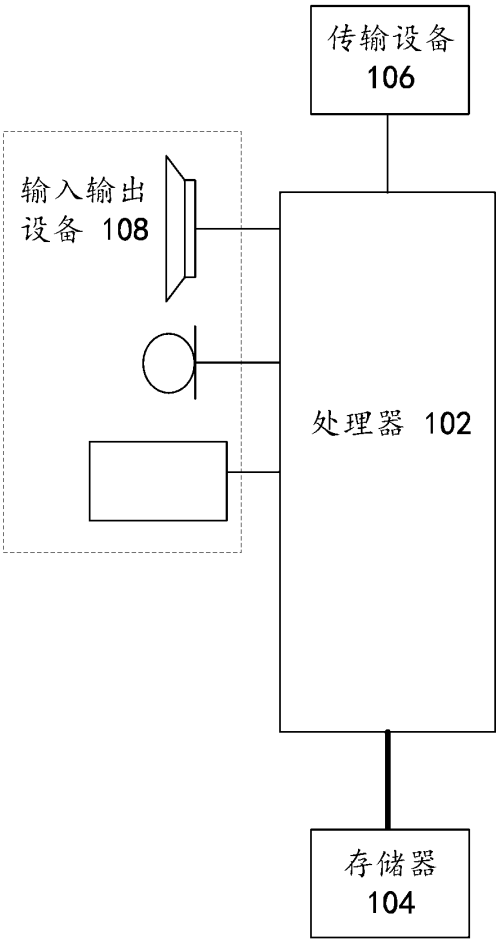


图 1

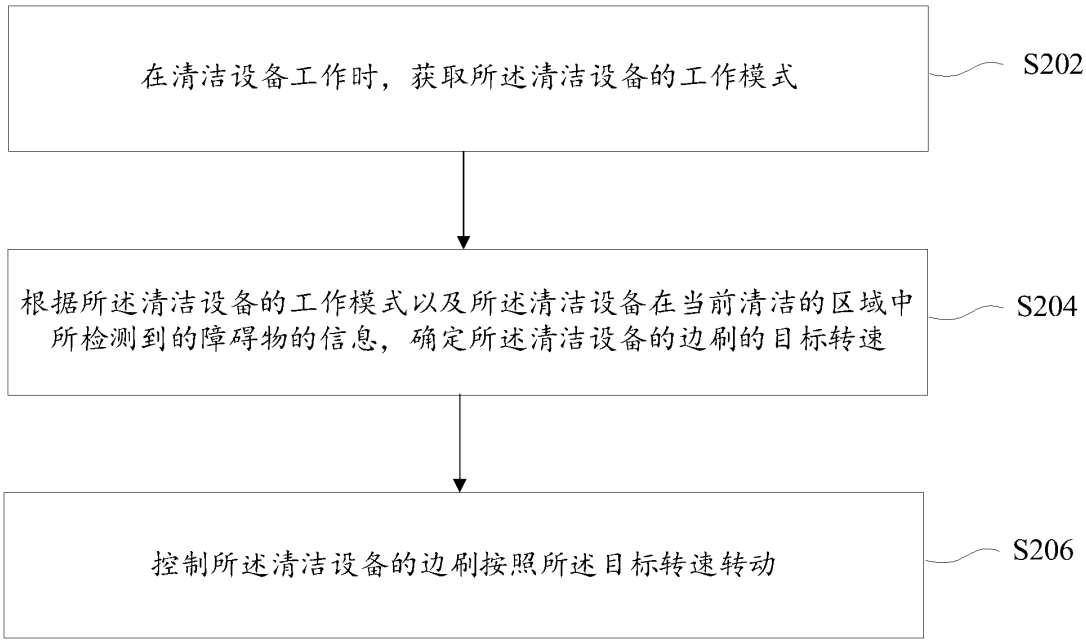

在清洁设备工作时，获取所述清洁设备的工作模式
S202
根据所述清洁设备的工作模式以及所述清洁设备在当前清洁的区域中所检测到的障碍物的信息，确定所述清洁设备的边刷的目标转速
S204
控制所述清洁设备的边刷按照所述目标转速转动
S206

图 2

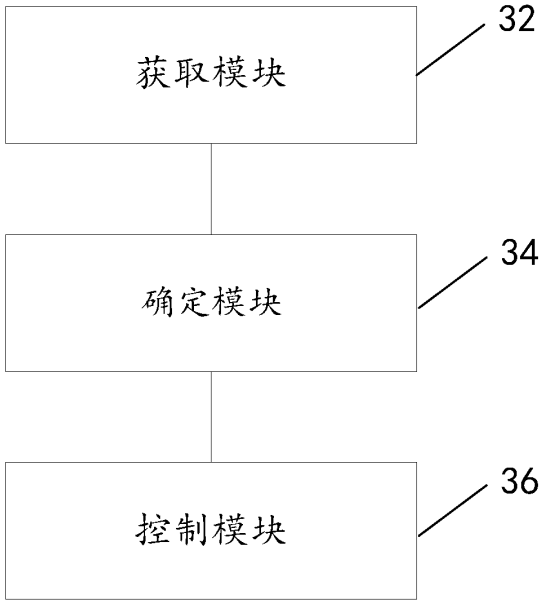


图 3