

明 細 書

発明の名称：

送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、送受信システムおよびケーブル

技術分野

[0001] この発明は、送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、送受信システムおよびケーブルに関し、特に、ビデオなどのデジタル信号を差動信号により伝送路を介して送信する送信装置等に関する。

背景技術

[0002] 近年、C E (Consumer Electronics) 機器をつなぐ、デジタルインタフェースとして、H D M I (High Definition Multimedia Interface) が幅広く用いられており、業界でのデファクトスタンダードとなっている。例えば、非特許文献 1 には、H D M I 規格についての記載がある。この H D M I 規格においては、3 データ差動ラインペア (TMDS Channel 0/1/2) を用いて、デジタル信号としてビデオ、オーディオ、コントロールの各信号の伝送を行っている。

先行技術文献

非特許文献

[0003] 非特許文献1：High-Definition Multimedia Interface Specification Version 1.4, February 2 2010

発明の概要

発明が解決しようとする課題

[0004] 現在、このデジタル信号の伝送速度として H D M I 規格上で決められている値は、最大でもおよそ 10.2 G b p s となっている。高品質 3 D (3 dimension) のビデオ信号や、今後の 4 k 2 k (Q F H D) やさらなる高画質コンテンツのビデオ信号に対応することを考えると、H D M I でも 15 G b p

s、20Gbpsといった現在の規格上での最高値以上への拡張が、今後求められる状況にある。

[0005] このHDMIの高速化に対しては、二つのアプローチが考えられる。ひとつは、現在の3データ差動ラインペアをそのまま用いて、データを伝送するクロックスピードを上げて、その分だけ伝送レートを上げる方式である。しかし、この方法によれば、銅線の差動ペアを用いることによる物理的限界から、クロックスピードをあげるのみによる伝送帯域の拡張は困難である。また、もしこの方法が可能だとしても伝送距離が極端に短くなることが想定される。つまり、機器を結ぶHDMIケーブルの長さが限定させられてしまう課題がある。

[0006] もうひとつの、本発明に係る解決の手段としては、現在の3つのデータ差動ラインペア数を、4つ以上に増やすことである。それに応じて、データを伝送するレーンが増える分だけデータレートを上げることができる。しかし、このデータ差動ラインペアを増やす方法では、その際に、現行のHDMIとの互換性が課題となる。具体的には、例えば、単にデータ差動ラインペアの数だけコネクタのピンを従来の19ピンから増やすとすると、過去の機器との接続に置いて互換性を欠く事となり、ユーザにとって、誤解と混乱を招き、相応しくない。

[0007] それを解決する手段としては、コネクタ（プラグ、レセプタクル）の互換を保つことである。つまり従来の19ピンのコネクタから、コネクタを変更することなく、ケーブル自体においても機能的な不良が出ないように、配線を考慮する必要がある。

[0008] この発明の目的は、現行HDMIと高い互換性を持ち、現行HDMIより高いデータレートでの信号伝送を可能とする新規なデジタルインタフェース（新HDMI）を提供することにある。また、この発明の目的は、現行HDMIと新HDMIの機能を持ち良好な信号伝送を行う送信装置、受信装置を提供することにある。

課題を解決するための手段

[0009] この発明の概念は、

外部機器に、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号を送信し、
上記差動信号のチャネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび上記差動信号のチャネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号送信部と、

上記外部機器および上記伝送路が上記第2の動作モードに対応しているか否かを判断する動作モード判断部と、

上記動作モード判断部の判断に基づいて、上記デジタル信号送信部の動作を制御する動作制御部と

を備える送信装置にある。

[0010] この発明において、デジタル信号送信部によって、外部機器（受信装置）に、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号が送信される。このデジタル信号送信部は、第1の動作モードおよび第2の動作モードを有しており、いずれかが選択的に用いられる。差動信号のチャネル数は、第1の動作モードでは第1の数とされ、第2の動作モードでは第1の数より大きな第2の数とされる。例えば、第1の動作モードは現行HDMIの動作モードであって第1の数は3とされ、第2の動作モードは新HDMIの動作モードであって第2の数は3より大きな6とされる。

[0011] 例えば、伝送路はケーブルであり、このケーブルのプラグを接続するための、複数のピンを有するレセプタクルを備え、デジタル信号送信部は、第1の動作モードで第1のピンアサイメントを選択し、第2の動作モードで第1のピンアサイメントとは異なる第2のピンアサイメントを選択する、ようにされる。例えば、第2のピンアサイメントでは、第1のピンアサイメントでデジタル信号および／またはクロック信号の差動信号の信号端子に対応したシールド端子として用いられている端子を、デジタル信号の差動信号の信号端子として用いる、ようにされる。また、例えば、第2のピンアサイメントでは、第1のピンアサイメントでクロック信号の差動信号の信号端子を、デジタル信号の差動信号の信号端子として用いる、ようにされる。

- [0012] 動作モード判断部により、外部機器および伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かが判断される。例えば、動作モード判断部は、外部機器が第2の動作モードに対応しているか否かを、外部機器から伝送路を介して読み出したこの外部機器の能力情報に基づいて判断する、ようにされる。また、例えば、動作モード判断部は、外部機器が第2の動作モードに対応しているか否かを、外部機器との間で伝送路を介して通信を行うことで判断する、ようにされる。
- [0013] 例えば、動作モード判断部は、伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かを、この第2の動作モードに対応している伝送路が持つ情報提供機能を用いて判断する、ようにされる。例えば、第2の動作モードに対応している伝送路が持つ情報提供機能は、この伝送路が第2の動作モードに対応していることを外部機器に報告する機能であり、外部機器は、伝送路から報告された情報を自身の能力情報に追記する機能を有し、動作モード判断部は、伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かを、外部機器から伝送路を介して読み出した能力情報に基づいて判断する、ようにされる。
- [0014] また、例えば、第2の動作モードに対応している伝送路が持つ情報提供機能は、外部機器から読み出される能力情報のうち、伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かを示す情報を、対応していることを示すように書き換える機能であり、動作モード判断部は、伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かを、外部機器から伝送路を介して読み出した能力情報に基づいて判断する、ようにされる。
- [0015] また、例えば、第2の動作モードに対応している伝送路が持つ情報提供機能は、この伝送路が第2の動作モードに対応しているという情報を近距離無線通信で提供する機能であり、動作モード判断部は、伝送路が第2の動作モードに対応しているか否かを、伝送路から近距離無線通信によって第2の動作モードに対応しているという情報が提供されるか否かに基づいて判断する、ようにされる。
- [0016] また、例えば、動作モード判断部は、伝送路の、第1の動作モードでは差

動作モードでは差動信号の送信路を構成しないとともに、第2の動作モードでは差動信号の送信路を構成する一対の信号線を用いて、外部機器に所定のデジタル信号の差動信号を送信し、この外部機器から送られてくる信号に基づいて判断する、ようにされる。例えば、外部機器から送られてくる信号は、外部機器が受信した所定の差動信号により得られた受信デジタル信号が正しいか否かを示す信号とされる。また、例えば、外部機器から送られてくる信号は、外部機器が受信した所定の差動信号により得られた受信デジタル信号とされる。

[0017] このように、この発明においては、デジタル信号送信部は差動信号のチャネル数が第1の数の第1の動作モードの他に、差動信号のチャネル数が第1の数より大きな第2の数の第2の動作モードを有するものとされている。第2の動作モード（新HDMI規格）が用いられることで、高いデータレートでの信号伝送が可能となる。また、外部機器、伝送路などが第2の動作モードに対応していないときは、第1の動作モード（現行HDMI規格）が用いられることで、後方互換性が確保される。

[0018] この発明において、例えば、動作モード判断部の判断結果を、伝送路を介して、外部機器に送信する情報送信部をさらに備える、ようにされる。この場合、例えば、外部機器が差動信号のチャネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび差動信号のチャネル数を第1の数より大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号受信部を備えるとき、上述の判断結果により、デジタル信号受信部の動作を制御することが可能となる。

[0019] また、この発明において、例えば、レセプタクルの形状は、第2の動作モードに対応したクーラーの形状を包含する、ようにされてもよい。この場合、レセプタクルには、第2の動作モードに対応したクーラーのプラグを接続できると共に、第1の動作モードに対応したクーラーのプラグも接続可能となり、クーラー接続に関して後方互換性が確保される。なお、この場合、第1の動作モードのみに対応したデジタル信号送信部を持つ送信装置のレセプタクルの形状は、第1の動作モードに対応したクーラーのプラグの形状に合致

しているので、このレセプタクルに第2の動作モードに対応したケーブルのプラグを接続することはできない。

[0020] また、この発明において、例えば、動作制御部の制御情報をユーザに提供するための表示部への表示を制御する表示制御部をさらに備える、ようにされてもよい。この場合、ユーザは、デジタル信号送信部がどのように制御されているかを容易に把握可能となる。例えば、デジタル信号送信部が、第1の動作モードとされているか、あるいは第2の動作モードとされているかを、ユーザは容易に把握可能となる。

[0021] また、この発明において、例えば、動作モード判断部で外部機器および伝送路が第2の動作モードに対応していると判断されるとき、表示制御部は、デジタル信号送信部を、第1の動作モードにするか第2の動作モードにするかをユーザに選択させるためのユーザインタフェース画面を表示部に表示するように制御する、ようにされてもよい。この場合、ユーザは、ユーザインタフェース画面に基づいて、デジタル信号送信部の動作モードを任意に設定することが可能となる。

[0022] この発明の他の概念は、

外部機器から、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号を受信し、上記差動信号のチャネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび上記差動信号のチャネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号受信部と、

上記外部機器から、上記第1の動作モードおよび上記第2の動作モードのいずれを選択すべきかを示す動作モード情報を受信する情報受信部と、

上記情報受信部で受信された動作モード情報に基づいて、上記デジタル信号受信部の動作を制御する動作制御部と

を備える受信装置にある。

[0023] この発明において、デジタル信号受信部によって、外部機器（送信装置）から、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号が受信される。このデジタル信号受信部は、第1の動作モードおよび第2の動作モードを有して

おり、いずれかが選択的に用いられる。差動信号のチャンネル数は、第1の動作モードでは第1の数とされ、第2の動作モードでは第1の数より大きな第2の数とされる。例えば、第1の動作モードは現行HDMIの動作モードであって第1の数は3とされ、第2の動作モードは新HDMIの動作モードであって第2の数は3より大きな6とされる。

[0024] 情報受信部により、外部機器から、第1の動作モードおよび第2の動作モードのいずれを選択すべきかを示す動作モード情報が受信される。そして、動作制御部により、情報受信部で受信された動作モード情報に基づいて、デジタル信号受信部の動作が制御される。この場合、デジタル信号受信部の動作モードを、外部機器のデジタル信号送信部の動作モードに合わせることが容易となり、外部機器からデジタル信号を良好に受信可能となる。

[0025] この発明の他の概念は、

送信装置および受信装置が伝送路を介して接続されてなる送受信システムであって、

上記送信装置は、

上記受信装置に、差動信号により、上記伝送路を介して、デジタル信号を送信し、上記差動信号のチャンネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号送信部と、

上記受信装置および上記伝送路が上記第2の動作モードに対応しているかを判断する動作モード判断部と、

上記動作モード判断部の判断に基づいて、上記デジタル信号送信部の動作を制御する送信動作制御部と、

上記デジタル信号送信部の動作モード情報を、上記伝送路を介して、上記受信装置に送信する情報送信部とを備え、

上記受信装置は、

上記送信装置から、差動信号により、上記伝送路を介して、デジタル信号を受信し、上記差動信号のチャンネル数を上記第1の数とする第1の動作モー

ドおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号受信部と、

上記送信装置から、上記伝送路を介して、上記動作モード情報を受信する情報受信部と、

上記情報受信部で受信された動作モード情報に基づいて、上記デジタル信号受信部の動作を制御する受信動作制御部とを備える

送受信システムにある。

[0026] また、この発明のさらに他の概念は、

送信装置から受信装置に所定チャンネル数の差動信号によりデジタル信号を送信するケーブルであって、

上記送信装置または上記受信装置に、上記ケーブルの信号伝送能力を示す情報を提供する情報提供機能部を有する

ケーブルにある。

[0027] 例えば、情報提供機能部は、受信装置または送信装置からの要求に応じて、ケーブルの信号伝送能力を示す情報を、ケーブルを介して、受信装置または送信装置に提供する。また、例えば、情報提供機能部は、上記送信装置が上記受信装置から上記ケーブルを介して読み出す能力情報の一部を書き換える。また、例えば、情報提供機能部は、送信装置または上記受信装置に、近距離無線通信により、ケーブルの信号伝送能力を示す情報を提供する。

発明の効果

[0028] この発明によれば、後方互換性を確保しつつ、高いデータレートでの信号伝送が可能となる。

図面の簡単な説明

[0029] [図1]この発明の実施の形態としてのAVシステムの構成例を示すブロック図である。

[図2]ソース機器、HDMIケーブルおよびシンク機器の組み合わせ例を示す図である。

[図3]ソース機器のデータ送信部とシンク機器のデータ受信部の構成例（現行

HDM I の動作モード時) を示す図である。

[図4] ソース機器のデータ送信部とシンク機器のデータ受信部の構成例 (新HDM I の動作モード時) を示す図である。

[図5] TMD S 伝送データの構造例を示す図である。

[図6] 現行HDM I (Type A) および新HDM I のピンアサインメントを比較して示す図である。

[図7] 現行HDM I および新HDM I のソース機器、シンク機器のシセクタ

ルのピン配置を示す図である。

[図8] 現行HDM I ケーブルの構造例を示す図である。

[図9] 新HDM I ケーブルの構造例を示す図である。

[図10] 新HDM I ケーブルの他の構造例を示す図である。

[図11] ソース機器の制御部の動作モード制御の処理手順の一例を示すフローチャートである。

[図12] ソース機器の制御部の制御により表示部 (ディスプレイ) に表示されるUI画面の一例を示す図である。

[図13] ソース機器の制御部の動作モード制御の処理手順の他の例を示すフローチャートである。

[図14] ED I D上に新たに定義されるフラグ情報の例を示す図である。

[図15] 制御部におけるケーブルが新HDM I に対応しているか否かの判断の方法を説明するための図であって、新HDM I ケーブルのフラグにLS I が

内蔵されていることを示す図である。

[図16] 制御部におけるケーブルが新HDM I に対応しているか否かの判断の方法を説明するための図であって、新HDM I ケーブル内LS I のED I D

データ書換え回路の一例を示す図である。

[図17] 制御部におけるケーブルが新HDM I に対応しているか否かの判断の方法を説明するための図であって、新HDM I ケーブルのフラグにRFタグ

チップ (LS I) が内蔵されていることを示す図である。

[図18] 制御部におけるケーブルが新HDM I に対応しているか否かの判断の

方法を説明するための図であって、ケーブルの電気的特性の測定を行うことで、ケーブルが新HDMIに対応しているか否かを判断することを説明する。図19は、ケーブルの電気的特性の測定を行うことで、ケーブルが新HDMIに対応しているか否かを判断することを説明するための図である。

[図19] ケーブルの電気的特性の測定を行うことで、ケーブルが新HDMIに対応しているか否かを判断することを説明するための図である。

[図20] 新HDMIのケーブルフラグ、レセプタクルの形状の他の例を説明するための図である。

[図21] 現行HDMIケーブルと新HDMIケーブルのフラグの斜視図である。

発明を実施するための形態

[0030] 以下、発明を実施するための形態（以下、「実施の形態」とする）について説明する。なお、説明を以下の順序で行う。

1. 実施の形態

2. 変形例

[0031] < 1. 実施の形態 >

[AVシステムの構成例]

図1は、実施の形態としてのAV (Audio and Visual) システム100の構成例を示している。このAVシステム100は、ソース機器110とシンク機器120とが接続されている。ソース機器110は、例えば、ゲーム機、ディスプレイ、セットトップボックス、デジタルカメラ、携帯電話などのAVソースである。シンク機器120は、例えば、受信機、プロジェクタ等である。

[0032] ソース機器110およびシンク機器120は、ケーブル200を介して接続されている。ソース機器110には、データ送信部112が接続された、コネクタを構成するレセプタクル111が設けられている。シンク機器120には、データ受信部122が接続された、コネクタを構成するレセプタクル121が設けられている。また、ケーブル200の一端にはコネクタを構成するプラグ201が設けられ、その他端にはコネクタを構成するプラグ202

ブル200が新HDM1に対応し、また、シンク機器120が現行HDM1および新HDM1の双方に対応しているとき、新HDM1でのデータ伝送が行われる。この際、ソース機器110のデータ送信部112およびシンク機器120のデータ受信部122は、新HDM1の動作モードで動作するよう

に制御される。

[0036] また、図1に示すAVシステム100において、図2(b)～(d)に示すように、少なくとも、ケーブル200が現行HDMIに対応しているか、あるいはシンク機器120が現行HDMIにのみ対応しているとき、現行HDMIでのデータ伝送が行われる。この際、ソース機器110のデータ送信部112は、現行HDMIの動作モードで動作するように制御される。また、現行HDMIおよび新HDMIの双方に対応しているシンク機器120のデータ受信部122は、現行HDMIの動作モードで動作するように制御される。なお、図2(b)の場合には、データ転送レートを低くするなどしてケーブル200が新HDMIのデータ伝送が可能なときには、新HDMIモードでのデータ伝送が行われることがある。

[0037] [データ送信部、データ受信部の構成例]

図3、図4は、図1のAVシステム100における、ソース機器110のデータ送信部112と、シンク機器120のデータ受信部122の構成例を示している。データ送信部112は、有効画像区間（「アクティブビデオ区間」ともいう）において、非圧縮の1画面分のビデオデータに対応する差動信号を、複数のチャンネルで、データ受信部122に一方向に送信する。

[0038] ここで、有効画像区間は、一の垂直同期信号から次の垂直同期信号までの区間から、水平帰線区間及び垂直帰線区間を除いた区間である。また、データ送信部112は、水平帰線区間または垂直帰線区間において、少なくともビデオデータに付随するオーディオデータや制御データ、その他の補助データ等に対応する差動信号を、複数のチャンネルで、データ受信部122に一方向に送信する。

[0039] データ受信部112は、アクティブビデオ区間において、複数のチャンネルで、データ送信部122から一方向に送信されてくる、ビデオデータに対応する差動信号を受信する。また、このデータ受信部122は、水平帰線区間または垂直帰線区間において、複数のチャンネルで、データ送信部112から一方向に送信されてくる、オーディオデータや制御データに対応する差動信

号を受信する。

[0040] データ送信部 1 1 2 とデータ受信部 1 2 2 とからなる H D M I システムの伝送チャンネルには、以下のものがある。まず、伝送チャンネルとして、差動信号チャンネル（T M D S チャンネル、T M D S クロックチャンネル）がある。ビデオデータ等のデジタル信号を伝送するための差動信号チャンネルは、現行 H D M I においては 3 チャンネルであるが、新 H D M I においては 6 チャンネルである。

[0041] 現行 H D M I における差動信号チャンネルについて説明する。図 3 に示すように、データ送信部 1 1 2 からデータ受信部 1 2 2 に対して、ビデオデータおよびオーディオデータを、ピクセルクロックに同期して、一方向にシリアル伝送するための伝送チャンネルとしての、3 つの T M D S チャンネル # 0 ~ # 2 がある。また、T M D S クロックを伝送する伝送チャンネルとしての、T M D S クロックチャンネルがある。

[0042] データ送信部 1 1 2 の H D M I トランスミッタ 8 1 は、例えば、非圧縮のビデオデータを対応する差動信号に変換し、3 つの T M D S チャンネル # 0, # 1, # 2 で、ケーブル 2 0 0 を介して接続されているデータ受信部 1 2 2 に、一方向にシリアル伝送する。また、H D M I トランスミッタ 8 1 は、非圧縮のビデオデータに付随するオーディオデータ、必要な制御データその他の補助データ等を、対応する差動信号に変換し、3 つの T M D S チャンネル # 0, # 1, # 2 で、データ受信部 1 2 2 に、一方向にシリアル伝送する。

[0043] さらに、H D M I トランスミッタ 8 1 は、3 つの T M D S チャンネル # 0, # 1, # 2 で送信するビデオデータに同期した T M D S クロックを、T M D S クロックチャンネルで、データ受信部 1 2 2 に送信する。ここで、1 つの T M D S チャンネル # i (i = 0, 1, 2) では、T M D S クロックの 1 クロックの間に、1 0 ビットのビデオデータが送信される。

[0044] データ受信部 1 2 2 の H D M I レシーバ 8 2 は、T M D S チャンネル # 0, # 1, # 2 で、データ送信部 1 1 2 から一方向に送信されてくる、ビデオデータに対応する差動信号と、オーディオデータや制御データに対応する差動

信号を受信する。この場合、データ送信部 112 から TMD S クロックチャンネルで送信されてくるピクセルクロック（TMD S クロック）に同期して受信する。

[0045] 次に、新 H D M I における差動信号チャンネルについて説明する。図 4 に示すように、データ送信部 112 からデータ受信部 122 に対して、ビデオデータおよびオーディオデータを、ピクセルクロックに同期して、一方向にシリアル伝送するための伝送チャンネルとしての、6つの TMD S チャンネル # 0 ~ # 5 がある。なお、この新 H D M I では、TMD S クロックの伝送は省略され、受信側においては受信データからクロックを再生するセルフクロック方式が採用される。

[0046] データ送信部 112 の H D M I トランスミッタ 81 は、例えば、非圧縮のビデオデータを対応する差動信号に変換し、6つの TMD S チャンネル # 0 ~ # 5 で、ケーブル 200 を介して接続されているデータ受信部 122 に、一方向にシリアル伝送する。また、この H D M I トランスミッタ 81 は、非圧縮のビデオデータに付随するオーディオデータ、必要な制御データその他の補助データ等を、対応する差動信号に変換し、6つの TMD S チャンネル # 0 ~ # 5 で、データ受信部 122 に、一方向にシリアル伝送する。

[0047] データ受信部 122 の H D M I レシーバ 82 は、TMD S チャンネル # 0 ~ # 5 で、データ送信部 112 から一方向に送信されてくる、ビデオデータに対応する差動信号と、オーディオデータや制御データに対応する差動信号を受信する。この場合、H D M I レシーバ 82 は、受信データからピクセルクロックを再生し、そのピクセルクロック（TMD S クロック）に同期して受信する。

[0048] H D M I システムの伝送チャンネルには、上述の TMD S チャンネル、TMD S クロックチャンネルの他に、D D C（Display Data Channel）や C E C ラインと呼ばれる伝送チャンネルがある。D D C は、ケーブル 200 に含まれる図示しない 2 本の信号線からなる。D D C は、データ送信部 112 が、データ受信部 122 から、E - E D I D（Enhanced Extended Display Identificat

ion Data) を読み出すために使用される。

[0049] すなわち、データ受信部 122 は、HDMI レシーバ 82 の他に、自身の能力 (Configuration/capability) に関する能力情報である E-EDID を記憶している、EDID ROM (EEPROM) を有している。データ受信部 112 は、例えば、制御部 113 からの要求に応じて、ケーブル 200 を介して接続されているデータ受信部 122 から、E-EDID を、DDC を介して読み出す。

[0050] データ送信部 112 は、読み出した E-EDID を制御部 113 に送る。

制御部 113 は、この E-EDID を、図示しないフラッシュ ROM あるいは DRAM に格納する。制御部 113 は、E-EDID に基づき、データ受信部 122 の能力の設定を認識できる。例えば、制御部 113 は、データ受信部 122 を有するシンク機器 120 が、現行 HDMI の他に、新 HDMI に対応しているか否か等を認識する。CEC ラインは、ケーブル 200 に含まれる図示しない 1 本の信号線からなり、データ送信部 112 とデータ受信部 122 との間で、制御用のデータの双方向通信を行うために用いられる。

[0051] また、ケーブル 200 には、HPD (Hot Plug Detect) と呼ばれるピンに接続されるライン (HPD ライン) が含まれている。ソース機器は、この HPD ラインを利用して、シンク機器の接続を検出することができる。なお、この HPD ラインは双方向通信路を構成する HEC ラインとしても使用される。また、ケーブル 200 には、ソース機器からシンク機器に電源を供給するために用いられる電源ライン (+5 V Power Line) が含まれている。さらに、ケーブル 200 には、ユーティリティラインが含まれている。このユーティリティラインは双方向通信路を構成する HEC ラインとしても使用される。

[0052] 図 5 は、TMD S 伝送データの構造例を示している。この図 5 は、TMD S チャネル #0 ~ #2、あるいは TMD S チャネル #0 ~ #5 において、横×縦が Bピクセル×Aラインの画像データが伝送される場合の、各種の伝送データの区間を示している。HDMI の TMD S チャネルで伝送データが伝

送されるビデオフィールド (Video Field) には、伝送データの種類に応じて、3種類の区間が存在する。この3種類の区間は、ビデオデータ区間 (Video Data period)、データアイランド区間 (Data Islandperiod)、およびコントロール区間 (Control period) である。

[0053] ここで、ビデオフィールド区間は、ある垂直同期信号の立ち上がりエッジ (active edge) から次の垂直同期信号の立ち上がりエッジまでの区間である。このビデオフィールド区間は、水平ブランキング期間 (horizontal blanking)、垂直ブランキング期間 (vertical blanking)、並びに、アクティブビデオ区間 (Active Video) に分けられる。このアクティブビデオ区間は、ビデオフィールド区間から、水平ブランキング期間および垂直ブランキング期間を除いた区間である。ビデオデータ区間は、アクティブビデオ区間に割り当てられる。このビデオデータ区間では、非圧縮の1画面分の画像データを構成するBピクセル (画素) × Aライン分の有効画素 (Active pixel) のデータが伝送される。

[0054] データアイランド区間およびコントロール区間は、水平ブランキング期間および垂直ブランキング期間に割り当てられる。このデータアイランド区間およびコントロール区間では、補助データ (Auxiliary data) が伝送される。すなわち、データアイランド区間は、水平ブランキング期間と垂直ブランキング期間の一部に割り当てられている。このデータアイランド区間では、補助データのうち、制御に関係しないデータである、例えば、オーディオデータの packets 等が伝送される。コントロール区間は、水平ブランキング期間と垂直ブランキング期間の他の部分に割り当てられている。このコントロール区間では、補助データのうちの、制御に関係するデータである、例えば、垂直同期信号および水平同期信号、制御 packets 等が伝送される。

[0055] ここで、レセプタクル111のピンアサイメントを説明する。最初に、現行HDMIのピンアサイメント (タイプA) を説明する。この現行HDMIのピンアサイメントは、第1のピンアサイメントを構成する。図6 (a) は、この現行HDMIのピンアサイメントを示している。TMD Sチャンネル#

i ($i = 0 \sim 2$) の差動信号である TMD S Data # $i +$ と TMD S Data # $i -$ は、差動ラインである 2 本のラインにより伝送される。ピン (ピン番号が 7, 4, 1 のピン) は TMD S Data # $i +$ に割り当てられ、ピン (ピン番号が 9, 6, 3 のピン) は TMD S Data # $i -$ に割り当てられている。なお、ピン番号が 8, 5, 2 のピンは、TMD S Data # i Shield ($i = 0 \sim 2$) に割り当てられている。

[0056] TMD S クロックチャネルの差動信号である TMD S Clock + と TMD S Clock - は差動ラインである 2 本のラインにより伝送される。ピン番号が 10 のピンは TMD S Clock + に割り当てられ、ピン番号が 12 のピンは TMD S Clock - に割り当てられている。なお、ピン番号が 11 のピンは、TMD S Clock Shield に割り当てられている。

[0057] また、制御用のデータである CEC 信号は、CEC ラインにより伝送される。ピン番号が 13 であるピンは、CEC 信号に割り当てられている。また、E-EDID 等の SDA (Serial Data) 信号は、SDA ラインにより伝送される。ピン番号が 16 であるピンは、SDA 信号に割り当てられている。また、SDA 信号の送受信時の同期に用いられるクロック信号である SCL (Serial Clock) 信号は、SCL ラインにより伝送される。ピン番号が 15 であるピンは、SCL に割り当てられている。なお、上述の DDC ラインは、SDA ラインおよび SCL ラインにより構成される。

[0058] また、ピン番号が 19 であるピンは、HPD / HEAC- に割り当てられている。また、ピン番号が 14 であるピンは、ユーティリティ / HEAC+ に割り当てられている。また、ピン番号が 17 であるピンは、DDC / CEC Ground / HEAC Shield に割り当てられている。さらに、ピン番号が 18 であるピンは、電源 (+5 V Power) に割り当てられている。

[0059] 次に、新 HDMI のピンアサイメントを説明する。この新 HDMI のピンアサイメントは、第 2 のピンアサイメントを構成する。図 6 (b) は、この新 HDMI のピンアサイメントを示している。TMD S チャンネル # i ($i =$

0～5)の差動信号であるTMDS Data #!+とTMDS Data #!-は、差動ラインである2本のラインにより伝送される。ピン(ピン番号が1, 4, 7, 10, 2, 8のピン)はTMDS Data #!+に割り当てられ、ピン(ピン番号が3, 6, 9, 12, 5, 11のピン)はTMDS Data #!-に割り当てられている。

[0060] また、制御用のデータであるCEC信号は、CECラインにより伝送される。ピン番号が13であるピンは、CEC信号に割り当てられている。また、E-EDID等のSDA(Serial Data)信号は、SDAラインにより伝送される。ピン番号が16であるピンは、SDA信号に割り当てられている。また、SDA信号の送受信時の同期に用いられるクロック信号であるSCL(Serial Clock)信号は、SCLラインにより伝送される。ピン番号が15であるピンは、SCLに割り当てられている。なお、上述のDPCラインは、SDAラインおよびSCLラインにより構成される。

[0061] また、ピン番号が19であるピンは、HPD/HEAC-に割り当てられている。また、ピン番号が14であるピンは、ユーティリティ/HEAC+に割り当てられている。また、ピン番号が17であるピンは、DPC/CEC Ground/HEAC Shieldに割り当てられている。さらに、ピン番号が18であるピンは、電源(+5V Power)に割り当てられている。

[0062] 上述したように、新HDMIピンアサインメント(図6(b)参照)では、現行HDMIピンアサインメント(図6(a)参照)でシールド端子として用いられている端子(ピン番号が2, 5, 8, 11のピン)が、データ端子として用いられている。また、新HDMIピンアサインメントでは、現行HDMIピンアサインメントでクロック信号の差動信号の信号端子として用いられている端子(ピン番号が10, 12のピン)が、データ端子として用いられている。

[0063] ソース機器110のデータ送信部112は、現行HDMIの動作モードで動作するとき、図6(a)に示す現行HDMIピンアサインメントを選択し、新HDMIの動作モードで動作するとき、図6(b)に示す新HDMIピン

アサイメントを選択する。なお、上述ではソース機器 110 のレセプタクル 111 のピンアサイメントを説明した。詳細説明は省略するが、シンク機器 120 のデータ受信部 122 が現行 H D M I および新 H D M I の双方に対応している場合におけるシンク機器 120 のレセプタクル 121 のピンアサイメントに関しても同様である。

[0064] 図 7 (a), (b) は、ソース機器 110 のレセプタクル 111 のピン配置を示している。図 7 (a) は現行 H D M I のピン配置を示し、図 7 (b) は新 H D M I のピン配置を示している。なお、レセプタクル 111 のピンアサイメントとして現行 H D M I ピンアサイメントが選択されるとき、ピン番号が 2, 5, 8, 11 のピンは、ソース機器 110 及びシンク機器 120 にて、接地状態、あるいはシンク機器 120 にて接地状態、ソース機器 110 にてハイインピーダンス状態、あるいはシンク機器 120 にてハイインピーダンス状態、ソース機器 110 にて接地状態とされる。なお、詳細説明は省略するが、シンク機器 120 のデータ受信部 122 が現行 H D M I および新 H D M I の双方に対応している場合におけるシンク機器 120 のレセプタクル 121 のピン配置に関しても同様である。

[0065] 図 8 (a) は、ケーブル 200 として使用される現行 H D M I ケーブルの構造例を示している。この現行 H D M I ケーブルは、3つのデータラインペアがそれぞれ特性を得るためにシールドツイストペア部として構成されている。また、クロックラインペアと、H E A C 機能のためにユーティリティおよび H P D のラインペアも、シールドツイストペア部として構成されている。

[0066] 図 8 (b) は、シールドツイストペア部の構造例を示している。このシールドツイストペア部は、2本の電線 3 と、ドレイン線 4 とが、シールド部材 5 で覆われた構造となっている。なお、電線 3 は、芯線 1 が被覆部 2 により覆われて構成されている。

[0067] 現行 H D M I ケーブルでは、データおよびクロックの各シールドツイストペア部を構成するドレイン線は、このケーブルの端部に取り付けられたプラ

グのピンに接続されている。この場合、各トレイソ線は、上述したシセプラクル（現行HDM1のピン配置）の各シルド端子（ピン番号が2, 5, 8, 11のシルド用ピン）に対応したピン（端子）に接続されている。これらのシルド端子はソース機器110及びシンク機器120において接地される。これにより、データおよびクロックの各シルドボツイストペア部を構成するトレイソ線は、プラグがシセプラクル（現行HDM1のピン配置）に接続された状態では接地された状態となる。

[0068] 図9は、ケーゾル200として使用される新HDM1ケーゾルの構造例を示している。この新HDM1ケーゾルは、6つのデータライソペアがそれぞれ特性を得るためにシルドボツイストペア部として構成されている。また、HEAC機能のためにユーライリテイおよびHPDのライソペアも、シルドボツイストペア部として構成されている。

[0069] 新HDM1ケーゾルは、現行HDM1ケーゾル（図8（a）参照）に比べて、接続すべき個々の銅線の数が増えている。この新HDM1ケーゾルでは、ケーゾルの両端のプラグの専用ピンにて接続されていた各シルドボツイストペア部を構成するトレイソ線は、プラグの金属製のシエルに接続される。これにより、シルド用ピンが開放され、プラグの必要ピン数の増加が回避され、新HDM1ケーゾルにおけるプラグは、現行HDM1ケーゾルのプラグと同様のものとされている。このように、各シルドボツイストペア部を構成するトレイソ線がプラグの金属製のシエルに接続されるものにあつては、プラグが差し込まれるシセプラクルのシエルが接地レベルと接続されていることにより、差動ペアラソソのシルドを確保することができる。

[0070] 図10は、ケーゾル200として使用される新HDM1ケーゾルの他の構造例を示している。この新HDM1ケーゾルは、断面形状を平たくしたことを除き、実質的な構造は、上述の図9に示す新HDM1ケーゾルと同様である。なお、このように断面形状を平たくすることで、断面積を小さくでき、また、イソピータソス整合を取りやすくなることが知られている。

[0071] [現行HDM1と新HDM1の動作モード制御]

次に、ソース機器 110 の制御部 113 の動作モード制御についてさらに説明する。上述したように、制御部 113 は、ケーブル 200 が新 H D M I に対応し、かつシンク機器 120 が新 H D M I に対応していると判断する場合、データ送信部 112 を新 H D M I の動作モードに制御する。また、制御部 113 は、それ以外の場合、データ送信部 112 を現行 H D M I の動作モードに制御する。

[0072] 図 11 のフローチャートは、制御部 113 の動作モード制御の処理手順を示している。制御部 113 は、ステップ S T 1 において、処理を開始し、その後に、ステップ S T 2 の処理に移る。このステップ S T 2 において、制御部 113 は、ソース機器 110、つまりデータ送信部 112 が新 H D M I に対応しているか否かを判断する。制御部 113 は、自身が存在するソース機器 110（データ送信部 112）の能力情報を予め備えていることから、この判断に関しては容易に行うことができる。なお、この実施の形態において、ソース機器 110 は新 H D M I に対応していることが明らかであるので、制御部 113 は、このステップ S T 2 の判断処理を省略してもよい。

[0073] ソース機器 110 が新 H D M I に対応していると判断するとき、制御部 113 は、ステップ S T 3 において、シンク機器 120、つまりデータ受信部 122 が新 H D M I に対応しているか否かを判断する。この判断の詳細については、後述する。シンク機器 120 が新 H D M I に対応していると判断するとき、制御部 113 は、ステップ S T 4 の処理に移る。このステップ S T 4 において、制御部 113 は、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かを判断する。この判断の詳細については、後述する。

[0074] ケーブル 200 が新 H D M I に対応していると判断するとき、制御部 113 は、ステップ S T 5 の処理に移る。このステップ S T 5 において、制御部 113 は、データ送信部 112 が新 H D M I の動作モードで動作するように制御する。また、ステップ S T 2、ステップ S T 3、ステップ S T 4 で、それぞれ、ソース機器 110、シンク機器 120、ケーブル 200 が新 H D M I に対応していないと判断するとき、制御部 113 は、ステップ S T 6 の処

理に移る。このステップS T 6において、制御部 1 1 3 は、データ送信部 1 1 2 が現行H D M I の動作モードで動作するように制御する。

[0075] なお、制御部 1 1 3 は、例えば、ステップS T 3 でシンク機器 1 2 0 が新H D M I に対応していると判断したとき、最終的な動作モードの判断結果を、ケーブル 2 0 0 を介して、シンク機器 1 2 0 に送信する。この判断結果の送信は、例えば、ソース機器 1 1 0 からデータ伝送前にインフォフレームなどの制御情報として送られる。シンク機器 1 2 0 においては、このソース機器 1 1 0 からの動作モードの判断結果に基づき、制御部 1 2 3 により、データ受信部 1 2 2 がソース機器 1 1 0 のデータ送信部 1 1 2 と同じ動作モードで動作するように制御される。

[0076] また、制御部 1 1 3 は、ステップS T 5 でデータ送信部 1 1 2 が新H D M I の動作モードで動作するように制御するとき、その旨を示すU I 画面を、例えば、図 1 2 (a) に示すように、表示部（ディスプレイ）に表示するように制御してもよい。このU I 画面により、ユーザは、ソース機器 1 1 0 とシンク機器 1 2 0 とが新H D M I で接続されたことを、容易に把握できる。なお、U I 画面が表示される表示部（ディスプレイ）は、ソース機器 1 1 0 に設けられた図示しない表示部（ディスプレイ）、あるいは、シンク機器 1 2 0 に設けられた図示しない表示部（ディスプレイ）である。これは、以下の各U I 表示に関しても同様である。

[0077] また、制御部 1 1 3 は、ステップS T 4 でケーブル 2 0 0 が新H D M I に対応していないと判断し、ステップS T 6 の処理に移るとき、その旨を示すU I 画面を、例えば、図 1 2 (c) に示すように、表示部（ディスプレイ）に表示するように制御してもよい。このU I 画面により、ユーザは、ソース機器 1 1 0 とシンク機器 1 2 0 とが新H D M I に対応しているが、ケーブル 2 0 0 だけが新H D M I に対応していないことを容易に認識でき、ケーブル 2 0 0 を新H D M I ケーブルに取り替える等の対策を取ることができる。

[0078] また、図 1 1 のフローチャートの処理手順では、制御部 1 1 3 は、ステップS T 4 でケーブル 2 0 0 が新H D M I に対応していると判断するとき、直

ちに、ステップ5に進み、データ送信部112が新HDMIの動作モードで動作するように制御している。しかし、制御部113は、データ伝送前にあらかじめCECなどのラインを通じてコマンドをやり取りすることにより、ステップ4でケークアル200が新HDMIに対応していると判断するとき、ユーザに、新HDMIあるいは現行HDMI（従来HDMI）のいずれかを選択させるようにしてもよい。

[0079] その場合、制御部113は、そのためのUI画面を、例えば、図12(b)に示すように、表示部（ディスプレイ）に表示するように制御する。ユーザは、このUI画面に基づいて、新HDMIあるいは現行HDMIのいずれかを選択する。図12(b)は、「新HDMI」が選択されている状態を示している。制御部113は、ユーザの選択に応じて、データ送信部112が新HDMIあるいは現行HDMIの動作モードで動作するように制御する。

[0080] 図13のフローチャートは、その場合における制御部113の動作モード制御の処理手順を示している。この図13において、図11と対応する部分には同一符号を付し、その詳細説明は省略する。制御部113は、ステップ4でケークアル200が新HDMIに対応していると判断するとき、ステップ7の処理に進む。このステップ7において、制御部113は、新HDMIあるいは現行HDMIのいずれかを選択するためのUI画面を表示部（ディスプレイ）に表示するように制御する。このUIの表示はソース機器110がケークアル200を通じてビデオ信号として伝送してもよいし、シンク機器120が自身で表示するよう指示してもよい。

[0081] その後、制御部113は、ステップ8の処理に移る。このステップ8において、ユーザのリモコンなどによる操作を制御部123はCECなどのラインを通じて通知することにより、制御部113は、ユーザが新HDMIあるいは現行HDMIのいずれかを選択したかを判断する。ユーザが新HDMIを選択したとき、制御部113は、ステップ5において、データ送信部112が新HDMIの動作モードで動作するように制御する。一方、ユーザが現行HDMIを選択したとき、制御部113は、ステップ6に

において、データ送信部 112 が現行 H D M I（従来 H D M I）の動作モードで動作するように制御する。

[0082] 「シンク機器の新 H D M I への対応判断」

制御部 113 における、シンク機器 120 が新 H D M I に対応しているか否かの判断の方法について説明する。この判断方法としては、例えば、以下の第 1 の判断方法および第 2 の判断方法がある。

[0083] 「第 1 の判断方法」

制御部 113 は、シンク機器 120 からケーブル 200 の D D C ライン（S D A ラインおよび S C L ライン）を用いて読み出した E D I D に基づいて、シンク機器 120 が新 H D M I に対応しているか否かの判断を行う。E D I D 自体は、フォーマット上で規定されたデータ構造になっている。この E D I D の所定の場所に、新たに、シンク機器 120 が新 H D M I（新しい伝送）に対応しているか否かを示すフラグ情報が新たに定義されとする。

[0084] 図 14 は、E D I D 上に新たに定義されるフラグ情報の例を示している。本来、E D I D は様々なシンク機器 120 の能力を示すデータ構造体である。図 14 は、説明の簡単化のために、E D I D の、この発明に係るバイトのみを示し、最低限に簡素化している。第 2 ビットに、シンク機器 120 が新 H D M I に対応しているか否かを示す 1 ビットのフラグ情報 “New Rx Sink” が記載されている。また、第 1 ビットに、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かを示す 1 ビットのフラグ情報 “New Cable” が新たに定義される。

[0085] 制御部 113 は、シンク機器 120 から読み出した E D I D に、上述の 1 ビットのフラグ情報 “New Rx Sink” が存在するとき、シンク機器 120 が新 H D M I に対応していると判断する。すなわち、シンク機器 120 が現行 H D M I にのみ対応している場合、シンク機器 120 から読み出した E D I D に、上述の 1 ビットのフラグ情報 “New Rx Sink” は存在しない。

[0086] 「第 2 の判断方法」

制御部 113 は、シンク機器 120 との間で、ケーブル 200 を通じて通

信を行うことで、シンク機器 120 が新 HDMI に対応しているか否かの判断を行う。例えば、制御部 113 は、CEC ラインを用いて、コマンドベースで、シンク機器 120 が新 HDMI に対応しているか否かを確認する。

[0087] また、例えば、制御部 113 は、ユーティリティラインおよび HPD ラインで構成される双方向通信路（HEAC 機能）を用いてシンク機器 120 との間で通信を行って、シンク機器 120 が新 HDMI に対応しているか否かを確認する。さらに、例えば、制御部 113 は、伝送が有効になるまでは未使用のライン、例えばユーティリティラインなどを用いて、なんらかの信号のやり取りを行って、シンク機器 120 が新 HDMI に対応しているか否かを確認する。

[0088] 「ケーブルの新 HDMI への対応判断」

次に、制御部 113 における、ケーブル 200 が新 HDMI に対応しているか否かの判断の方法について説明する。この判断方法には、例えば、以下の第 1～第 4 の判断方法がある。第 1～第 3 の判断方法は、ケーブル 200 が新 HDMI ケーブルであるとき、このケーブル 200 が持つ情報提供機能を用いて行う判断方法である。

[0089] 「第 1 の判断方法」

この第 1 の判断方法の場合、図 15 に示すように、新 HDMI ケーブルには、例えばプラグに、LSI（Large Scale Integration）が内蔵されている。例えば、ソース機器 110 から +5 V が供給されている状態で、シンク機器 120 は、HPD を L に落としている間に CEC プロトコルにより、この LSI に、出力を要求する。なお、この場合のシンク機器 120 は、新 HDMI に対応しているシンク機器である。LSI は、シンク機器 120 からの出力要求に応じて、この LSI 内に実装されるレジスタ値（新 HDMI 対応である旨、および伝送可能なデータ帯域などのケーブル特性データ）を、シンク機器 120 に、CEC プロトコルで報告する。

[0090] シンク機器 120 は、LSI から報告された情報を自身の EDD に追記する。シンク機器 120 は、この追記の後に、HPD を H にすることで、ソ

ース機器 110 に E D I D の読み出しを指示する。制御部 113 は、シンク機器 120 から読み出した E D I D に基づいて、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かの判断を行う。すなわち、制御部 113 は、ケーブル 200 が新 H D M I 対応である旨などの情報が含まれているとき、ケーブル 200 が新 H D M I に対応していると判断する。

[0091] なお、上述では、シンク機器 120 が C E C プロトコルにより L S I に出力を要求するように説明した。しかし、ソース機器 110 自体が、C E C プロトコルにより L S I に出力を要求し、L S I からレジスタ値（新 H D M I 対応である旨、および伝送可能なデータ帯域などのケーブル特性データ）の報告を直接受けるようにすることも考えられる。

[0092] 「第 2 の判断方法」

この第 2 の判断方法の場合にも、図 15 に示すように、新 H D M I ケーブルには、例えばプラグに、L S I が内蔵されている。ソース機器 110 は、例えば H P D が L から H に変化するタイミングで、シンク機器 120 から、その能力を示す E D I D を読み出して取得する。この場合、E D I D は、S D A / S C L のラインを使い、シンク機器 120 の E E P R O M 内に書かれているデータをシリアル伝送することにより、ソース側に通知される。

[0093] L S I は、E D I D 伝送中に、E D I D 情報が伝送されるライン、つまり S D A / S C L の信号を観察する。そして、L S I は、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かを示すフラグ情報（図 14 の所定バイトの第 1 ビット）が伝送される際に、そのビット値を、ケーブル 200 が新 H D M I に対応している状態、つまりフラグが立っている状態に変更する。つまり、シンク機器 120 の E D I D R O M (E E P R O M) 上のデータは “0000100” であるが、伝送中にケーブル内の L S I がデータを書換え、ソース機器 110 が受信する際には “00000110” となる。

[0094] 制御部 113 は、シンク機器 120 から読み出した E D I D に基づいて、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かの判断を行う。すなわち、制御部 113 は、ケーブル 200 が新 H D M I に対応しているか否かを示

すフラグ情報（図１４の所定バイトの第１ビット）が、新ＨＤＭＩに対応している状態になっているとき、ケーブル２００が新ＨＤＭＩに対応していると判断する。

[0095] 図１６は、ケーブル内ＬＳＩのＥＤＩＤデータ書換え回路の一例を示している。このＬＳＩは、ＳＣＬライン上のクロックをカウントするカウンタと、このカウンタのカウント値に基づいて、ＳＤＡライン上のデータを書き換えるドライバを有している。

[0096] 「第３の判断方法」

この第３の判断方法の場合、図１７に示すように、新ＨＤＭＩケーブルには、例えばプラグに、新ＨＤＭＩ対応である旨、および伝送可能なデータ帯域などの情報を記憶したＲＦタグチップ（ＬＳＩ）が内蔵されている。また、ソース機器１１０のレセプタクル１１１に、ＲＦタグ読出しチップ（ＬＳＩ）が内蔵される。この場合、レセプタクル１１１のＲＦタグ読出しチップとプラグのＲＦタグチップとの間で近距離無線通信が行われ、ＲＦタグチップに記憶されている情報が、ＲＦタグ読出しチップにより読み出される。

[0097] 制御部１１３は、ＲＦタグ読出しチップにより読み出される情報に基づいて、ケーブル２００が新ＨＤＭＩに対応しているか否かの判断を行う。すなわち、制御部１１３は、ＲＦタグ読出しチップによりケーブル２００が新ＨＤＭＩ対応である旨などの情報が読み出されるとき、ケーブル２００が新ＨＤＭＩに対応していると判断する。

[0098] なお、上述では、ソース機器１１０のレセプタクル１１１のＲＦタグ読出しチップとプラグのＲＦタグチップとの間で近距離無線通信が行われ、ＲＦタグチップに記憶されている情報がソース機器１１０側で読み出されるように説明した。しかし、例えば、シンク機器１２０のレセプタクル１２１のＲＦタグ読出しチップとプラグのＲＦタグチップとの間で近距離無線通信が行われ、ＲＦタグチップに記憶されている情報がシンク機器１２０側で読み出され、その情報がその後に、ソース機器１１０側に提供される構成とするとも考えられる。

[0099] 「第4の判断方法」

この第4の判断方法の場合、制御部113は、ケーブル200の電気的特性の測定を行うことで、ケーブル200が新HDMIに対応しているか否かを判断する。図18に示すように、ソース機器110の制御部113は、ピン2とピン5に対して測定・検出用のテスト信号（デジタル信号）を発信し、シンク機器120の制御部123がその信号を受信する。なお、現行HDMIケーブルではピン2とピン5に接続される一対の信号線は差動信号の送信路を構成していないが、新HDMIケーブルではピン2とピン5に接続される一対の信号線は差動信号の送信路を構成している（図6（a），（b）参照）。

[0100] シンク機器120の制御部123は、受信したデジタル信号を、他の経路（例えば、SCL／SDAで示されるHDMIのDDCライン、あるいはCECラインやユーティリティラインなど）を通じて、ソース機器110側に通知する。ソース機器110の制御部113は、シンク機器120から通知されたデジタル信号が、自身が送信したデジタル信号との一致を確認することで、ケーブル200が新HDMIに対応しているか否かを判断する。すなわち、制御部113は、受信デジタル信号が送信デジタル信号と一致するとき、ケーブル200は新HDMIに対応していると判断する。

[0101] 図19（a）に示すように、ケーブル200が現行HDMIケーブルである場合、ピン2とピン5に接続される一対の信号線は、シールドツイストペア線となっていない。そのため、ケーブル200が現行HDMIに対応しているとの判断には、“高速のテスト信号は伝達することができない”ということが利用される。この際、ピン2と関連するピン1またはピン3に、ピン2とは関係ない信号を印加することにより、その干渉を利用することも可能である。この干渉により、高速のテスト信号はより伝達しがたくなる。

[0102] 一方、図19（b）に示すように、ケーブル200が新HDMIケーブルである場合、ピン2とピン5に接続される一対の信号線は、シールドツイストペア線となる。そのため、ケーブル200が新HDMIケーブルに対応し

ているとの判断には、“高速のテスト信号は伝達することができる”という
ことが利用される。この際、ピン1またはピン3に、ピン2とは関係ない信
号が印加されていたとしても、それらは独立してシールド処理が施されてお
り、印加された信号とピン2が干渉することはない、テスト信号の伝達に影
響することはない。

[0103] ここで、テスト信号は、例えば、ソース機器110が出力可能な最速のテ
スタ、かつビットエラーレートとしてHDMIが保障する10⁻⁹を評価でき
るだけの十分長いランダムなデータとされる。なお、シンク機器120には
通常ビデオ再生のためのフレームバッファメモリが内蔵されているので、こ
の伝送テスト専用のメモリは必要ではないかもしれない。

[0104] なお、上述の説明では、制御部113は、受信デジタル信号が送信デジタ
ル信号と一致するときだけケーブル200が新HDMIに対応しているかと判
断するとした。制御部113は、データの転送速度を遅くして同様のテスト
を行い、一致するまで上述の判断プロセスを繰り返すことにより、ケーブル
の性能を確定し、新HDMIに対応しているかと判断するが、その伝送スピー
ド内で実行可能なだけの伝送を行うようにしてもよい。この場合には、現行
HDMIケーブルも、新HDMIに対応しているかと判断される可能性がある

[0105] また、上述の説明では、ピン2とピン5を用いている。しかし、これらの
ピンの代わりに、現行HDMIケーブルと新HDMIケーブルと間でこれら
のピンと同様の関係にあるピン8とピン11を用いてもよい。すなわち、現
行HDMIケーブルではピン8とピン11に接続される一対の信号線は差動
信号の送信路を構成していないが、新HDMIケーブルではピン8とピン1
1に接続される一対の信号線は差動信号の送信路を構成している(図6(a
)、(b)参照)。

[0106] また、上述の説明では、ソース機器110がシンク機器に送ったデジタル
信号(テスト信号)を、それを受信したシンク機器120がソース機器11
0に通知し、その可否をソース機器110側で判断するものを示した。しか

し、デジタル信号（テスト信号）として予め決まったパターンを伝送することにより、シンク機器 120 が、受信デジタル信号の正否の判定を行って、その結果のみ CEC などのラインを通じてソース機器 110 に通知してもよいし、自身の E-EDID にその情報を追記してもよい。

[0107] 上述したように、図 1 に示す AV システム 100 においては、ソース機器 110 のデータ送信部 112 は現行 HDMI の動作モードの他に、新 HDMI モードの動作モードを有するものとされている。ここで、ビデオデータ等のデジタル信号を伝送するための差動信号チャネルは、現行 HDMI においては 3 チャネルであるが、新 HDMI においては 6 チャネルである。そのため、新 HDMI が用いられることで、高いデータレートでの信号伝送が可能となる。また、シンク機器 120、ケーブル 200 が新 HDMI に対応していないとき、現行 HDMI（従来 HDMI）が用いられることで、後方互換性が確保される。

[0108] <2. 変形例>

なお、上述実施の形態においては、新 HDMI ケーブルのプラグの形状が、現行 HDMI ケーブル（従来 HDMI ケーブル）のプラグの形状と同じであるものを示した。しかし、新 HDMI ケーブルのプラグの形状を、現行 HDMI ケーブルのプラグの形状を異ならせ、ソース機器およびシンク機器の一方が新 HDMI に対応していないとき、これらが新 HDMI ケーブルで接続されないようにすることもできる。

[0109] 図 20（a）は現行 HDMI ケーブルのプラグの形状を示し、図 20（b）は現行 HDMI のみに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルの形状を示している。これに対して、図 20（c）は新 HDMI ケーブルのプラグの形状を示し、図 20（d）は新 HDMI に対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルの形状の一例を示している。なお、図 21（a）は現行 HDMI ケーブルのプラグの斜視図であり、図 21（b）は新 HDMI ケーブルのプラグの斜視図を示している。

[0110] 新 HDMI ケーブルのプラグには凸部（矢印 P で指し示している）が設け

られている。そして、新HDMIに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルには、プラグの凸部に対応した凹部（矢印Qで指し示している）が設けられている。この場合、新HDMIに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルの形状は、新HDMIケーブルのプラグの形状に合致し、現行HDMIケーブルのプラグの形状を包含するようにされている。

[0111] 新HDMIケーブルのプラグの形状および新HDMIに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルの形状を上述のように設定することで、新HDMIケーブルは、新HDMIに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルに接続できる。しかし、新HDMIケーブルは、現行HDMIにのみ対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルには接続できなくなる。これにより、ソース機器およびシンク機器の一方が新HDMIに対応していないとき、これらが新HDMIケーブルで接続されるということとはなくなる。つまり、ソース機器およびシンク機器の双方が新HDMIに対応しているときのみ、新HDMIケーブルにより、これらの接続が可能となる。

[0112] 上述したように、新HDMIにも対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルの形状は、新HDMIケーブルのプラグの形状に合致し、現行HDMIケーブルのプラグの形状を包含するようにされている。そのため、現行HDMIケーブルは、現行HDMIにのみ対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルだけでなく、新HDMIに対応したソース機器やシンク機器のレセプタクルにも接続できる。

[0113] また、上述実施の形態において、現行HDMIにおけるビデオデータ等のデジタル信号を伝送するための差動信号チャンネルが3チャンネルであるのに対して、新HDMIとしてその差動信号チャンネルが6チャンネルであるものを示した。しかし、ビデオデータ等のデジタル信号を伝送するための差動信号チャンネルの数は6チャンネルに限定されるものではなく、4チャンネル、5チャンネル、さらには7チャンネル等も考えられる。例えば、ビデオデータ等のデジタル信号を伝送するための差動信号チャンネルを5チャンネルとし、クロック周波数を1.2倍程度に高速化することで、6チャンネルにした場合と同等のデー

タ転送速度を得ることが可能となる。

[0114] また、上述実施の形態において、この発明をソース機器およびシンク機器がHDMI規格のデジタルインタフェースで接続されるAVシステムに適用したものである。この発明は、その他の同様のデジタルインタフェースで接続されるAVシステムにも同様に適用できる。

産業上の利用可能性

[0115] この発明は、例えば、ソース機器およびシンク機器を、デジタルインタフェースを介して接続してなるAVシステム等に適用できる。

符号の説明

[0116] 81・・・HDMIトランスミッタ
82・・・HDMIレシーバ
100・・・AVシステム
110・・・ソース機器
111・・・レセプタクル
112・・・データ送信部
113・・・制御部
120・・・シンク機器
121・・・レセプタクル
122・・・データ受信部
123・・・制御部
200・・・ケーブル
201, 202・・・プラグ

請求の範囲

- [請求項1] 外部機器に、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号を送信し、上記差動信号のチャンネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号送信部と、
上記外部機器および上記伝送路が上記第2の動作モードに対応しているか否かを判断する動作モード判断部と、
上記動作モード判断部の判断に基づいて、上記デジタル信号送信部の動作を制御する動作制御部と
を備える送信装置。
- [請求項2] 上記伝送路はケーブルであり、該ケーブルのプラグを接続するための、複数のピンを有するレセプタクルを備え、
上記デジタル信号送信部は、上記第1の動作モードで第1のピンアサイメントを選択し、上記第2の動作モードで上記第1のピンアサイメントとは異なる第2のピンアサイメントを選択する
請求項1に記載の送信装置。
- [請求項3] 上記第2のピンアサイメントでは、上記第1のピンアサイメントでデジタル信号および／またはクロック信号の差動信号の信号端子に対応したシールド端子として用いられている端子を、デジタル信号を送信するための差動信号の信号端子として用いる
請求項2に記載の送信装置。
- [請求項4] 上記第2のピンアサイメントでは、上記第1のピンアサイメントでクロック信号の差動信号の信号端子を、デジタル信号を送信するための差動信号の信号端子として用いる
請求項2に記載の送信装置。
- [請求項5] 上記動作モード判断部は、
上記外部機器が上記第2の動作モードに対応しているか否かを、上記外部機器から上記伝送路を介して読み出した該外部機器の能力情報

に基づいて判断する

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項6]

上記動作モード判断部は、

上記外部機器が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを、上記外部機器との間で上記伝送路を介して通信を行うことで判断する

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項7]

上記動作モード判断部は、

上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを、該第 2 の動作モードに対応している上記伝送路が持つ情報提供機能を用いて判断する

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項8]

上記第 2 の動作モードに対応している上記伝送路が持つ上記情報提供機能は、該伝送路が上記第 2 の動作モードに対応していることを上記外部機器に報告する機能であり、

上記外部機器は、上記伝送路から報告された情報を自身の能力情報に追記する機能を有し、

上記動作モード判断部は、

上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを、上記外部機器から上記伝送路を介して読み出した能力情報に基づいて判断する

請求項 7 に記載の送信装置。

[請求項9]

上記第 2 の動作モードに対応している上記伝送路が持つ上記情報提供機能は、上記外部機器から読み出される能力情報のうち、上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを示す情報を、対応していることを示すように書き換える機能であり、

上記動作モード判断部は、

上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを、上記外部機器から上記伝送路を介して読み出した能力情報に基づいて判断

する

請求項 7 に記載の送信装置。

[請求項10] 上記第 2 の動作モードに対応している上記伝送路が持つ上記情報提供機能は、該伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているという情報を近距離無線通信で提供する機能であり、

上記動作モード判断部は、上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを、上記伝送路から上記近距離無線通信によって上記第 2 の動作モードに対応しているという情報が提供されるか否かに基づいて判断する

請求項 7 に記載の送信装置。

[請求項11] 上記動作モード判断部は、

上記伝送路の、上記第 1 の動作モードでは差動信号の送信路を構成していないとともに、上記第 2 の動作モードでは差動信号の送信路を構成する一対の信号線を用いて、上記外部機器に所定のデジタル信号の差動信号を送信し、該外部機器から送られてくる信号に基づいて判断する

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項12] 上記外部機器から送られてくる信号は、上記外部機器が受信した上記所定の差動信号により得られた受信デジタル信号が正しいか否かを示す信号である

請求項 1 1 に記載の送信装置。

[請求項13] 上記外部機器から送られてくる信号は、上記外部機器が受信した上記所定の差動信号により得られた受信デジタル信号である

請求項 1 1 に記載の送信装置。

[請求項14] 上記動作モード判断部の判断結果を、上記伝送路を介して、上記外部機器に送信する情報送信部をさらに備える

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項15] 上記レセプタクルの形状は、上記第 2 の動作モードに対応した上記

ケーブルの上記プラグの形状に合致し、上記第 1 の動作モードに対応した上記ケーブルの上記プラグの形状を包含する

請求項 2 に記載の送信装置。

[請求項16] 上記動作制御部の制御情報をユーザに提供するための表示部への表示を制御する表示制御部をさらに備える

請求項 1 に記載の送信装置。

[請求項17] 上記動作モード判断部で上記外部機器および上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応していると判断されるとき、

上記表示制御部は、上記デジタル信号送信部を、上記第 1 の動作モードにするか上記第 2 の動作モードにするかをユーザに選択させるためのユーザインタフェース画面を上記表示部に表示するように制御する

請求項 1 6 に記載の送信装置。

[請求項18] 外部機器に、差動信号により、伝送路を介して、上記差動信号のチャンネル数を第 1 の数とする第 1 の動作モードまたは上記差動信号のチャンネル数を上記第 1 の数よりも大きな第 2 の数とする第 2 の動作モードによりデジタル信号を送信するデジタル信号送信ステップと、

上記外部機器および上記伝送路が上記第 2 の動作モードに対応しているか否かを判断する動作モード判断ステップと、

上記動作モード判断ステップの判断に基づいて、上記デジタル信号送信ステップの動作を制御する動作制御ステップと

を備える送信方法。

[請求項19] 外部機器から、差動信号により、伝送路を介して、デジタル信号を受信し、上記差動信号のチャンネル数を第 1 の数とする第 1 の動作モードおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第 1 の数よりも大きな第 2 の数とする第 2 の動作モードを有するデジタル信号受信部と、

上記外部機器から、上記第 1 の動作モードおよび上記第 2 の動作モードのいずれを選択すべきかを示す動作モード情報を受信する情報受

信部と、

上記情報受信部で受信された動作モード情報に基づいて、上記デジタル信号受信部の動作を制御する動作制御部と
を備える受信装置。

[請求項20]

外部機器から、差動信号により、伝送路を介して、上記差動信号のチャンネル数を第1の数とする第1の動作モードまたは上記差動信号のチャンネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードによりデジタル信号を受信するデジタル信号受信ステップと、

上記外部機器から、上記第1の動作モードおよび上記第2の動作モードのいずれを選択すべきかを示す動作モード情報を受信する情報受信ステップと、

上記情報受信ステップで受信された動作モード情報に基づいて、上記デジタル信号受信ステップの動作を制御する動作制御ステップと
を備える受信方法。

[請求項21]

送信装置および受信装置が伝送路を介して接続されてなる送受信システムであって、

上記送信装置は、

上記受信装置に、差動信号により、上記伝送路を介して、デジタル信号を送信し、上記差動信号のチャンネル数を第1の数とする第1の動作モードおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第1の数よりも大きな第2の数とする第2の動作モードを有するデジタル信号送信部と、

上記受信装置および上記伝送路が上記第2の動作モードに対応しているか否かを判断する動作モード判断部と、

上記動作モード判断部の判断に基づいて、上記デジタル信号送信部の動作を制御する送信動作制御部と、

上記デジタル信号送信部の動作モード情報を、上記伝送路を介して、上記受信装置に送信する情報送信部とを備え、

上記受信装置は、

上記送信装置から、差動信号により、上記伝送路を介して、デジタル信号を受信し、上記差動信号のチャンネル数を上記第 1 の数とする第 1 の動作モードおよび上記差動信号のチャンネル数を上記第 2 の数とする第 2 の動作モードを有するデジタル信号受信部と、

上記送信装置から、上記伝送路を介して、上記動作モード情報を受信する情報受信部と、

上記情報受信部で受信された動作モード情報に基づいて、上記デジタル信号受信部の動作を制御する受信動作制御部とを備える

送受信システム。

[請求項22] 送信装置から受信装置に所定チャンネル数の差動信号によりデジタル信号を送信するケーブルであって、

上記送信装置または上記受信装置に、上記ケーブルの信号伝送能力を示す情報を提供する情報提供機能部を有する

ケーブル。

[請求項23] 上記情報提供機能部は、上記受信装置または上記送信装置からの要求に応じて、上記ケーブルの信号伝送能力を示す情報を、上記ケーブルを介して、上記受信装置または上記送信装置に提供する

請求項 22 に記載のケーブル。

[請求項24] 上記情報提供機能部は、上記送信装置が上記受信装置から上記ケーブルを介して読み出す能力情報の一部を書き換える

請求項 22 に記載のケーブル。

[請求項25] 上記情報提供機能部は、上記送信装置または上記受信装置に、近距離無線通信により、上記ケーブルの信号伝送能力を示す情報を提供する

請求項 22 に記載のケーブル。