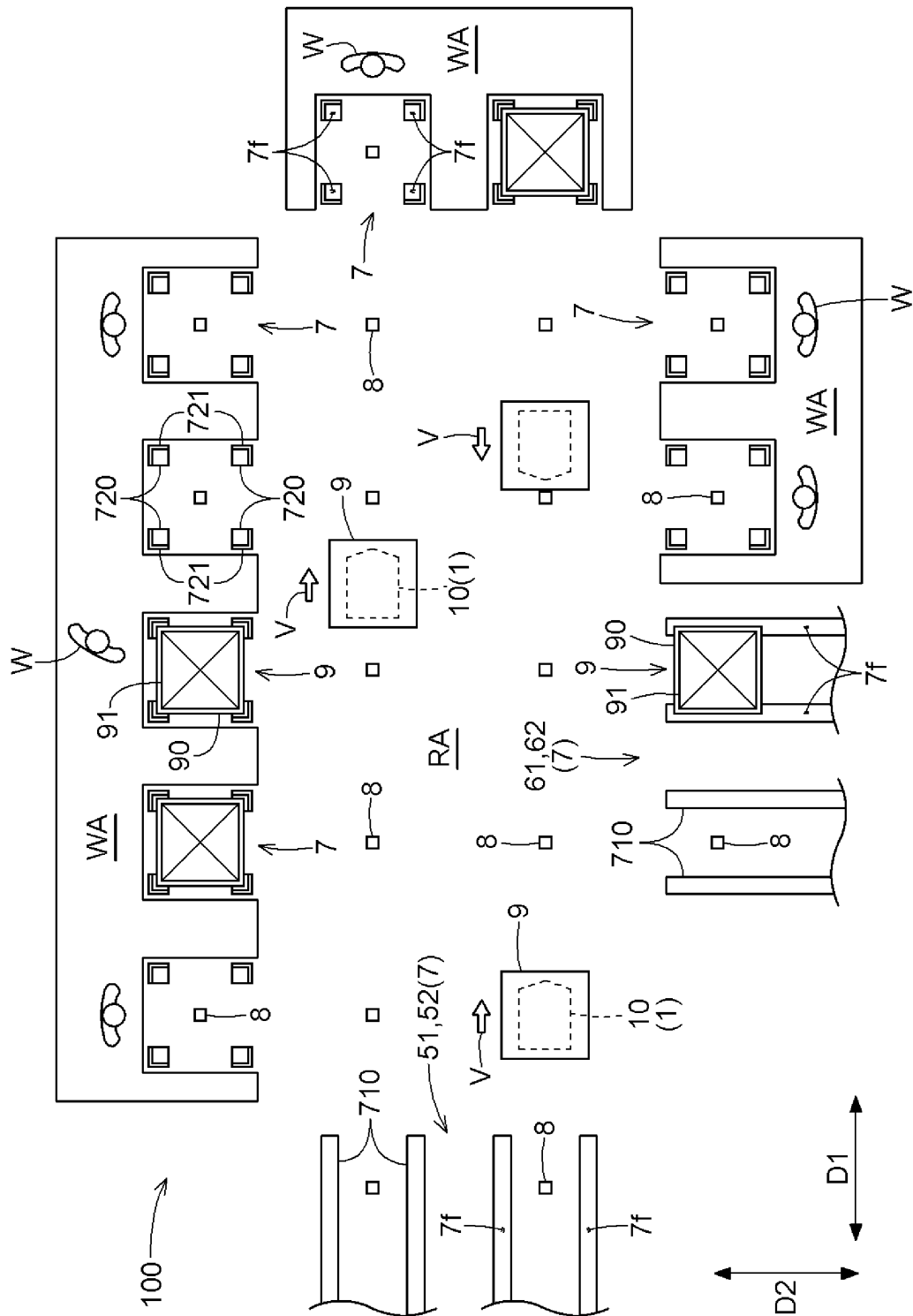
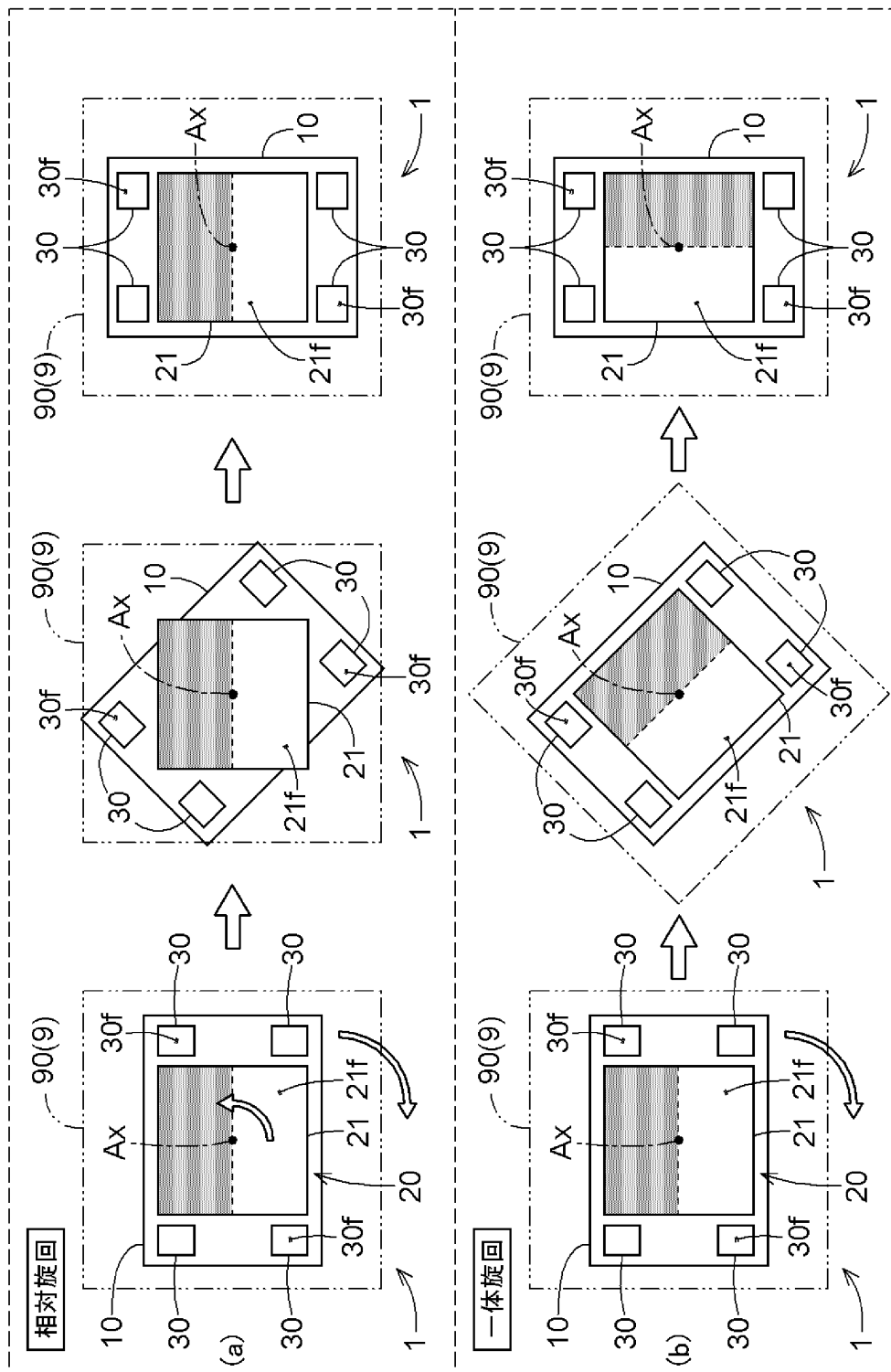


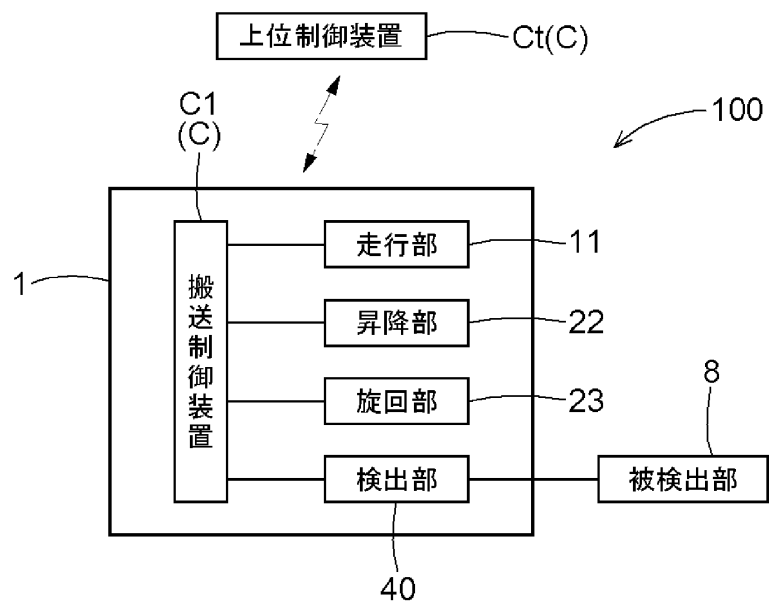
[図1]



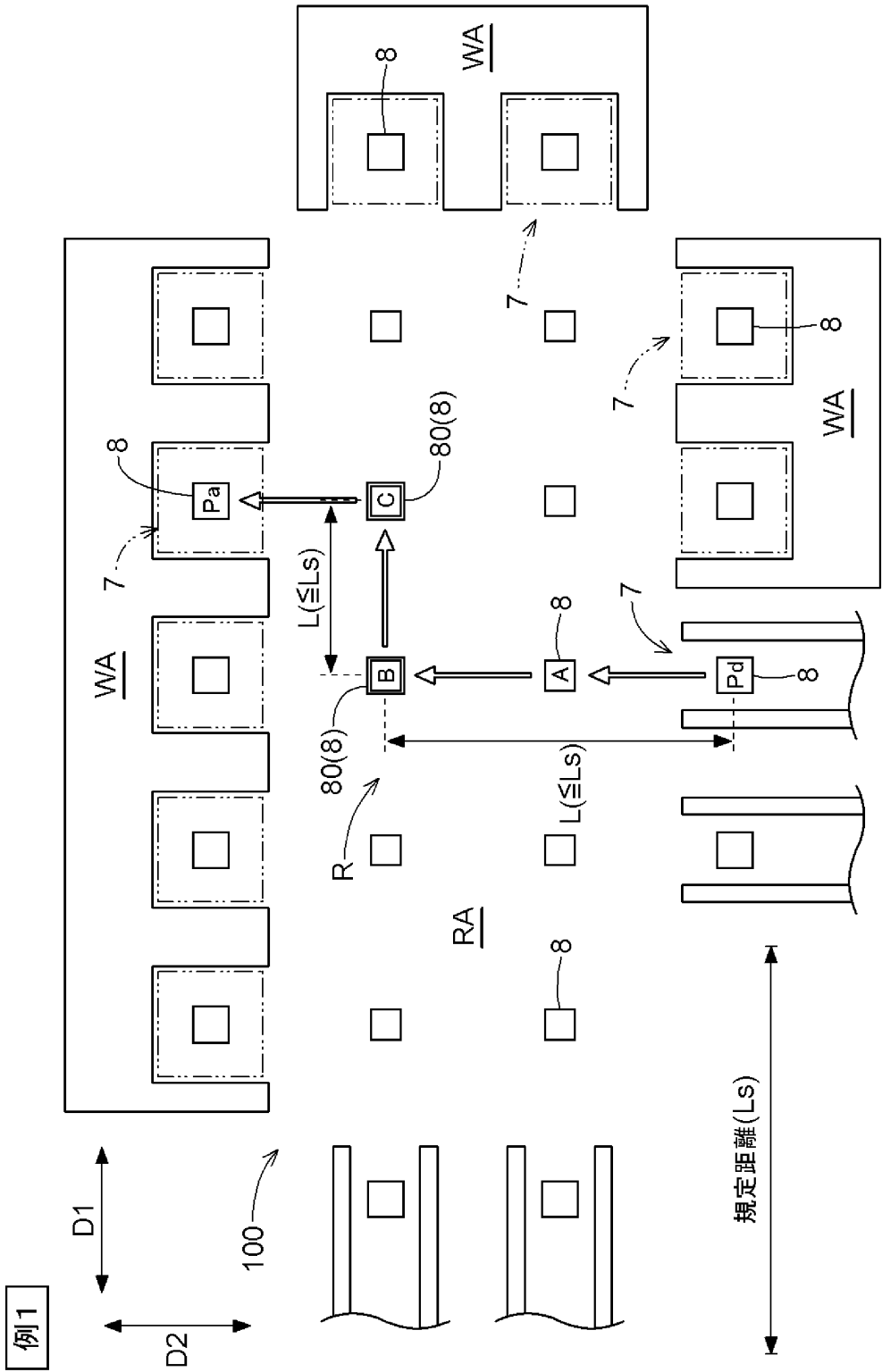
[図3]



[図4]



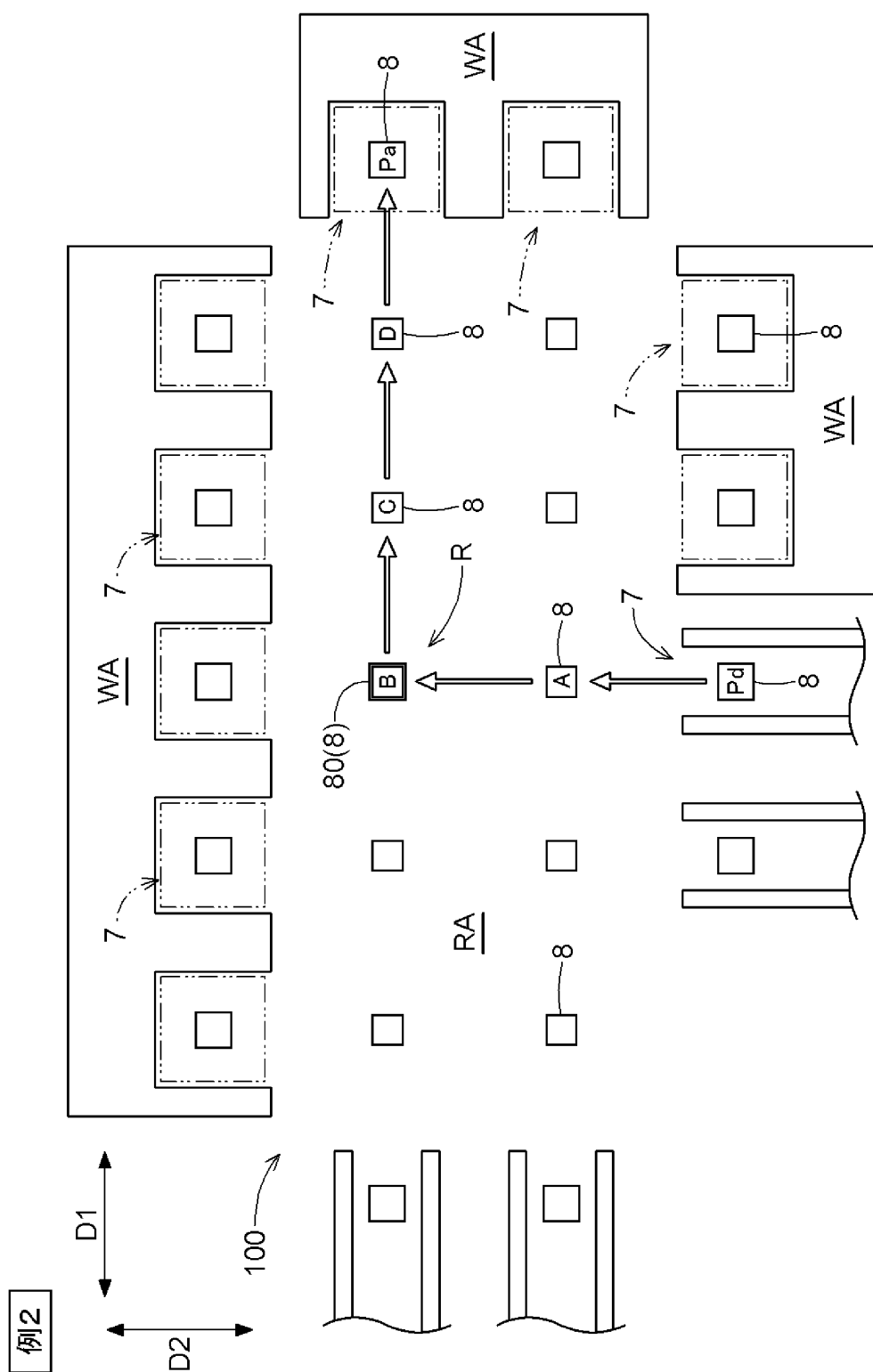
[図5]



[図6]

例1									
地点	Pd	Pd→A	A	B	C	C→Pa	Pa		
支持面高さ	H3→H1	H1→H2	H2	H2	H2	H2→H1	H1→H3		
設定速度	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs		
動作				相對旋回	相對旋回				

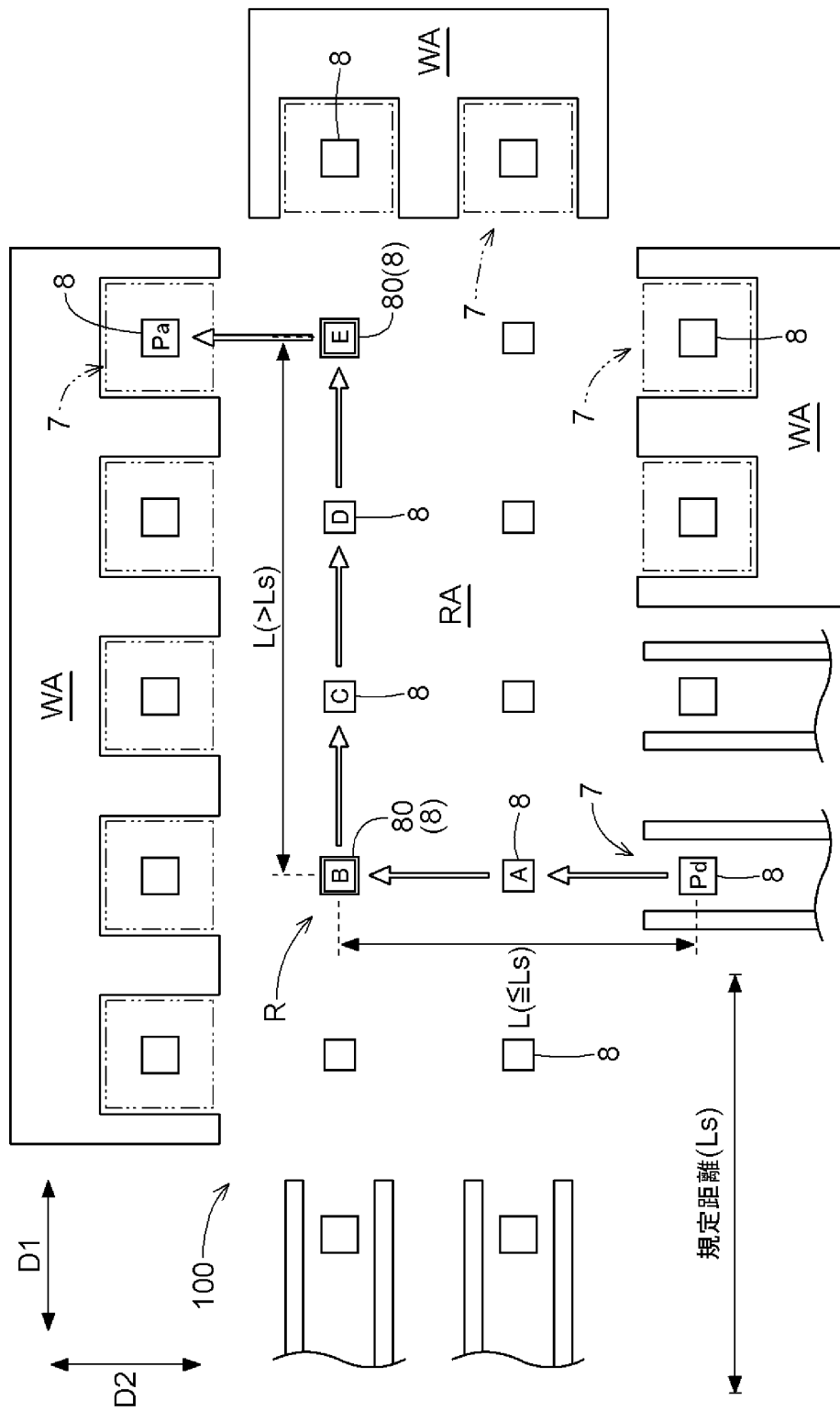
[図7]



[図8]

例2	地点	Pd	Pd→A	A	B	C	D	D→Pa	Pa
	支持面高さ	H3→H1	H1→H3	H3	H3	H3	H3	H3→H1	H1→H3
	設定速度	V<Vs	V<Vs	V=Vs	V<Vs	V=Vs	V=Vs	V<Vs	V<Vs
	動作				一体旋回				

例3



[図10]

例3

地点	Pd	Pd→A	A	B	B→C	C	D	D→E	E	E→Pa	Pa
支持面高さ	H3→H1	H1→H2	H2	H2	H2→H3	H3	H3	H3→H2	H2	H2→H1	H1→H3
設定速度	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs	V=Vs	V=Vs	V=Vs	V=Vs	V<Vs	V<Vs	V<Vs
動作				相对旋回					相对旋回		

[図11]

