

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2024年2月22日(22.02.2024)



(10) 国際公開番号

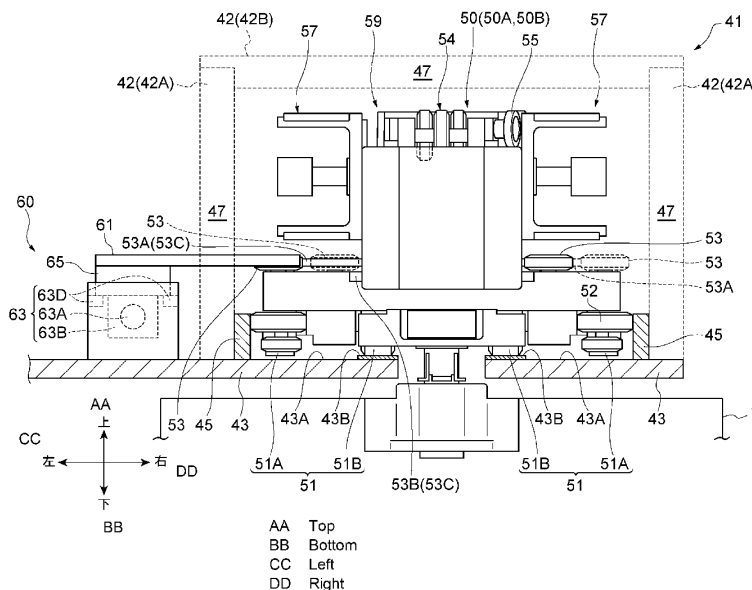
WO 2024/038671 A1

- (51) 国際特許分類:
B61B 13/12 (2006.01) B61B 13/06 (2006.01)
B61B 13/00 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2023/022791
- (22) 国際出願日: 2023年6月20日(20.06.2023)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2022-130661 2022年8月18日(18.08.2022) JP
- (71) 出願人: 村田機械株式会社 (MURATA MACHINERY, LTD.) [JP/JP]; 〒6018326 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地 Kyoto (JP).
- (72) 発明者: 小林 誠 (KOBAYASHI Makoto); 〒5160003 三重県伊勢市下野町600-10 村田機械株式会社伊勢事業所内 Mie (JP).
- (74) 代理人: 長谷川 芳樹, 外 (HASEGAWA Yoshiki et al.); 〒1000005 東京都千代田区丸の内二丁目1番1号丸の内 M Y P L A Z A (明治安田生命ビル) 9階 創英国際特許法律事務所 Tokyo (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG,

(54) Title: TRAVELING VEHICLE SYSTEM

(54) 発明の名称: 走行車システム

[図4]



(57) Abstract: This traveling vehicle system (1) comprises: a track (4) having, in a portion thereof, a non-autonomous traveling section in which a traveling vehicle (6) cannot autonomously travel; a traveling vehicle (6) which travels along the track (4); and a moving unit (60) which moves, in one direction, the traveling vehicle (6) in the non-autonomous traveling section. The moving unit (60) has a moving mechanism (63) which causes a movable block (61) to move in one direction. The traveling vehicle (6) has an engagement part (53) which can be engaged with the movable block (61); and

[続葉有]

KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU,
LY, MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY,
MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL,
PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK,
SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA,
UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保
護が可能): ARIPO (BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS,
MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG,
ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU,
TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ,
DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS,
IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT,
RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF,
CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE,
SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告 (条約第21条(3))

a switching mechanism (53C) which switches the position of the engagement part (53) between a first position where the engagement part (53) is engaged by the movable block (61) and a second position where the engagement part is separated away from the movable block (61). The moving mechanism (63) causes the traveling vehicle (6) to move by moving, in one direction, the movable block (61) in a state in which the engagement part (53) is being engaged.

(57) 要約: 走行車システム (1) は、走行車 6 が自走できない非自走区間を一部に有する軌道 (4) と、軌道 (4) に沿って走行する走行車 (6) と、非自走区間において、走行車 (6) を一方向に移動させる移動ユニット (60) と、を備える。移動ユニット (60) は、移動ブロック (61) を一方向に移動させる移動機構 (63) を有する。走行車 (6) は、移動ブロック (61) に係合可能な係合部 (53) と、移動ブロック (61) によって係合部 (53) が係合される第一位置と移動ブロック (61) から離反した第二位置との間で係合部 (53) の位置を切り替える切替機構 (53C) と、を有する。移動機構 (63) は、係合部 (53) が係合された状態の移動ブロック (61) を一方向に移動させることにより走行車 (6) を移動させる。