

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2014年7月17日(17.07.2014)



(10) 国際公開番号
WO 2014/109311 A1

- (51) 国際特許分類:
G07B 15/06 (2011.01) G09B 29/10 (2006.01)
G01C 21/30 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2014/050067
- (22) 国際出願日: 2014年1月7日(07.01.2014)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2013-002088 2013年1月9日(09.01.2013) JP
- (71) 出願人: 三菱重工業株式会社 (MITSUBISHI HEAVY INDUSTRIES, LTD.) [JP/JP]; 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者: 宅原 雅人 (IEHARA Masato); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 日浦 亮太 (HIURA Ryota); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 中山 博之 (NAKAYAMA Hiroyuki); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP). 馬淵 義弘 (MABUCHI Yoshihiro); 〒1088215 東京都港区港南二丁目16番5号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP).

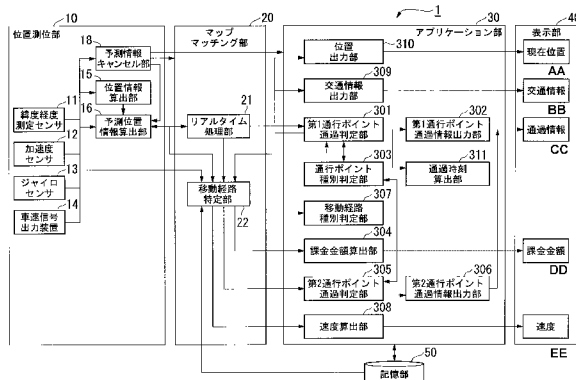
- (74) 代理人: 森 隆一郎, 外 (MORI Ryuichirou et al.); 〒1006620 東京都千代田区丸の内一丁目9番2号 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第21条(3))

(54) Title: TRAFFIC INFORMATION PROCESSING DEVICE AND PROCESSING METHOD AND PROGRAM THEREFOR

(54) 発明の名称: 交通情報処理装置及びその処理方法とプログラム



- 10 Positioning unit
11 Latitude/longitude measurement sensor
12 Acceleration sensor
13 Gyro sensor
14 Vehicle speed signal output device
15 Position information calculation unit
16 Estimated position information calculation unit
17 Estimated position information cancellation unit
20 Map matching unit
21 Real time processing unit
22 Travel path specification unit
30 Application unit
40 Display unit
50 Storage unit
301 First passage point transit determination unit
302 First passage point transit information output unit
303 Passage point type determination unit
304 Billing amount calculation unit
305 Second passage point transit determination unit
306 Second passage point transit information output unit
307 Travel path type determination unit
308 Speed calculation unit
309 Traffic information output unit
310 Position output unit
311 Transit time calculation unit
AA Current position
BB Traffic information
CC Transit information
DD Billing amount
EE Speed

(57) Abstract: A traffic information processing device that calculates the estimated position of a vehicle, and determines whether or not the vehicle has transited a passage point. The traffic information processing device also determines whether the passage point is a defined point or an undefined point. If the determination is that the vehicle is at a defined point, transit information indicating the transiting of the passage point is output on a display unit (40) at an estimated transit time for the calculated passage point.

(57) 要約: 車両の予測位置を算出し、車両が通行ポイントを通じたか否かについて判定する。そして、通行ポイントが、確定ポイントと、非確定ポイントのいずれであるかを判定する。車両が確定ポイントであると判定された場合に、通行ポイントの通過を示す通過情報を算出した通行ポイントの通過予想時刻に表示部(40)に出力する。