

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局

(43) 国际公布日
2021 年 9 月 2 日 (02.09.2021)



(10) 国际公布号
WO 2021/168928 A1

(51) 国际专利分类号:
G05B 19/042 (2006.01)

(21) 国际申请号: PCT/CN2020/079692

(22) 国际申请日: 2020 年 3 月 17 日 (17.03.2020)

(25) 申请语言: 中文

(26) 公布语言: 中文

(30) 优先权:
202010130057.9 2020 年 2 月 28 日 (28.02.2020) CN

(71) 申请人: 浙江禾川科技股份有限公司(ZHEJIANG HECHUAN TECHNOLOGY CO., LTD) [CN/CN]; 中国浙江省衢州市龙游县城北工业园区阜财路9号, Zhejiang 324400 (CN)。

(72) 发明人: 陈建权(CHEN, Jianquan); 中国广东省深圳市宝安区新安街道留仙二路中粮商务公园3栋803A(禾川股份深圳研发中心), Guangdong 518101 (CN)。王猛(WANG, Meng); 中国广东省

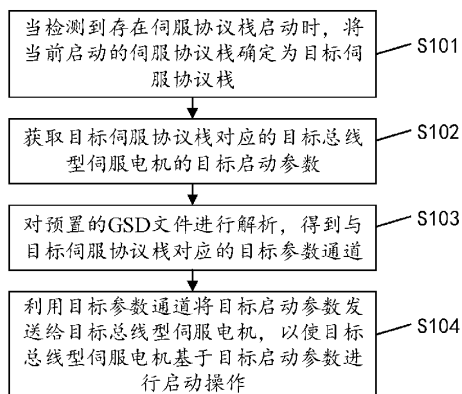
深圳市宝安区新安街道留仙二路中粮商务公园3栋803A(禾川股份深圳研发中心), Guangdong 518101 (CN)。黄晓扬(HUANG, Xiaoyang); 中国广东省深圳市宝安区新安街道留仙二路中粮商务公园3栋803A(禾川股份深圳研发中心), Guangdong 518101 (CN)。张源源(ZHANG, Yuanyuan); 中国广东省深圳市宝安区新安街道留仙二路中粮商务公园3栋803A(禾川股份深圳研发中心), Guangdong 518101 (CN)。

(74) 代理人: 北京集佳知识产权代理有限公司(UNITALEN ATTORNEYS AT LAW); 中国北京市朝阳区建国门外大街22号赛特广场7层, Beijing 100004 (CN)。

(81) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS,

(54) Title: BUS-TYPE SERVO MOTOR NETWORK STARTUP METHOD, APPARATUS AND DEVICE, AND STORAGE MEDIUM

(54) 发明名称: 总线型伺服电机网络启动方法、装置、设备及存储介质



- S101 Upon detecting the presence of a servo protocol stack startup, determine the servo protocol stack of the current startup as a target servo protocol stack
- S102 Obtain a target startup parameter of a target bus-type servo motor corresponding to the target servo protocol stack
- S103 Parse a preset GSD file to obtain a target parameter channel corresponding to the target servo protocol stack
- S104 Use the target parameter channel to send the target startup parameter to the target bus-type servo motor, causing the target bus-type servo motor to perform a startup operation on the basis of the target startup parameter

图 1

(57) Abstract: Provided is a bus-type servo motor network startup method, comprising the following steps: upon detecting the presence of a servo protocol stack startup, determining the servo protocol stack of the current startup as a target servo protocol stack (S101); obtaining a target startup parameter of a target bus-type servo motor corresponding to the target servo protocol stack (S102); parsing a preset GSD file to obtain a target parameter channel corresponding to the target servo protocol stack (S103); and using the target parameter channel to send the target startup parameter to the target bus-type servo motor, causing the target bus-type servo motor to perform a startup operation on the basis of the target startup parameter (S104). By employing the described technical solution, the bus-type servo motor network startup speed is greatly increased, and the production efficiency is improved. Further disclosed are a bus-type servo motor network startup apparatus, device, and storage medium, which achieve corresponding technical effects.

[见续页]

WO 2021/168928 A1

JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布:

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。

(57) 摘要: 一种总线型伺服电机网络启动方法, 该方法包括以下步骤: 当检测到存在伺服协议栈启动时, 将当前启动的伺服协议栈确定为目标伺服协议栈(S101); 获取目标伺服协议栈对应的目标总线型伺服电机的目标启动参数(S102); 对预置的GSD文件进行解析, 得到与目标伺服协议栈对应的目标参数通道(S103); 利用目标参数通道将目标启动参数发送给目标总线型伺服电机, 以使目标总线型伺服电机基于目标启动参数进行启动操作(S104)。应用该技术方案, 较大地加快了总线型伺服电机网络启动速度, 提升了生产效率。还公开了一种总线型伺服电机网络启动装置、设备及存储介质, 具有相应技术效果。