

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2020年9月24日(24.09.2020)



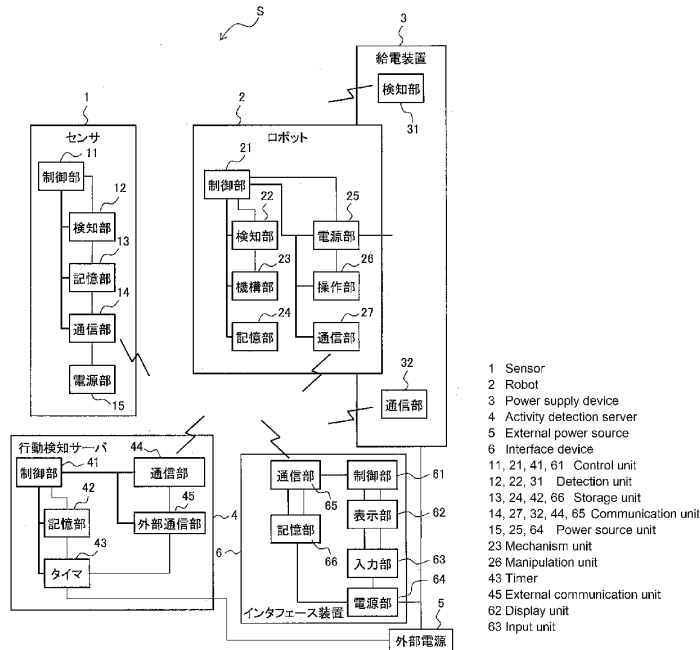
(10) 国際公開番号

WO 2020/189052 A1

- (51) 国際特許分類:
G05D 1/02 (2020.01) G08B 25/04 (2006.01)
G08B 21/02 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2020/003761
- (22) 国際出願日: 2020年1月31日(31.01.2020)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2019-052566 2019年3月20日(20.03.2019) JP
- (71) 出願人: 株式会社日立製作所(HITACHI, LTD.)
[JP/JP]; 〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者: 小谷 正直 (KOTANI Masanao);
〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 株式会社日立製作所内 Tokyo (JP). 大平 昭義(OOHIRA Akiyoshi); 〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 株式会社日立製作所内 Tokyo (JP). 京谷 浩平(KYOYA Kohei); 〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 株式会社日立製作所内 Tokyo (JP). 佐野 健太郎(SANO Kentaroh); 〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 株式会社日立製作所内 Tokyo (JP). 網野 梓(AMINO Azusa); 〒1008280 東京都千代田区丸の内一丁目6番6号 株式会社日立製作所内 Tokyo (JP).
- (74) 代理人: 特許業務法人磯野国際特許商標事務所(ISONO INTERNATIONAL PATENT

(54) Title: ACTIVITY DETECTION SYSTEM, INTERFACE DEVICE, AND ROBOT

(54) 発明の名称: 行動検知システム、インタフェース装置及びロボット



(57) Abstract: An activity detection system (S) is characterized by comprising: a plurality of sensor devices (1) that are provided with a first sensor for detecting information and a first communication means for sending the information, the sensor devices being provided in respective rooms; a robot (2) that is provided with a second sensor for detecting information, a second communication means for sending and receiving information, and a movement means enabling movement throughout the rooms; a server (4) that is provided with a third communication means for sending and receiving

[続葉有]

OFFICE, P.C.); 〒1050001 東京都港区虎ノ
門一丁目1番18号 ヒューリック
虎ノ門ビル Tokyo (JP).

- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JO, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

- 国際調査報告 (条約第21条(3))

information, and that detects the activity of a moving body on the basis of the information detected by the first sensors included in the plurality of sensor devices and the information detected by the second sensor of the robot; and an interface device (6) for receiving user input, on a screen, of the positions at which the plurality of sensor devices have been provided.

(57) 要約: 行動検知システム (S) は、情報を検知する第1センサ、および情報を送信する第1通信手段を備え、室内のいずれかに設けられた複数のセンサ装置 (1) と、情報を検知する第2センサ、情報を送受信する第2通信手段、および室内を移動可能な移動手段を備えたロボット (2) と、情報を送受信する第3通信手段を備え、複数のセンサ装置が備える第1センサの検知情報、およびロボットが備える第2センサの検知情報に基づいて、移動体の行動を検知するサーバ (4) と、ユーザが複数のセンサ装置が設けられている位置を画面上で入力するのを受け付けるインタフェース装置 (6) と、を備えることを特徴とする。