

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局

(43) 国际公布日
2022 年 10 月 6 日 (06.10.2022)



(10) 国际公布号
WO 2022/205617 A1

(51) 国际专利分类号:
G01C 21/34 (2006.01)

(21) 国际申请号: PCT/CN2021/098686

(22) 国际申请日: 2021 年 6 月 7 日 (07.06.2021)

(25) 申请语言: 中文

(26) 公布语言: 中文

(30) 优先权:
202110338827.3 2021 年 3 月 30 日 (30.03.2021) CN

(71) 申请人: 上海商汤临港智能科技有限公司 (SHANGHAI SENSETIME LINGANG INTELLIGENT TECHNOLOGY CO., LTD.) [CN/CN]; 中国上海市自由贸易试验区临港新片区泥城镇秋山路 1775 弄 29、30 号 2 楼 01 室, Shanghai 200232 (CN)。

(72) 发明人: 李文强 (LI, Wenqiang); 中国上海市自由贸易试验区临港新片区泥城镇秋山路 1775 弄 29、30 号 2 楼 01 室, Shanghai 200232 (CN)。刘余钱 (LIU, Yuqian); 中国上海市自由贸易试验

区临港新片区泥城镇秋山路 1775 弄 29、30 号 2 楼 01 室, Shanghai 200232 (CN)。

(74) 代理人: 北京林达刘知识产权代理事务所 (普通合伙) (LINDA LIU & PARTNERS); 中国北京市东城区北三环东路 36 号北京环球贸易中心 C 座 16 层, Beijing 100013 (CN)。

(81) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ,

(54) Title: NAVIGATION METHOD AND APPARATUS, AND ELECTRONIC DEVICE AND STORAGE MEDIUM

(54) 发明名称: 一种导航方法、装置、电子设备及存储介质

(57) Abstract: A navigation method and apparatus, and an electronic device and a storage medium. The navigation method comprises: acquiring the current positioning position and a navigation destination of a target vehicle, and navigation lines associated with lanes on a road between the current positioning location and the navigation destination, wherein the navigation lines are pre-generated (S101); on the basis of the navigation lines, generating a target navigation line for the target vehicle to reach the navigation destination from the current positioning location, wherein the target navigation line is formed by splicing navigation lines of at least one lane (S102); and controlling the target vehicle to travel according to the target navigation line (S103).

(57) 摘要: 一种导航方法、装置、电子设备及存储介质, 其中, 导航方法包括: 获取目标车辆的当前定位位置和导航目的地以及由当前定位位置到导航目的地之间的道路上的各车道关联的导航线, 其中导航线是预先生成的 (S101); 基于导航线, 生成目标车辆由当前定位位置到达导航目的地的目标导航线, 目标导航线由至少一条车道的导航线拼接形成 (S102); 控制目标车辆按照目标导航线进行行驶 (S103)。

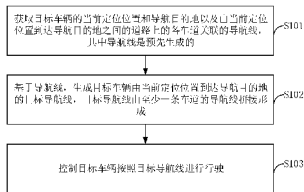


图 1

- S101 Acquire the current positioning location and a navigation destination of a target vehicle, and navigation lines associated with lanes on a road between the current positioning location and the navigation destination, wherein the navigation lines are pre-generated
- S102 On the basis of the navigation lines, generate a target navigation line for the target vehicle to reach the navigation destination from the current positioning location, wherein the target navigation line is formed by splicing navigation lines of at least one lane
- S103 Control the target vehicle to travel according to the target navigation line

WO 2022/205617 A1

[见续页]

NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布：

- 包括国际检索报告 (条约第21条(3))。