(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2022年10月6日(06.10.2022)

WIPO | PCT

(10) 国際公開番号
WO 2022/208748 A1

(51) 国際特許分類:
G08G 1/09 (2006.01)

(21) 国際出願番号： PCT/JP2021/013883

(22) 国際出願日： 2021年3月31日(31.03.2021)

(25) 国際出願の言語： 日本語

(26) 国際公開の言語： 日本語

(71) 出願人: 三菱重工機械システム株式会社 (**MITSUBISHI HEAVY INDUSTRIES MACHINERY SYSTEMS, LTD.**) [JP/JP]; 〒6528585 兵庫県神戸市兵庫区和田崎町一丁目1番1号 Hyogo (JP).

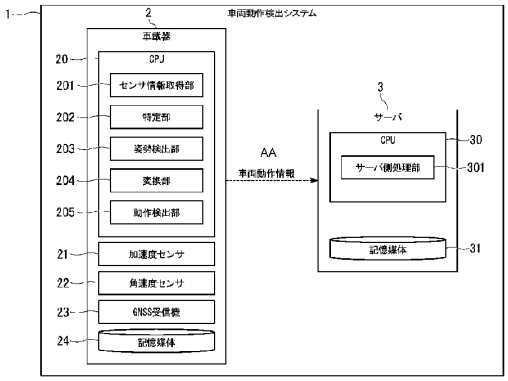
(72) 発明者: 是永 剛志 (**KORENAGA Takeshi**); 〒1008332 東京都千代田区丸の内三丁目２番３号 三菱重工業株式会社内 Tokyo (JP).

(74) 代理人: 松沼 泰史, 外 (**MATSUNUMA Yasushi** et al.); 〒1006620 東京都千代田区丸の内一丁目９番２号 Tokyo (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT,

(54) **Title:** VEHICLE ON-BOARD DEVICE, SERVER, VEHICLE MOTION DETECTION METHOD, AND PROGRAM

(54) 発明の名称： 車載器、サーバ、車両動作検出方法、及びプログラム



1 Vehicle motion detection system
2 Vehicle on-board device
3 Server
21 Acceleration sensor
22 Angular velocity sensor
23 GNSS receiver
24, 31 Storage medium
201 Sensor information acquisition unit
202 Specification unit
203 Position detection unit
204 Conversion unit
205 Motion detection unit
301 Server-side processing unit
AA Vehicle motion information

(57) **Abstract:** A vehicle on-board device (2) that is installed in a vehicle comprises: a sensor information acquisition unit (201) that acquires, from an acceleration sensor (21), triaxial acceleration information indicating a time series of triaxial acceleration in a vehicle on-board device coordinate system; a specification unit (202) that specifies, from the triaxial acceleration information, a bias in the distribution of the triaxial acceleration in the vehicle on-board device coordinate system; a position detection unit (203) that, in accordance with the bias, specifies the discrepancy between the vehicle on-board device coordinate system and a vehicle coordinate system; and a conversion unit (204) that uses the discrepancy to convert the triaxial acceleration to the vehicle coordinate system, and outputs the result.

(57) 要約：車両に搭載される車載器（２）は、加速度センサ（２１）から車載器座標系における３軸加速度の時系列を示す３軸加速度情報を取得するセンサ情報取得部（２０１）と、前記３軸加速度情報から、前記車載器座標系における３軸加速度の分布の偏りを特定する特定部（２０２）と、前記偏りに応じて、前記車載器座標系と車両座標系とのずれを特定する姿勢検出部（２０３）と、前記３軸加速度を、前記ずれを用いて前記車両座標系に変換して出力する変換部（２０４）と、備える。

WO 2022/208748 A1

［続葉有］

QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告(条約第21条(3))