

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局



(10) 国际公布号
WO 2019/170024 A1

(43) 国际公布日
2019 年 9 月 12 日 (12.09.2019)

- (51) 国际专利分类号:
G06T 7/246 (2017.01)
- (21) 国际申请号: PCT/CN2019/076355
- (22) 国际申请日: 2019 年 2 月 27 日 (27.02.2019)
- (25) 申请语言: 中文
- (26) 公布语言: 中文
- (30) 优先权:
201810182797.X 2018 年 3 月 6 日 (06.03.2018) CN
201810184967.8 2018 年 3 月 6 日 (06.03.2018) CN
- (71) 申请人: 北京市商汤科技开发有限公司(BEIJING SENSETIME TECHNOLOGY DEVELOPMENT CO., LTD) [CN/CN]; 中国北京市海淀区中关村东路1号院3号楼7层710-712房间, Beijing 100084 (CN)。
- (72) 发明人: 刘绍辉(LIU, Shaohui); 中国北京市海淀区中关村东路1号院3号楼7层710-712房间, Beijing 100084 (CN)。 秦红伟(QIN, Hongwei); 中国北京市海淀区中关村东路1号院3号楼7层710-712房间, Beijing 100084 (CN)。
- (74) 代理人: 北京思源智汇知识产权代理有限公司 (BEIJING SIYUANZHUI INTELLECTUAL PROPERTY AGENCY); 中国北京市海淀区中关村东路18号财智国际大厦B座502室, Beijing 100083 (CN)。
- (81) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW。

(54) Title: TARGET TRACKING METHOD AND APPARATUS, AND ELECTRONIC DEVICE AND STORAGE MEDIUM

(54) 发明名称: 目标跟踪方法和装置、电子设备、存储介质

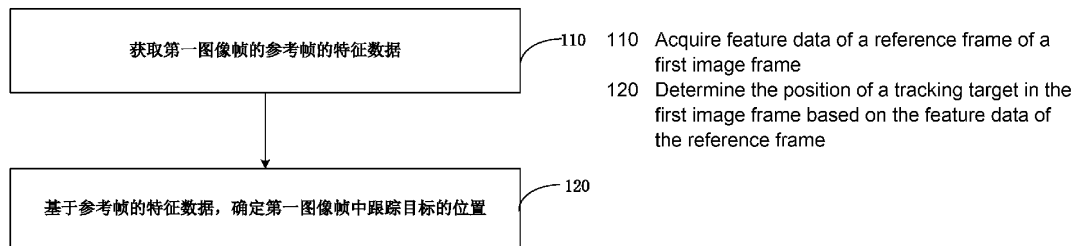


图 1

(57) Abstract: Provided are a target tracking method and apparatus, and an electronic device and a storage medium. The method comprises: acquiring feature data of a reference frame of a first image frame, wherein the first image frame and at least one second image frame have the same reference frame; and determining the position of a tracking target in the first image frame based on the feature data of the reference frame. Based on the embodiment in the present disclosure, feature data of a first image frame is acquired; and the position of a tracking target in the first image frame is determined based on the feature data of the reference frame. Since a first image frame and at least one second image frame have the same reference frame, feature data multiplexing is realized, thereby reducing the number of times that feature data calculation is carried out and improving the tracking rate.

(57) 摘要: 本公开实施例提供了一种目标跟踪方法和装置、电子设备、存储介质, 其中, 方法包括: 获取第一图像帧的参考帧的特征数据, 其中, 所述第一图像帧与至少一个第二图像帧具有相同的参考帧; 基于所述参考帧的特征数据, 确定所述第一图像帧中跟踪目标的位置。基于本公开上述实施例, 获取第一图像帧的参考帧的特征数据; 基于参考帧的特征数据, 确定第一图像帧中跟踪目标的位置, 由于, 第一图像帧与至少一个第二图像帧具有相同的参考帧, 实现了特征数据复用, 减少了特征数据的计算次数, 提升了跟踪速度。

[见续页]

WO 2019/170024 A1

(84) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布:

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。