

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2014 年 12 月 18 日(18.12.2014)



(10) 国際公開番号

WO 2014/199817 A1

- (51) 国際特許分類:
H04N 5/225 (2006.01) G08G 1/01 (2006.01)
G06T 1/00 (2006.01) G08G 1/04 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2014/063918
- (22) 国際出願日: 2014 年 5 月 27 日(27.05.2014)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2013-125311 2013 年 6 月 14 日(14.06.2013) JP
- (71) 出願人: オムロン株式会社(OMRON CORPORATION) [JP/JP]; 〒6008530 京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町 8 〇 1 番地 Kyoto (JP).
- (72) 発明者: 富井直輝(TOMII, Naoki); 〒1080075 東京都港区港南二丁目 3 番 1 3 号 オムロンソーシアルソリューションズ株式会社内 Tokyo (JP). 内藤丈嗣(NAITO, Takeshi); 〒1080075 東京都港区港南二丁目 3 番 1 3 号 オムロンソーシアルソリューションズ株式会社内 Tokyo (JP). 阪本慎宏(SAKAMOTO, Yoshihiro); 〒1080075 東京都港区港

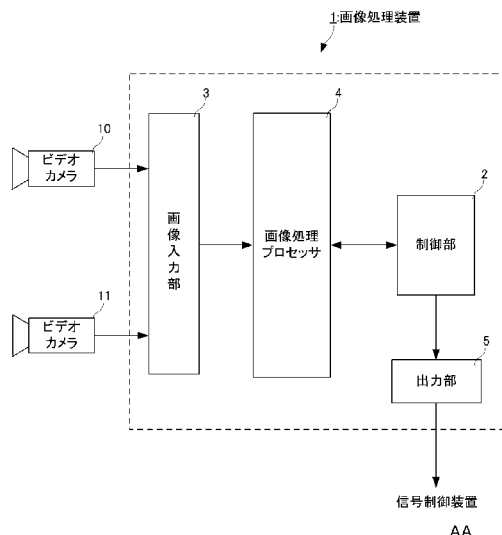
南二丁目 3 番 1 3 号 オムロンソーシアルソリューションズ株式会社内 Tokyo (JP).

- (74) 代理人: 特許業務法人 楓国際特許事務所 (KAEDE PATENT ATTORNEYS' OFFICE); 〒5400011 大阪府大阪市中央区農人橋 1 丁目 4 番 3 4 号 Osaka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ユーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR,

[続葉有]

(54) Title: IMAGE PROCESSING DEVICE, IMAGE PROCESSING METHOD, AND IMAGE PROCESSING PROGRAM

(54) 発明の名称: 画像処理装置、画像処理方法、および画像処理プログラム



- 1 Image processing device
2 Control unit
3 Image input unit
4 Image-processing processor
5 Output unit
10, 11 Video camera
AA Signal control device

(57) Abstract: Provided is a technology with which multiple types of objects with different sizes, movement speeds, and the like can be detected and tracked with good precision. Frame images of a target area photographed with video cameras (10, 11) are input to an image input unit (3). For each of multiple processing regions which are in the frame images that have been input to the image input unit (3), and for which the type of object to be detected has been prescribed, an image-processing processor (4) generates a resizing image, which is an image for which the image of the processing region has been converted to an image having a resolution in accordance with the type of object to be detected. Furthermore, the image-processing processor (4) processes the generated resizing images and detects the object type to be detected.

(57) 要約: 大きさや、移動速度等が異なる複数種類のオブジェクトについて、検出や追跡が精度よく行える技術を提供する。ビデオカメラ(10、11)で撮像した対象エリアのフレーム画像を画像入力部(3)に入力する。画像処理プロセッサ(4)は、画像入力部(3)に入力されたフレーム画像上に、検出対象であるオブジェクトの種類を定めた複数の処理領域毎に、その処理領域の画像を、検出対象であるオブジェクトの種類に応じた解像度の画像に変換したリサイジング画像を生成する。さらに、画像処理プロセッサ(4)は、生成したリサイジング画像を処理し、検出対象である種類のオブジェクトを検出する。



GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT,
NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI
(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML,
MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第 21 条(3))