

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2024年9月26日(26.09.2024)



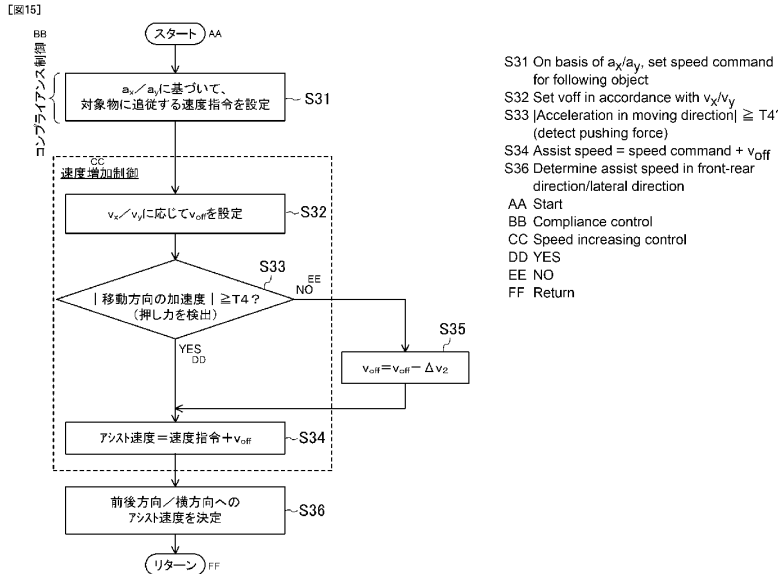
(10) 国際公開番号

WO 2024/195548 A1

- (51) 国際特許分類:
A61G 7/08 (2006.01) B60B 19/00 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2024/008581
- (22) 国際出願日: 2024年3月6日(06.03.2024)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2023-045916 2023年3月22日(22.03.2023) JP
- (71) 出願人: 株式会社ジェイテクトマシ
ンシステム (JTEKT MACHINE SYSTEMS
CORPORATION) [JP/JP]; 〒5810091 大阪府八
尾市南植松町2丁目34番地 Osaka (JP).
- (72) 発明者: 大江 洋希(OE Hiroki); 〒5810091 大阪
府八尾市南植松町2丁目34番地 株式会社ジ
ェイテクトマシシステム内 Osaka (JP).
- (74) 代理人: 弁理士法人前田特許事務所(MAEDA
& PARTNERS); 〒5300004 大阪府大阪市北
区堂島浜1丁目2番1号 新ダイビ
ル23階 Osaka (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保
護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA,
BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN,
CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC,
EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR,
HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, KE, KG, KH,
KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY,

(54) Title: CONVEYANCE ASSISTANCE DEVICE

(54) 発明の名称: 搬送補助装置



(57) Abstract: A conveyance assistance device (1) is provided with: first and second mecanum wheels (21R, 21L) that are attached to a bed (10); first and second motors (22R, 22L) that are drivingly connected to the first and second mecanum wheels; first and second current sensors (SW1, SW2) for detecting induction currents flowing through the motors (22R, 22L) during rotation of the wheels (21R, 21L); and a controller (4). The controller (4) estimates an acceleration of the bed (10) using the induction currents, sets a command rotational speed for each motor (22R, 22L) so as to follow the movement

[続葉有]

MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY, MZ,
NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT,
QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL,
ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG,
US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO(BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア(AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ(AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告(条約第21条(3))

of the bed (10) on the basis of the acceleration, and increases the command rotational speed when the acceleration is equal to or greater than a predetermined value.

(57) 要約: 搬送補助装置(1)は、ベッド(10)に取り付けられる第1及び第2メカナムホイール(21R, 21L)と、それらと駆動連結された第1及び第2モータ(22R, 22L)と、各ホイール(21R, 21L)の回転時に各モータ(22R, 22L)に流れる誘導電流を検出する第1及び第2電流センサ(SW1, SW2)と、コントローラ(4)とを備える。コントローラ(4)は、誘導電流を用いてベッド(10)の加速度を推定し、その加速度に基づいて、ベッド(10)の移動に追従させるよう各モータ(22R, 22L)の指令回転数を設定し、前記加速度が所定値以上の場合に指令回転数を増加させる。