

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2023年3月30日(30.03.2023)



(10) 国際公開番号

WO 2023/047829 A1

(51) 国際特許分類:
G05D 1/02 (2020.01)

(21) 国際出願番号: PCT/JP2022/030531

(22) 国際出願日: 2022年8月10日(10.08.2022)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願 2021-153755 2021年9月22日(22.09.2021) JP

(71) 出願人: 村田機械株式会社 (MURATA MACHINERY, LTD.) [JP/JP]; 〒6018326 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地 Kyoto (JP).

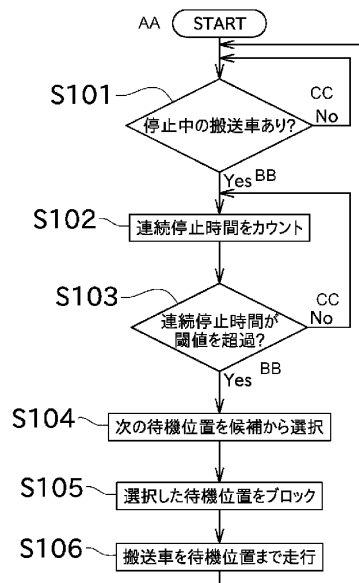
(72) 発明者: 北村 亘 (KITAMURA, Wataru); 〒4848502 愛知県犬山市大字橋爪字中島2番地 村田機械株式会社犬山事業所内 Aichi (JP).

(74) 代理人: 桂川 直己 (KATSURAGAWA, Naoki); 〒5300012 大阪府大阪市北区芝田2-2-17 和光ビル 桂川国際特許事務所 Osaka (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW,

(54) Title: TRANSPORT SYSTEM

(54) 発明の名称: 搬送システム



S101 ... Stopped transport car?
S102 ... Count continuous stoppage time
S103 ... Has continuous stoppage time exceeded threshold value?
S104 ... Select next standby position from among candidates
S105 ... Block selected standby position
S106 ... Make transport car travel to standby position
AA ... START
BB ... Yes
CC ... No

(57) Abstract: According to the present invention, a transport system comprises a plurality of transport cars and a control device. The transport cars comprise resin tires that contact routes as the transport cars travel and thereby transport goods. The control device controls the travel of the transport cars. The control device sets standby positions for transport cars that have been continuously stopped for longer than a threshold value, blocks at least the standby positions such that other transport cars are not positioned at the standby positions, and makes the relevant transport cars travel to the standby

[続葉有]

MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE,
PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD,
SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT,
TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第21条(3))

positions.

(57) 要約: 搬送システムは、複数の搬送車と、制御装置と、を備える。搬送車は、樹脂製のタイヤを備えており、タイヤを経路に接触させて走行することで物品を搬送する。制御装置は、搬送車の走行を制御する。制御装置は、連続停止時間が閾値を超えた搬送車に対して待機位置を設定し、別の搬送車が待機位置に位置しないように少なくとも当該待機位置をブロックし、搬送車を待機位置まで走行させる。