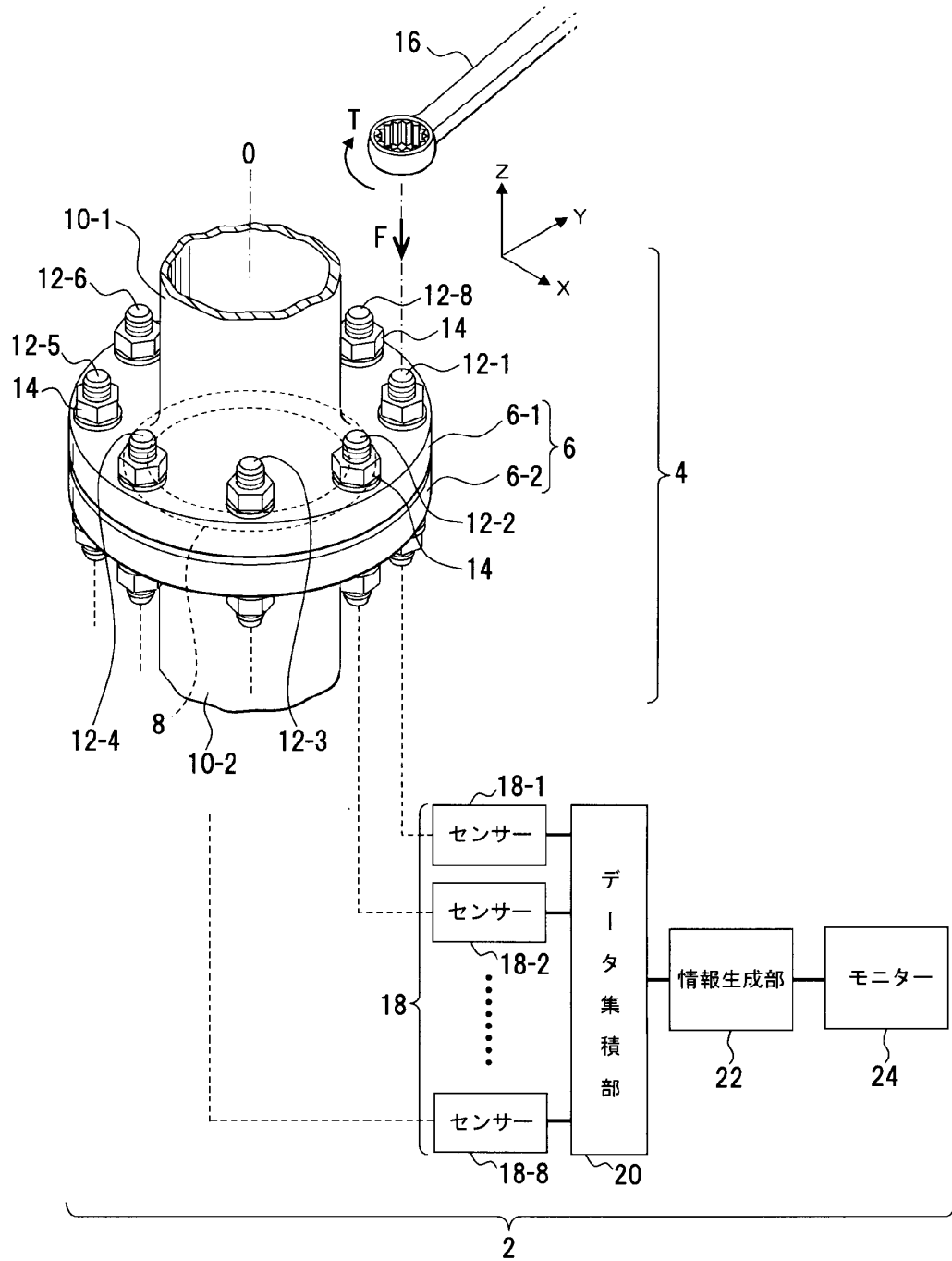


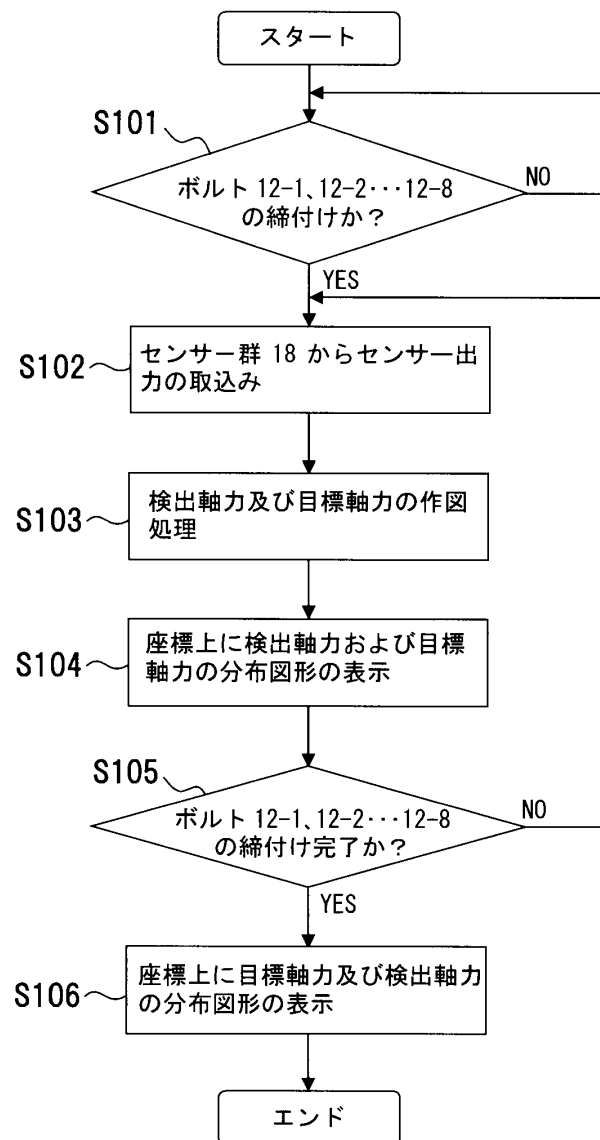
[図1]

図 1

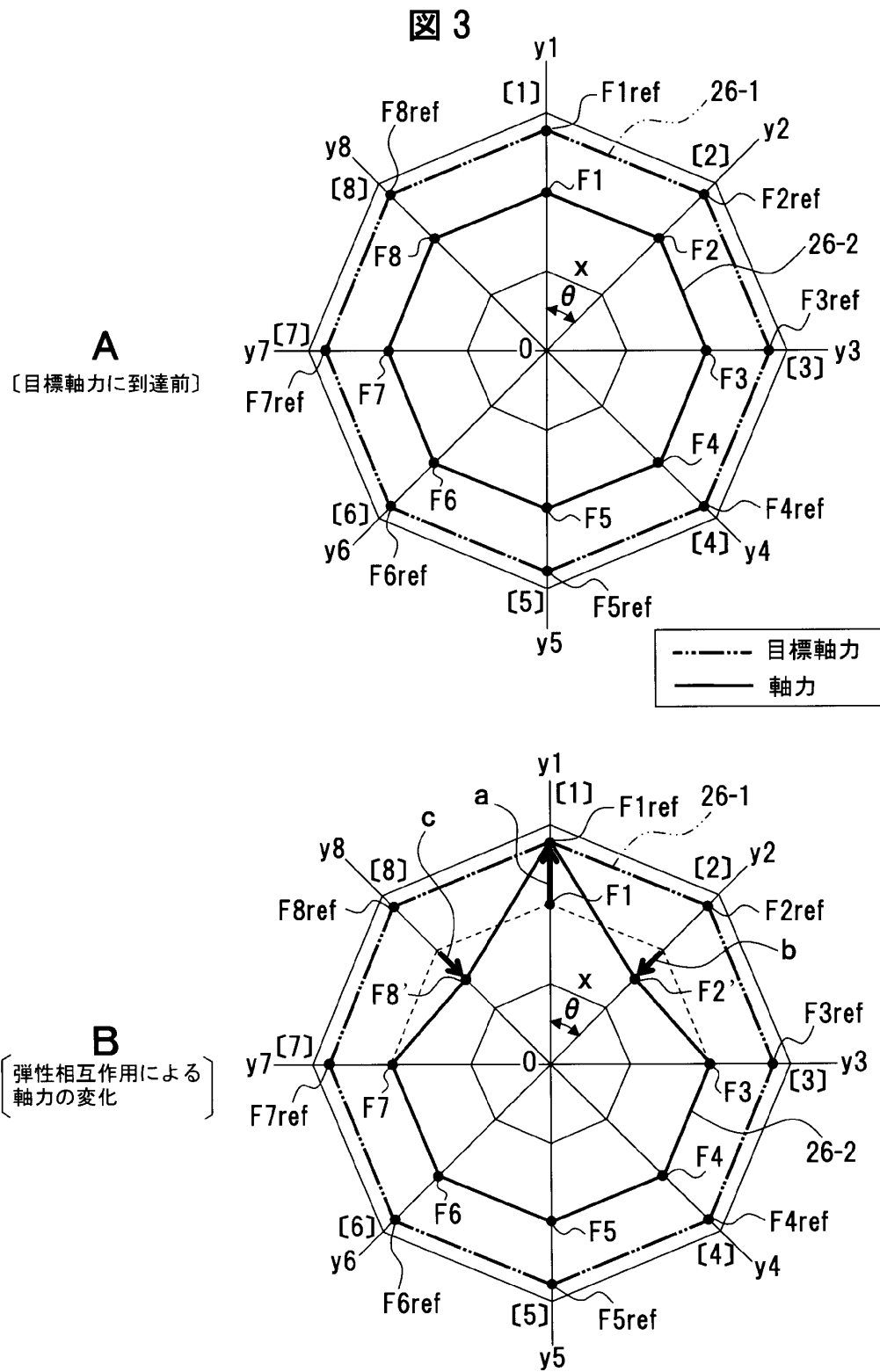


[図2]

図 2

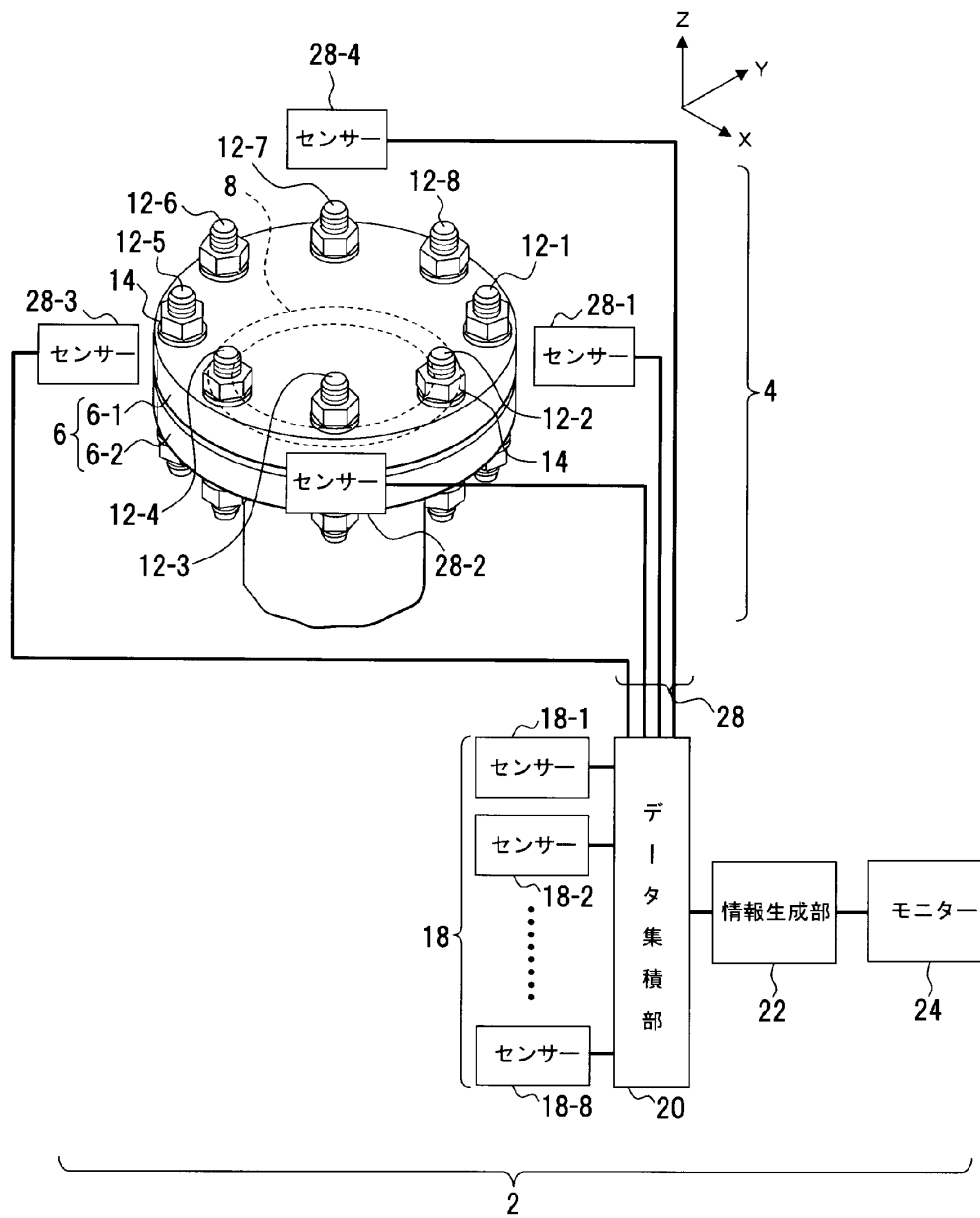


[図3]



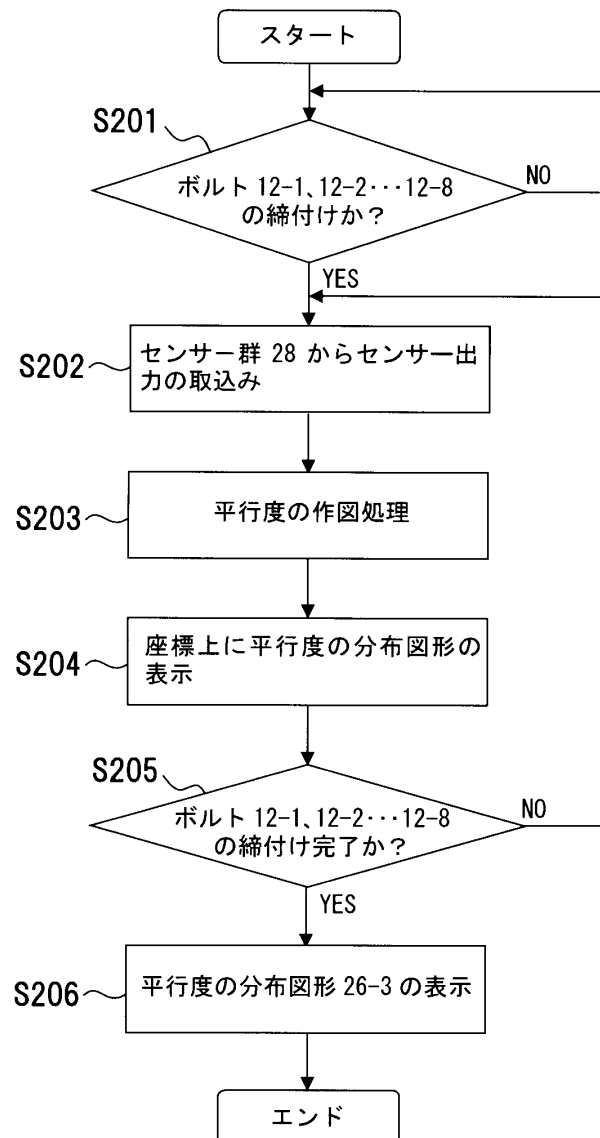
[図4]

図 4

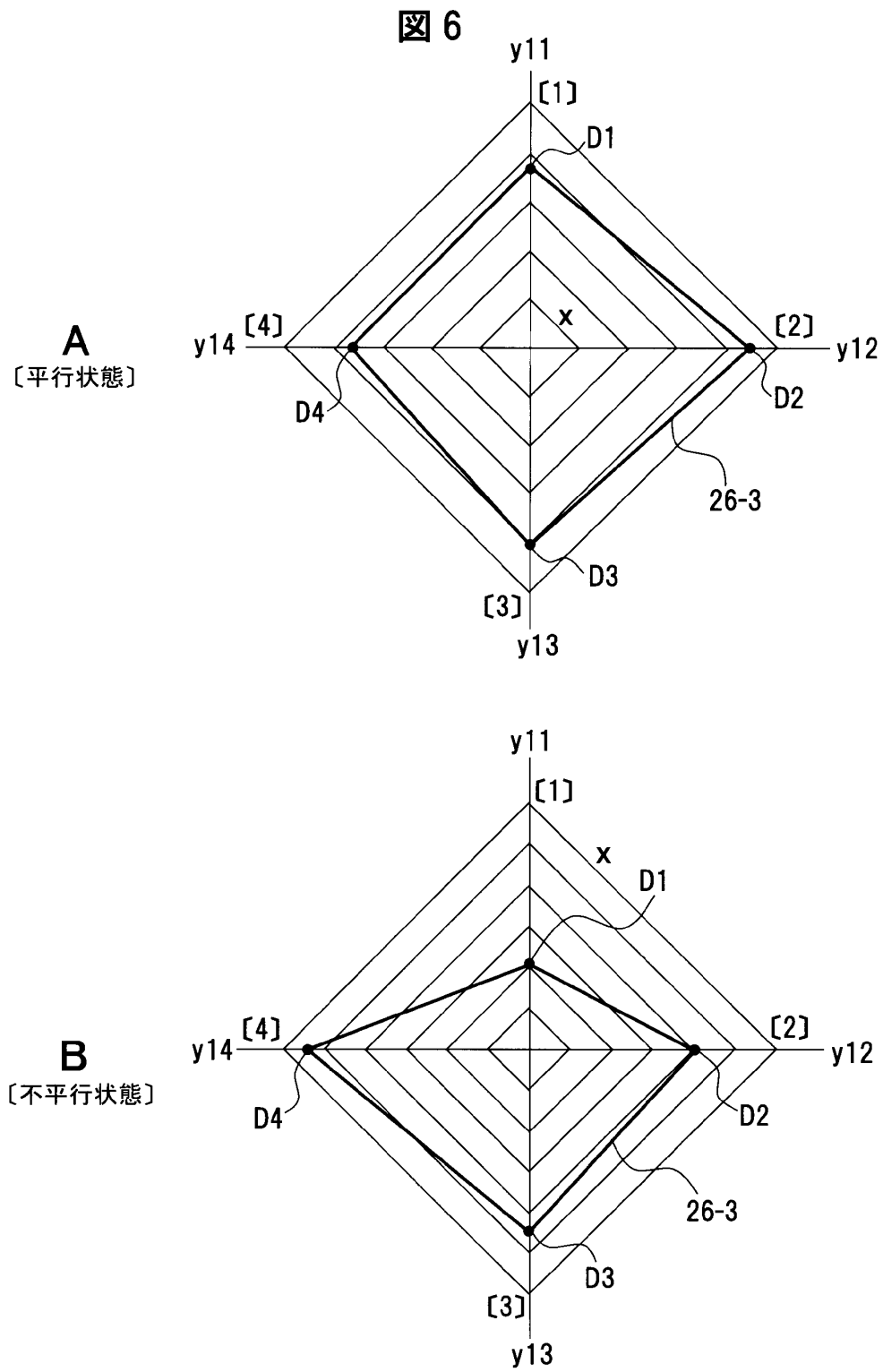


[図5]

図 5

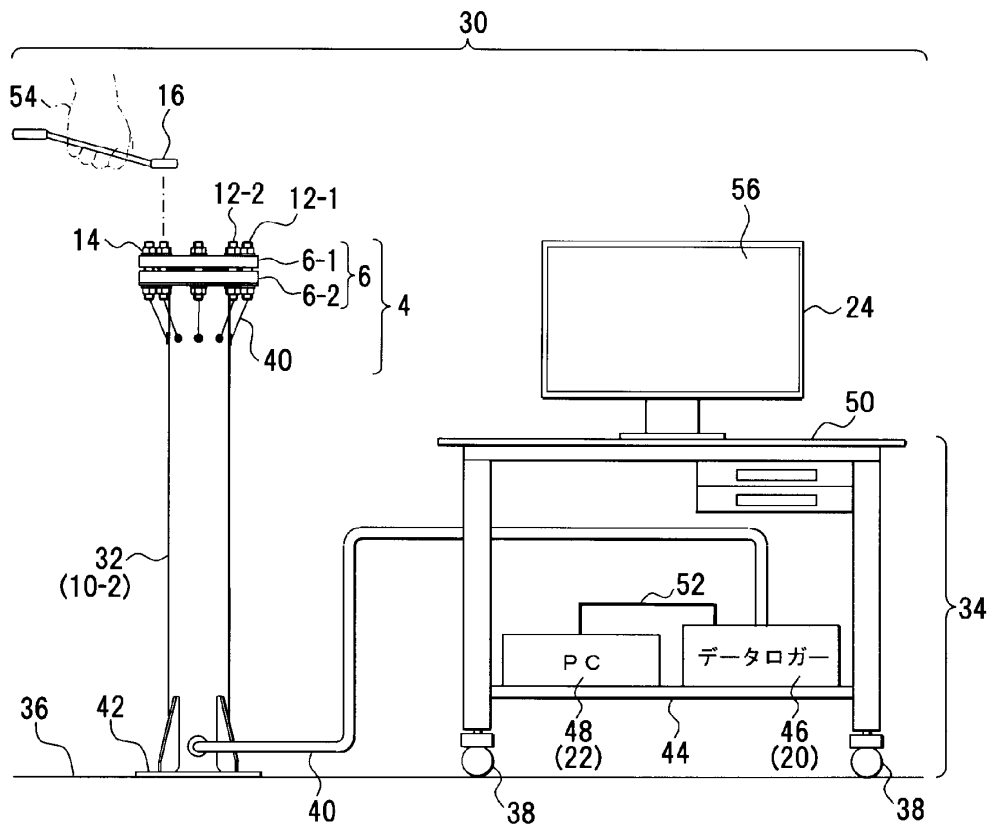


[図6]



[図7]

図 7



[図8]

図 8

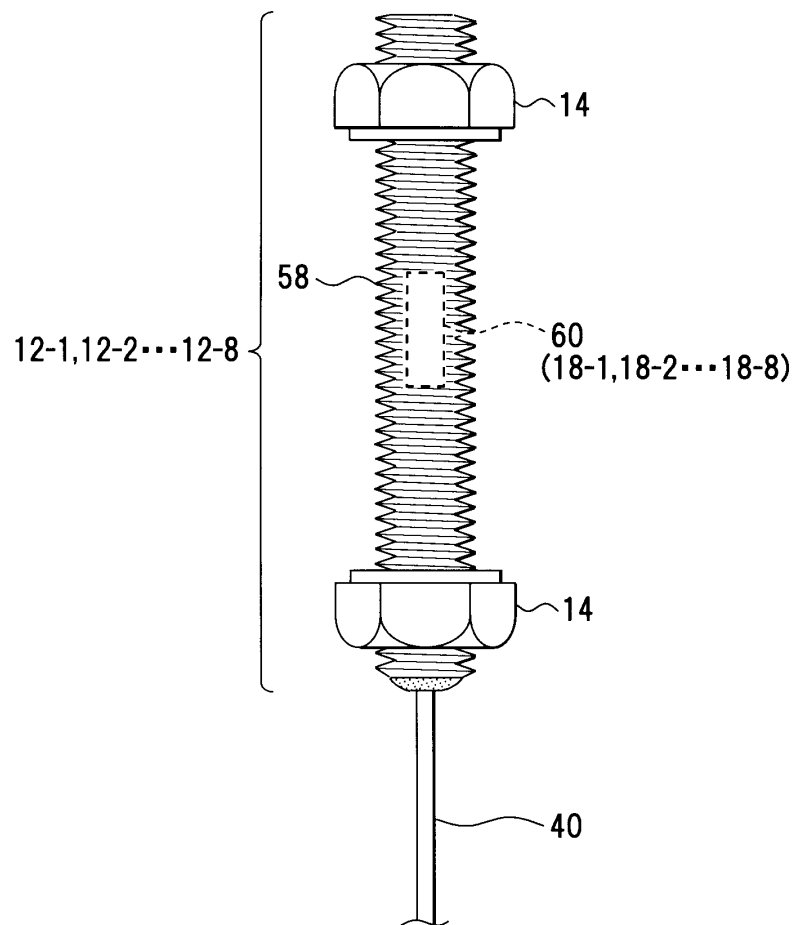
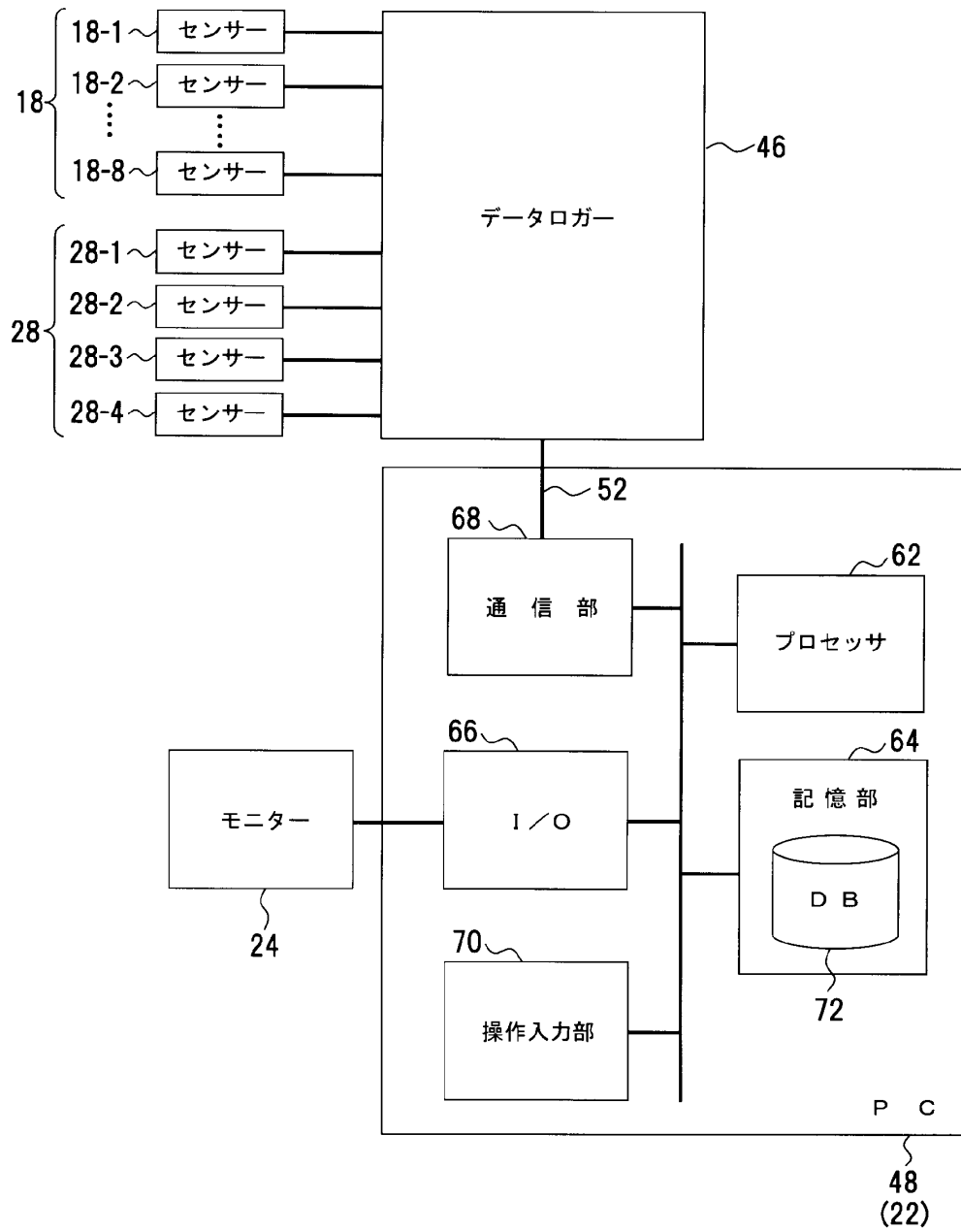
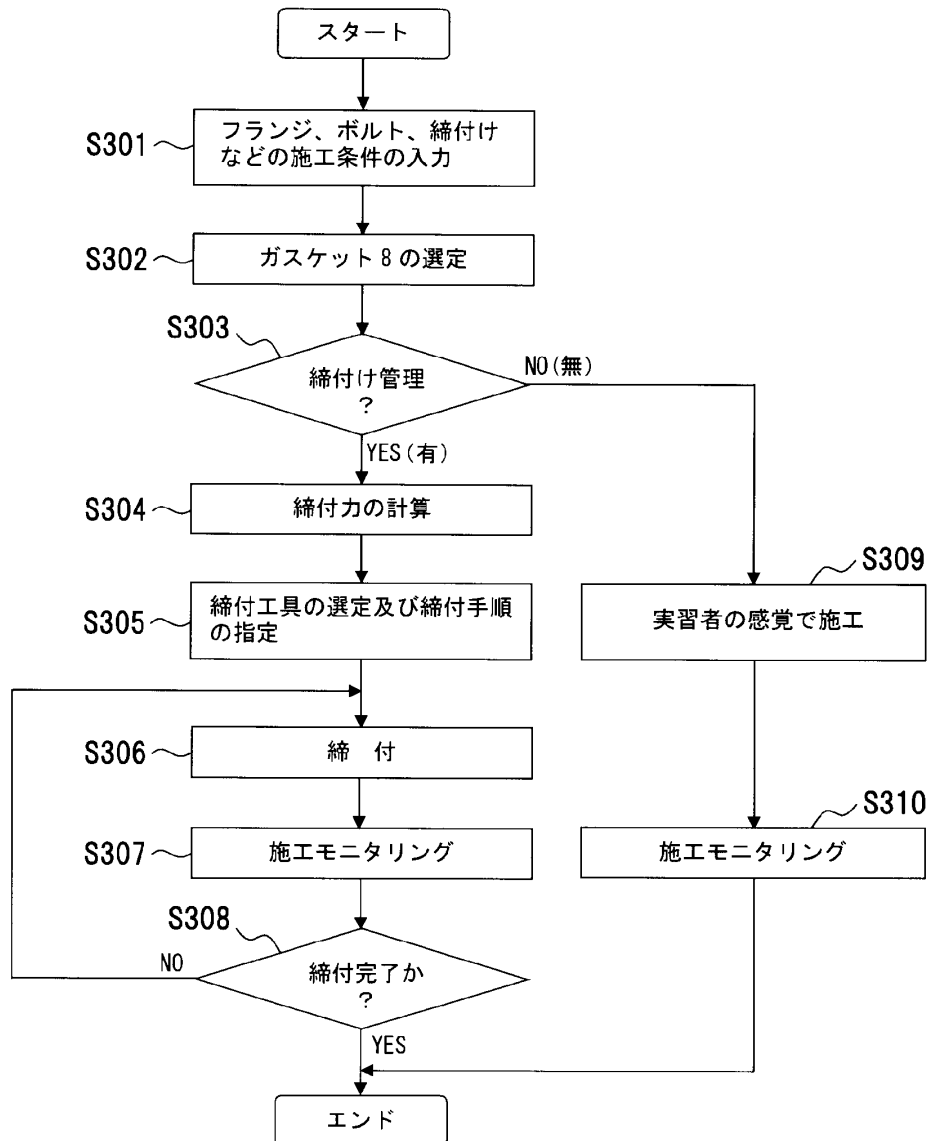


图 9



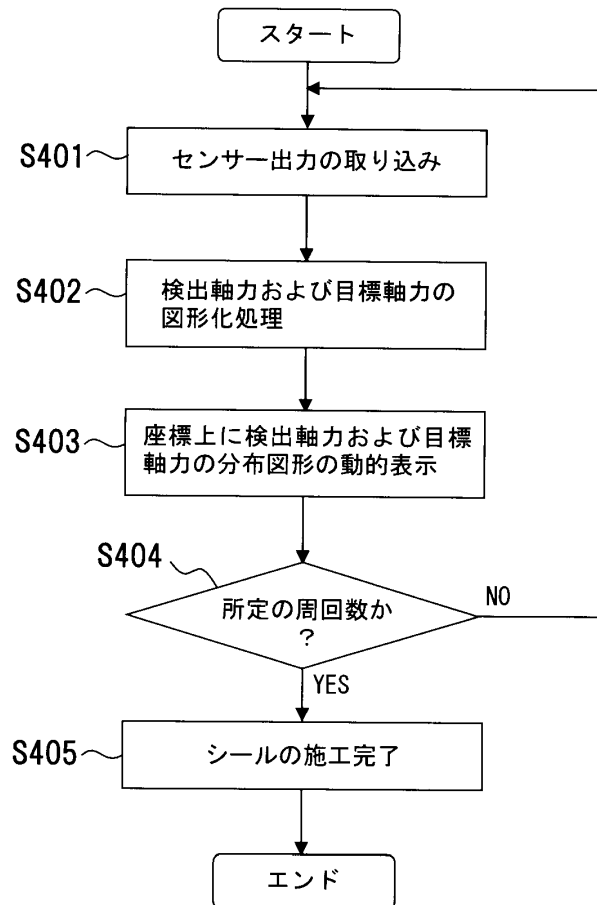
[図10]

図 10



[図11]

図 11



[図12]

図 12

[軸力テーブル 74]

		軸 力				
		センサー 18-1	センサー 18-2		センサー 18-8	
周 回 数	I	F1101	F2101		F8101	
		F1102	F2102		F8102	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	II	F1201	F2201		F8201	
		F1202	F2202		F8202	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	III	F1301	F2301		F8301	
		F1302	F2302		F8302	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	IV	F1401	F2401		F8401	
		F1402	F2402		F8402	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	...					

[図13]

図 13

[平行度テーブル 76]

		フランジ間の隙間				
		センサー 28-1	センサー 28-2	センサー 28-3	センサー 28-4	
周 回 数	I	D1101	D2101	D3101	D4101	
		D1102	D2102	D3102	D4102	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	II	D1201	D2201	D3201	D4201	
		D1202	D2202	D3202	D4202	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	III	D1301	D2301	D3301	D4301	
		D1302	D2302	D3302	D4302	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	IV	D1401	D2401	D3401	D4401	
		D1402	D2402	D3402	D4402	
		⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	...					

[図14]

図 14

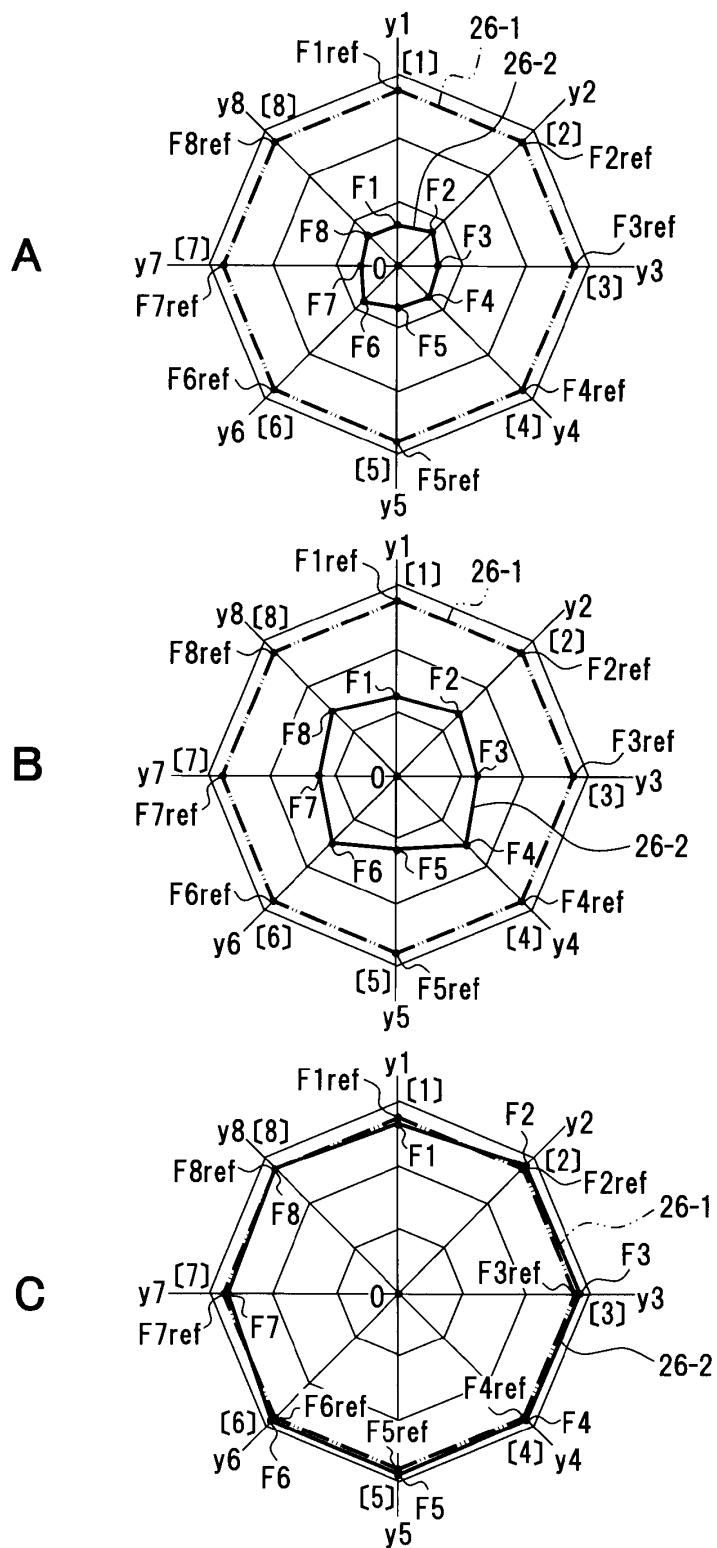
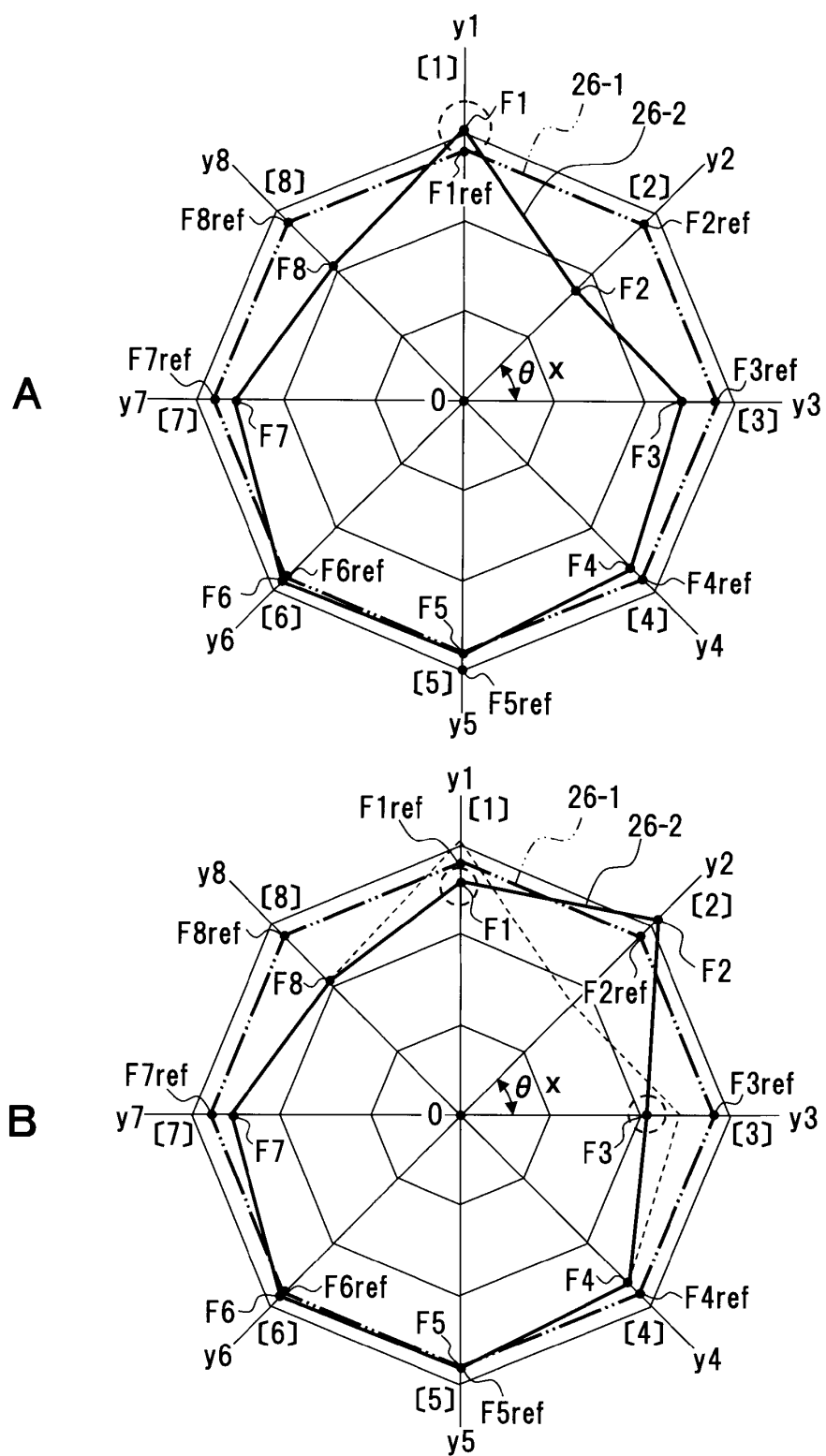
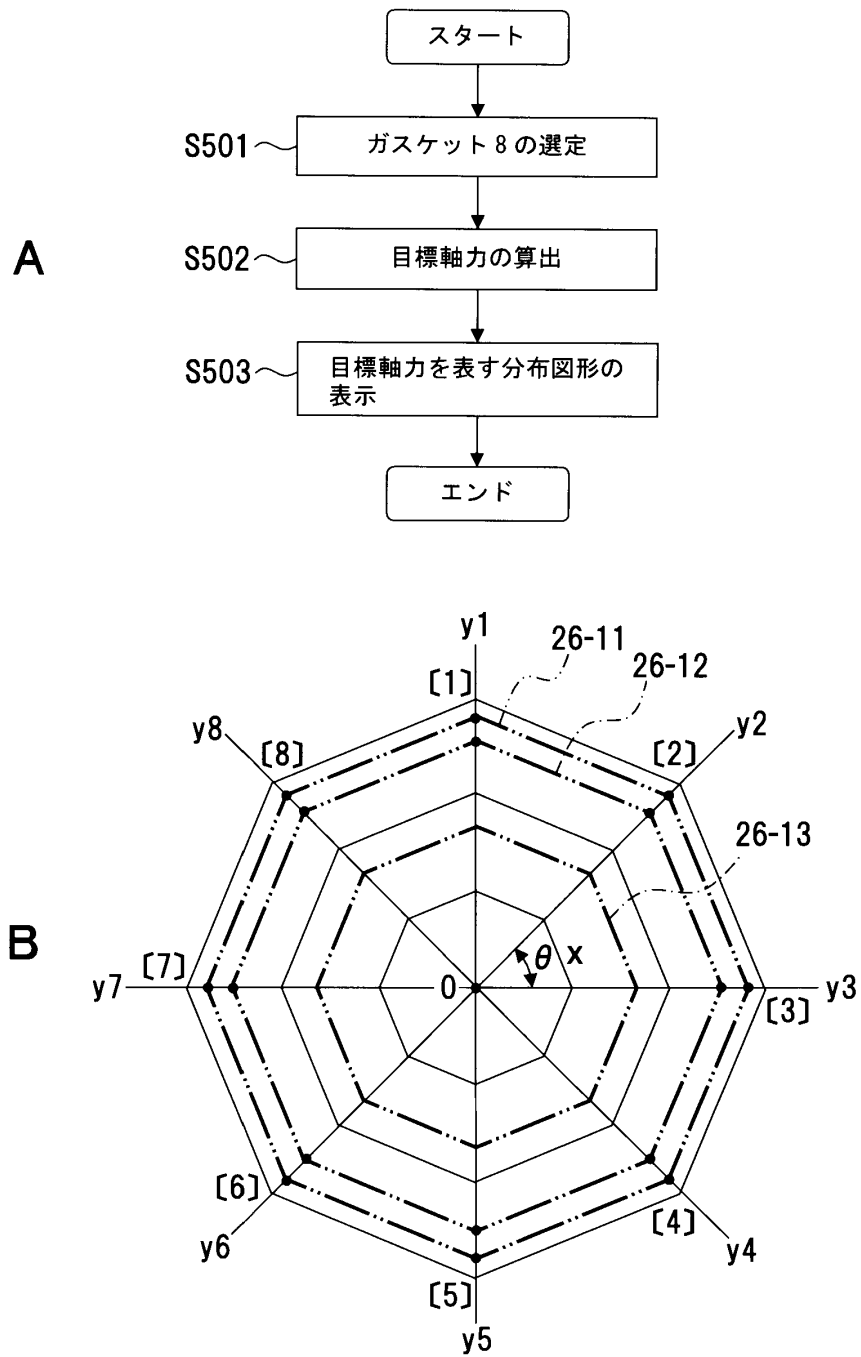


図 15



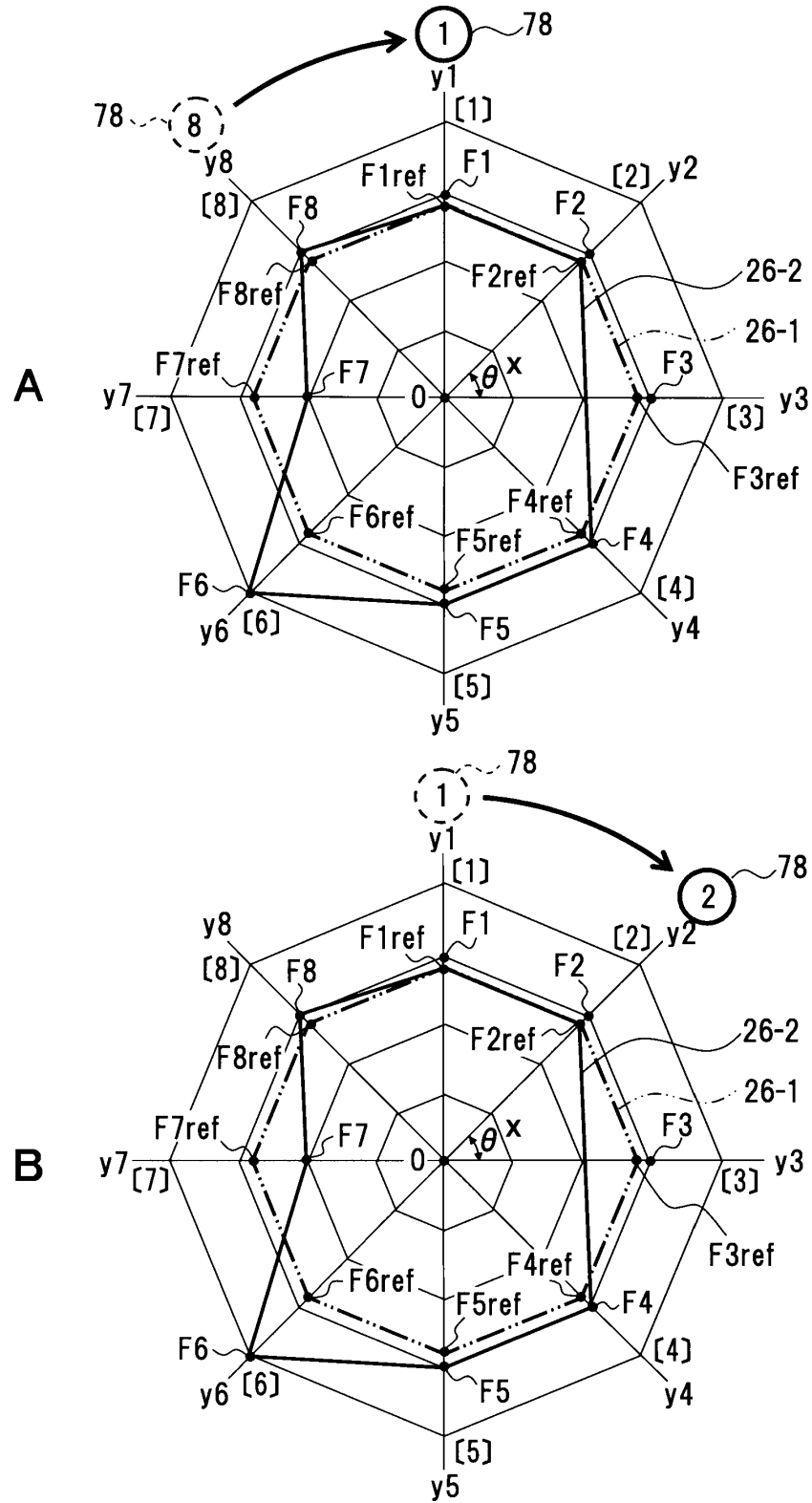
[図16]

図 16



[図17]

図 17



[図18]

図 18

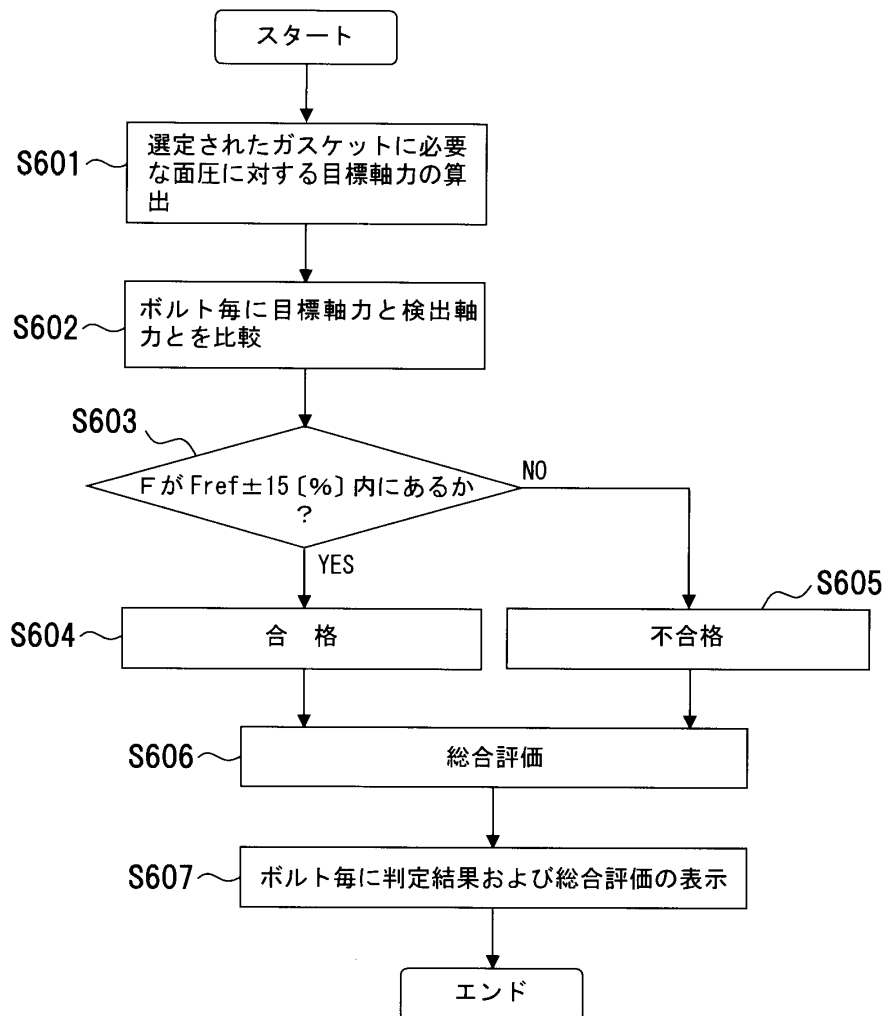


图 19

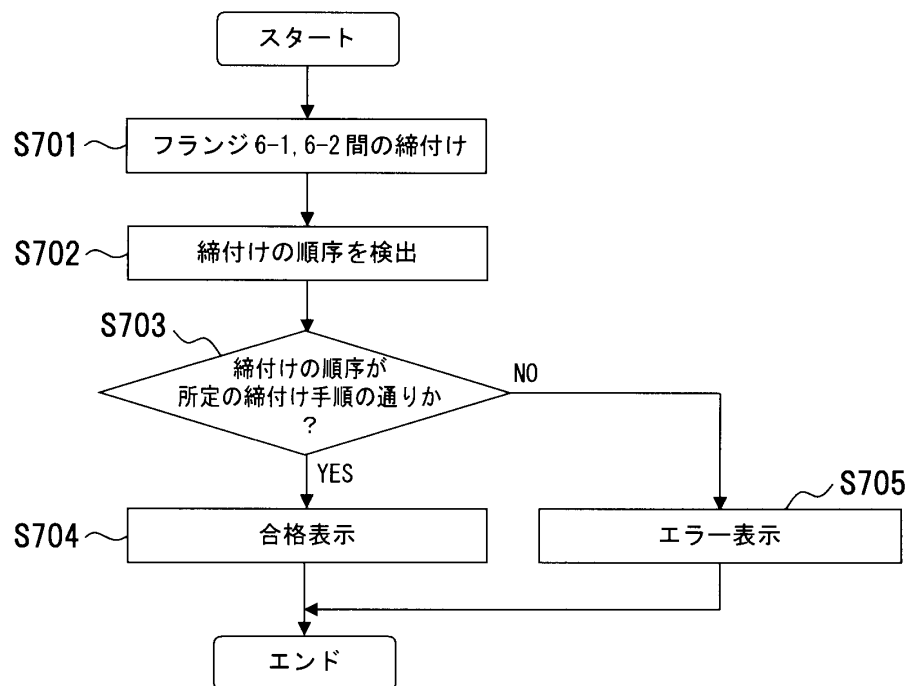


B〔評価テーブル 80〕

目標軸力	Fref=30 [kN]							
目標軸力の許容範囲	Fref±15 [%] =25.5~34.5 [kN]							
検出軸力	ボルト 12-1 の 軸力	ボルト 12-2 の 軸力	ボルト 12-3 の 軸力	ボルト 12-4 の 軸力	ボルト 12-5 の 軸力	ボルト 12-6 の 軸力	ボルト 12-7 の 軸力	ボルト 12-8 の 軸力
	28.0 [kN]	28.0 [kN]	20.0 [kN]	30.0 [kN]	30.0 [kN]	40.0 [kN]	20.0 [kN]	30.0 [kN]
個別評価	合格	合格	不合格	合格	合格	不合格	不合格	合格
総合評価	不合格							

[図20]

図 20



[図21]

図 21

