

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2023年11月16日(16.11.2023)



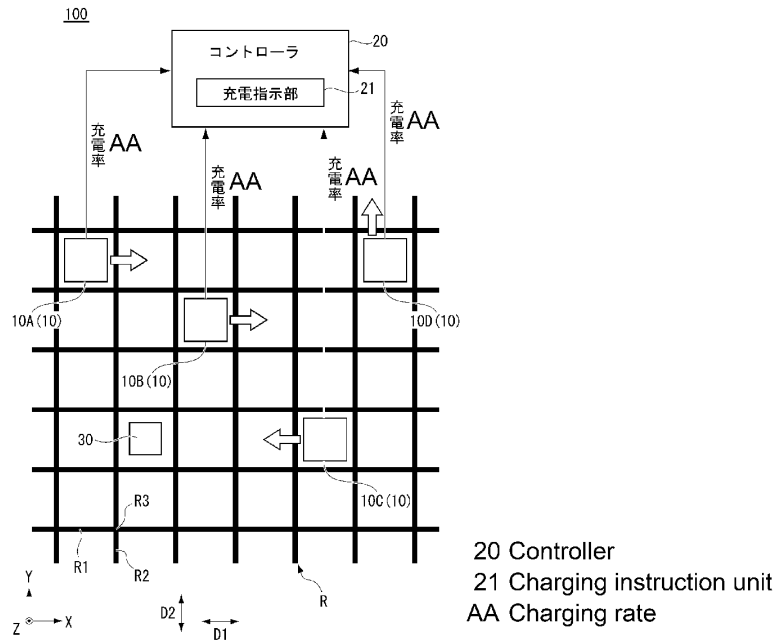
(10) 国際公開番号

WO 2023/218907 A1

- (51) 国際特許分類:
B60L 58/12 (2019.01) G05D 1/02 (2020.01)
B60L 50/60 (2019.01) H02J 7/00 (2006.01)
B60L 53/14 (2019.01) H02J 7/02 (2016.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2023/015923
- (22) 国際出願日: 2023年4月21日(21.04.2023)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2022-078653 2022年5月12日(12.05.2022) JP
- (71) 出願人: 村田機械株式会社 (MURATA MACHINERY, LTD.) [JP/JP]; 〒6018326 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地 Kyoto (JP).
- (72) 発明者: 北村 亘 (KITAMURA, Wataru); 〒4848502 愛知県犬山市大字橋爪字中島2番地 村田機械株式会社犬山事業所内 Aichi (JP).
- (74) 代理人: 西和哉 (NISHI, Kazuya); 〒1700013 東京都豊島区東池袋3-9-7 東池袋織本ビル6F Tokyo (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR,

(54) Title: CONVEYOR VEHICLE SYSTEM AND METHOD FOR CONTROLLING CONVEYOR VEHICLE

(54) 発明の名称: 搬送車システム、及び搬送車制御方法



(57) Abstract: [Problem] To inhibit reduction in conveyance efficiency of a system as a whole. [Solution] A controller 20 comprises a charging instruction unit 21 that instructs each conveyor vehicle 10 to start charging. The charging instruction unit 21: carries out a first determination process of determining whether a charging rate of a plurality of conveyor vehicles 10 as a whole is less than a first threshold value and, when the charging rate of the plurality of conveyor vehicles 10 as a whole is determined to be less than the first threshold value, instructs at least any one of the conveyor vehicles 10 to start

[続葉有]

HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告 (条約第21条(3))

charging; and carries out a second determination process of determining whether a charging rate of each conveyor vehicle 10 is less than a second threshold value less than the first threshold value and, when the charging rate of the conveyor vehicle 10 is determined to be less than the second threshold value, instructs the conveyor vehicle 10 to start charging.

- (57) 要約: 【課題】システム全体における搬送効率の低下を抑制すること。【解決手段】コントローラ 20 は、各搬送車 10 に対して充電開始を指示する充電指示部 21 を備え、充電指示部 21 は、複数の搬送車 10 全体における充電率が第 1 閾値未満であるかを判定する第 1 判定処理を行い、複数の搬送車 10 全体における充電率が第 1 閾値未満であると判定した場合に、少なくともいずれかの搬送車 10 に対して充電開始を指示し、各搬送車 10 の充電率が第 1 閾値よりも小さい第 2 閾値未満の充電率であるかを判定する第 2 判定処理を行い、搬送車 10 の充電率が第 2 閾値未満の充電率であると判定した場合に、当該搬送車 10 に対して充電開始を指示する。