

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges
Eigentum

Internationales Büro

(43) Internationales
Veröffentlichungsdatum
1. August 2013 (01.08.2013)



(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 2013/110544 A1

- (51) Internationale Patentklassifikation:
G07C 15/00 (2006.01) *G06F 3/01* (2006.01)
A63F 5/04 (2006.01)
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2013/050871
- (22) Internationales Anmeldedatum:
17. Januar 2013 (17.01.2013)
- (25) Einreichungssprache: Deutsch
- (26) Veröffentlichungssprache: Deutsch
- (30) Angaben zur Priorität:
12450004.2 23. Januar 2012 (23.01.2012) EP
- (71) Anmelder: **NOVOMATIC AG** [AT/AT]; Wiener Strasse
158, A-2352 Gumpoldskirchen (AT).
- (72) Erfinder: **KAIBLINGER, Harald**; Wiener Strasse 158,
A-2352 Gumpoldskirchen (AT). **SCHRÖTTER, Florian**;
Wiener Strasse 158, A-2352 Gumpoldskirchen (AT).
- (74) Anwalt: **HOMER, Alois**; Novomatic AG, Wiener Strasse
158, A-2352 Gumpoldskirchen (AT).

- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für
jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL,
AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW,
BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK,
DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM,
GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN,
KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD,
ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI,
NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU,
RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ,
TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA,
ZM, ZW.
- (84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für
jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW,
GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ,
TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ,
RU, TJ, TM), europäisches (AL, AT, BE, BG, CH, CY,
CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT,
LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE,
SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA,
GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: PRIZE WHEEL WITH GESTURE-BASED CONTROL

(54) Bezeichnung : GLÜCKSRAD MIT GESTENSTEUERUNG

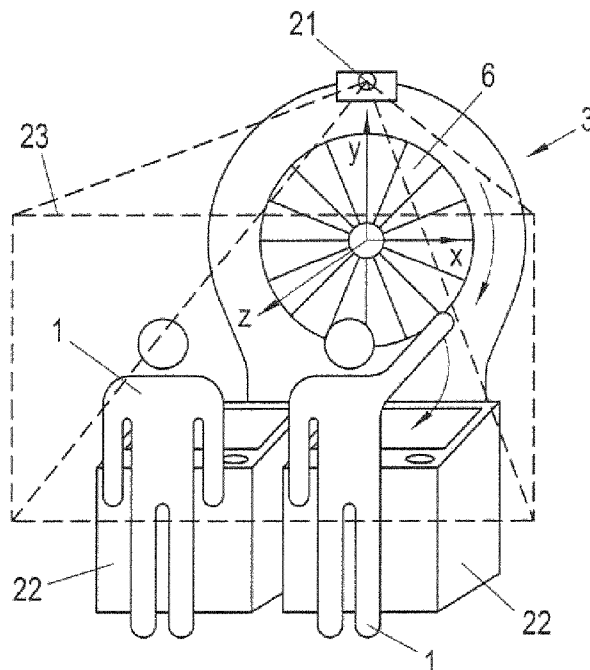


Fig. 2

(57) Abstract: The invention relates to a method and an arrangement for the operation of a prize wheel (3) by a user (1). According to the invention, the position of the center of gravity (11) and the position of a hand (12) of the user (1) are ascertained using a camera (2); a height threshold (13) is fixed at a specified value in relation to the center of gravity (11); if the position of the hand (12) exceeds the height threshold (13), a rotation phase is started, the position of the hand (12) being continuously ascertained during said rotation phase; the rotation which is carried out by the movement of the hand of the user (1) is continuously ascertained, and a rotational angle (w) is ascertained; the angular speed (w), i.e. the rate of change over time of the ascertained angle (θ), is continuously determined; the rotation phase is ended, and an angular speed (w) which is continuously ascertained, preferably immediately prior to the end of the rotation phase, is fixed as the initial rotational speed (ω_0); and a free rotation phase is started after the end of the rotation phase. The prize wheel (3) is further rotated at the initial rotational speed (ω_0) as the initial speed, and the prize wheel (3) is continuously braked and comes to rest upon a specified end position, said end position being kept available.

(57) Zusammenfassung:

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

**Erklärungen gemäß Regel 4.17:**

- hinsichtlich der Berechtigung des Anmelders, ein Patent zu beantragen und zu erhalten (Regel 4.17 Ziffer ii)
- hinsichtlich der Berechtigung des Anmelders, die Priorität einer früheren Anmeldung zu beanspruchen (Regel 4.17 Ziffer iii)

— Erfindererklärung (Regel 4.17 Ziffer iv)

Veröffentlicht:

- mit internationalem Recherchenbericht (Artikel 21 Absatz 3)

Die Erfindung betrifft ein Verfahren sowie eine Anordnung zum Betrieb eines Glücksrads (3) durch einen Benutzer (1). Erfindungsgemäß ist vorgesehen, dass mittels einer Kamera (2) die Position des Körperschwerpunkts (11) und einer Hand (12) des Benutzers (1) ermittelt werden, dass eine Höschwelle (13) auf einen vorgegebenen Wert in Relation zum Körperschwerpunkt (11) festgelegt wird und dass bei Überschreiten der Höschwelle (13) durch die Position der Hand (12) eine Drehphase gestartet wird, während der die Position der Hand (12) laufend ermittelt wird, dass die durch die Bewegung der Hand des Benutzers (1) vollführte Drehung, laufend ermittelt wird und ein Drehwinkel (w) ermittelt wird, dass die Winkelgeschwindigkeit (w), das ist die zeitliche Änderungsrate des ermittelten Winkels (0), laufend bestimmt wird, dass die Drehphase beendet wird und eine, vorzugsweise unmittelbar vor dem Ende der Drehphase, laufend bestimmte Winkelgeschwindigkeit (w) als Ausgangsdrehgeschwindigkeit (ω_e) festgestellt wird und dass nach dem Ende der Drehphase eine freie Rotationsphase gestartet wird, wobei die weitere Drehung des Glücksrads (3) mit der Ausgangsdrehgeschwindigkeit (ω_e) als Ausgangsgeschwindigkeit erfolgt und das Glücksrad (3) laufend gebremst wird und bei einer bestimmten Endposition zum Stillstand kommt und diese Endposition zur Verfügung gehalten wird.