

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局



(10) 国际公布号
WO 2025/077327 A1

(43) 国际公布日
2025 年 4 月 17 日 (17.04.2025)

(51) 国际专利分类号:
G05D 1/46 (2024.01) *E04H 6/44* (2006.01)
B64U 70/97 (2023.01)

(21) 国际申请号: PCT/CN2024/104850

(22) 国际申请日: 2024 年 7 月 11 日 (11.07.2024)

(25) 申请语言: 中文

(26) 公布语言: 中文

(30) 优先权:
202311294585.8 2023年10月8日 (08.10.2023) CN

(71) 申请人: 天津云圣智能科技有限公司 (TIANJIN YUNSHENG INTELLIGENT TECHNOLOGY CO., LTD.) [CN/CN]; 中国天津市

滨海新区经济技术开发区第十三大街 66 号 301 300457 (CN)。

(72) 发明人: 陈方平 (CHEN, Fangping); 中国天津市滨海新区经济技术开发区第十三大街 66 号 301 300457 (CN)。赵少魁 (ZHAO, Shaokui); 中国天津市滨海新区经济技术开发区第十三大街 66 号 301 300457 (CN)。张晓琪 (ZHANG, Xiaoqi); 中国天津市滨海新区经济技术开发区第十三大街 66 号 301 300457 (CN)。高明 (GAO, Ming); 中国天津市滨海新区经济技术开发区第十三大街 66 号 301 300457 (CN)。

(74) 代理人: 北京超凡宏宇知识产权代理有限公司 (CHOFN INTELLECTUAL PROPERTY); 中国

(54) Title: UNMANNED AERIAL VEHICLE CENTERING DEVICE, CENTERING CONTROL METHOD, COMPUTER DEVICE, AND STORAGE MEDIUM

(54) 发明名称: 无人机归中装置、归中控制方法、计算机装置及存储介质

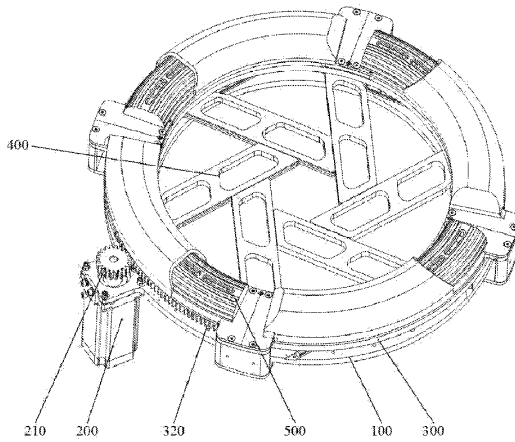


图 1

(57) Abstract: The present disclosure relates to the technical field of unmanned aerial vehicle centering positioning. Provided are an unmanned aerial vehicle centering device, a centering control method, a computer device, and a storage medium. By slidably connecting a plurality of scrapers to a fixing plate, once an unmanned aerial vehicle has landed in a centering area, a driving member drives a driving disc to rotate, and the driving disc drives the scrapers to approach each other, thereby achieving centering positioning of the unmanned aerial vehicle. The synchronous movement of the plurality of scrapers can be driven by only one driving member, such that the structure is more compact, thereby alleviating the technical problem of structural complexity in the prior art caused by the need to use two driving electric motors for two sets of parallel scrapers in existing unmanned aerial vehicle centering structures.

(57) 摘要: 本公开提供了一种无人机归中装置、归中控制方法、计算机装置及存储介质, 涉及无人机归中定位技术领域, 通过将多个刮板滑动连接在固定板上, 当无人机降落到归中区域中后, 驱动构件带动驱动盘旋转, 驱动盘带动刮板相互靠近, 对无人机归中定位, 只使用一个驱动构件即可带动多个刮板的同步移动, 结构更加紧凑, 缓解了现有技术中存在的目前无人机归中结构采用两组平行刮板需要使用两组驱动电机, 结构复杂的技术问题。

[见续页]

WO 2025/077327 A1

北京市海淀区北四环西路 68 号左岸工社1215-1218室 100080 (CN)。

(81) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布:

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。