

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2023年5月25日(25.05.2023)



(10) 国際公開番号

WO 2023/089868 A1

(51) 国際特許分類:
G05D 1/02 (2020.01)

(21) 国際出願番号: PCT/JP2022/028119

(22) 国際出願日: 2022年7月19日(19.07.2022)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願 2021-188601 2021年11月19日(19.11.2021) JP

(71) 出願人: 村田機械株式会社 (MURATA MACHINERY, LTD.) [JP/JP]; 〒6018326 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地 Kyoto (JP).

(72) 発明者: 鵜飼 祥平(UKAI Shohei); 〒4848502 愛知県犬山市大字橋爪字中島2番地 村田

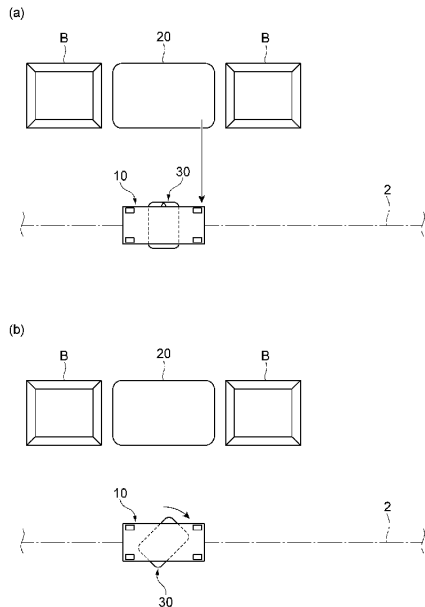
機械株式会社犬山事業所内 Aichi (JP). 須山 徳彦(SUYAMA Norihiko); 〒4848502 愛知県犬山市大字橋爪字中島2番地 村田機械株式会社犬山事業所内 Aichi (JP). 古賀 文一郎(KOGA Bunichiro); 〒1010062 東京都千代田区神田駿河台2丁目9番地 株式会社日本シューター内 Tokyo (JP).

(74) 代理人: 長谷川 芳樹, 外(HASEGAWA Yoshiki et al.); 〒1000005 東京都千代田区丸の内2丁目1番1号丸の内 M Y P L A Z A (明治安田生命ビル) 9階 創英国際特許法律事務所 Tokyo (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH,

(54) Title: TRANSPORT SYSTEM, AUTOMATED GUIDED VEHICLE, AND METHOD FOR CONTROLLING AUTOMATED GUIDED VEHICLE

(54) 発明の名称: 搬送システム、無人搬送車、及び、無人搬送車の制御方法



(57) Abstract: This transport system comprises: an object to be transported and having an elongated shape in a planar view; a station at which the object to be transported is arranged; and an automated guided vehicle that includes an elevating platform on which the object to be transported is placed, and travels autonomously along a prescribed travel route. The automated guided vehicle has an overall vehicle length which, in a planar view, is shorter than a longitudinal dimension of the object to be transported, and a vehicle width which, in a planar view, is shorter than the lateral width of the object to be transported. In a state in which the automated guided vehicle has crawled under the object to be transported, the automated guided vehicle executes a first travel direction changing operation for changing the travel direction of the automated guided vehicle such that the travel direction of the automated guided vehicle is parallel to the longitudinal direction of the object to be transported.

(57) 要約: 搬送システムは、平面視で長尺形状を呈する被搬送物と、被搬送物を配置するステーションと、被搬送物を載置する昇降台を含み、所定の走行経路に沿って自走する無人搬送車と、を備える。無人搬送車は、平面視における被搬送物の長手方向の寸法よりも短い車体全長と、平面視における被搬送物の短手方向の寸法よりも短い車体幅と、を有する。無人搬送車は、被搬送物の下方に潜り込んだ状態において、無人搬送車の進行方向が被搬送物の長手方向と平行になるように、無人搬送車の進行方向を変更する第1進行方向変更動作を実施する。

[続葉有]

CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO,
DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT,
HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP,
KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK,
LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW,
MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE,
PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD,
SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT,
TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

- 国際調査報告 (条約第21条(3))