

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2023年1月19日(19.01.2023)



(10) 国際公開番号

WO 2023/286131 A1

(51) 国際特許分類:
B64F 1/305 (2006.01)

(21) 国際出願番号: PCT/JP2021/026168

(22) 国際出願日: 2021年7月12日(12.07.2021)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(71) 出願人: 新明和工業株式会社 (SHINMAYWA INDUSTRIES, LTD.) [JP/JP]; 〒6658550 兵庫県宝塚市新明和町1番1号 Hyogo (JP).

(72) 発明者: 土橋 秀章 (DOBASHI, Hideaki). 明上 武史 (AKEGAMI, Takeshi).

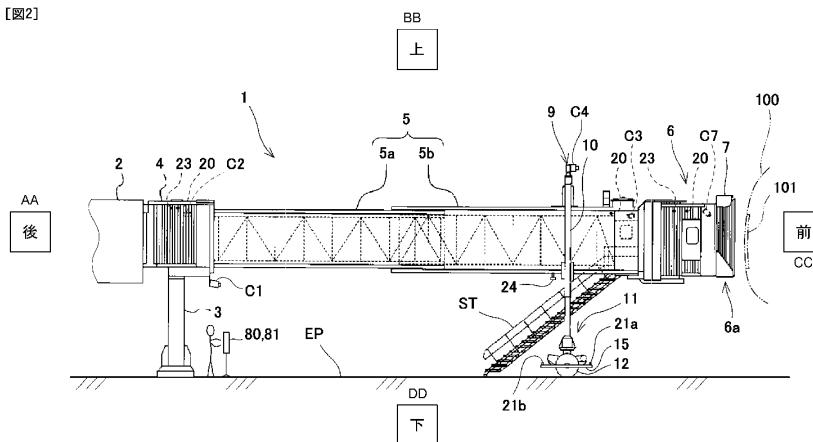
(74) 代理人: 特許業務法人 有古特許事務所 (ARCO PATENT & TRADEMARK ATTORNEYS); 〒6510088 兵庫県神戸市中央区小野柄通7丁目1番1号 日本生命三宮駅前ビル5階 Hyogo (JP).

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL,

(54) Title: BOARDING BRIDGE REMOTE OPERATION SYSTEM AND REMOTE OPERATION PROGRAM

(54) 発明の名称: 搭乗橋の遠隔操作システムおよび遠隔操作プログラム

[図2]



ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG,
US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第21条(3))

by the first image-capturing device and the monitoring information from the internal monitoring device, and outputs the information to the remote equipment. The configuration is such that the operation unit of the remote equipment is operated while the operator has direct or indirect visibility of a travel device (11) and its surroundings.

(57) 要約: 人との協調性の向上を図って搭乗橋を遠隔操作することができる搭乗橋の遠隔操作システムおよび遠隔操作プログラムを提供する。本発明の搭乗橋の遠隔操作システムの一例は、キャブ(6)の先端部の前方を撮影する第1の撮像装置と、搭乗橋(1)の内部の人の存否を監視するための内部監視装置と、ゲート(2)に対応して設けられ、オペレータによって搭乗橋(1)の動作指令の入力操作が行われる操作部と入力される情報を出力可能な情報出力部とを有する遠隔機器と通信可能に構成され、遠隔機器の操作部への入力操作に応じた動作指令を搭乗橋に与えるとともに、第1の撮像装置で撮影した映像情報及び内部監視装置の監視情報を取得して遠隔機器へ出力する遠隔制御部と、を備え、走行装置(11)及びその周辺をオペレータが直接または間接的に視認可能な状態において、遠隔機器の操作部の操作が行われるよう構成されている。