

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局



(43) 国際公開日
2012年4月5日(05.04.2012)

PCT

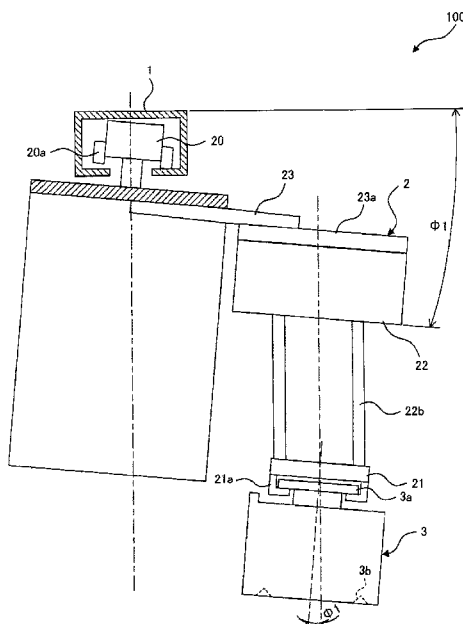
(10) 国際公開番号
WO 2012/043110 A1

- (51) 国際特許分類:
B65G 1/00 (2006.01) B66C 13/22 (2006.01)
B65G 49/07 (2006.01) H01L 21/677 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2011/069434
- (22) 国際出願日: 2011年8月29日(29.08.2011)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2010-221953 2010年9月30日(30.09.2010) JP
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): ムラテックオートメーション株式会社 (Muratec Automation Co., Ltd.) [JP/JP]; 〒6018326 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地 Kyoto (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 椿 達雄 (TSUBAKI, Tatsuo) [JP/JP]; 〒5160005 三重県伊勢市竹ヶ鼻町100番地 ムラテックオートメーション株式会社 伊勢事業所内 Mie (JP). 藤原 佑輔 (FUJIWARA, Yusuke) [JP/JP]; 〒5160005 三重県伊勢市竹ヶ鼻町100番地 ムラテックオートメーション株式会社 伊勢事業所内 Mie (JP).
- (74) 代理人: 新樹グローバル・アイピー特許業務法人 (SHINJYU GLOBAL IP); 〒5300054 大阪府大阪市北区南森町1丁目4番19号 サウスホレストビル Osaka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

[続葉有]

(54) Title: TRANSFER SYSTEM
(54) 発明の名称: 移載システム

[図2]



(57) Abstract: In order to transfer an article to a specified position on a mounting base, even during lateral transfer, a transfer system (100) enables an article being conveyed to be transferred, by means of a lateral-transfer method, between a carrier (2), which travels along a track (1) constructed in a ceiling and which conveys the article (3) being conveyed, and a mounting base (4) which is provided below the track. The transfer system is provided with a storage unit (101) and a control unit (102). The storage unit stores: (i) placement position information which represents the transfer position of the article during a placement operation which places the article, which is being held in the carrier, in a prescribed position in the mounting base; and holding-position information which represents the transfer position of the article during a holding operation wherein the carrier holds the article on the mounting base. The control unit controls the carrier such that when the placement operation is carried out, transfer can be carried out at the transfer position of the placement position information, and such that when the holding operation is carried out, transfer can be carried out at the transfer position of the holding position information.

(57) 要約: 横移載時にも物品を載置台の所定位置に移載する。移載システム(100)は、天井に敷設された軌道(1)に沿って走行しつつ被搬送物(3)を搬送する搬送車(2)と、軌道より下方に設けられる載置台(4)との間で被搬送物が横移載方式で移載可能である。移載システムは、記憶部(101)と、制御部(102)とを備えている。記憶部は、(i)搬送車に把持される物品を載置台の所定位置に載置する載置動作を行う際の物品の移載位置を表す載置位置情報を記憶する。制御部は、載置動作を行う場合、載置位置情報の移載位置で移載が行われるように、他方、把持動作を行う場合、把持位置情報の移載位置で移載が行われるように搬送車を制御する。

表す載置位置情報、及び(ii)載置台上の物品を搬送車が把持する把持動作を行う際の物品の移載位置を表す把持位置情報を記憶する。制御部は、載置動作を行う場合、載置位置情報の移載位置で移載が行われるように、他方、把持動作を行う場合、把持位置情報の移載位置で移載が行われるように搬送車を制御する。

WO 2012/043110 A1



添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第 21 条(3))