

(12) МЕЖДУНАРОДНАЯ ЗАЯВКА, ОПУБЛИКОВАННАЯ В
СООТВЕТСТВИИ С ДОГОВОРом О ПАТЕНТНОЙ КООПЕРАЦИИ (РСТ)

(19) Всемирная Организация
Интеллектуальной Собственности
Международное бюро

(43) Дата международной публикации
05 марта 2020 (05.03.2020)



(10) Номер международной публикации
WO 2020/046171 A1

(51) Международная патентная классификация:
G06K 9/80 (2006.01) *G06T 7/20* (2017.01)

Пионерская, 8, кв. 10 Московская область, г. Красно-
горск, 143402, g. Krasnogorsk (RU).

(21) Номер международной заявки: РСТ/RU2019/000526

(74) Агент: ЛАШИНА, Юлия Руслановна (LASHINA,
Julia Ruslanovna); ул. 5-я Парковая, 33, кв. 8 Москва,
105264, Moscow (RU).

(22) Дата международной подачи:
29 июля 2019 (29.07.2019)

(25) Язык подачи: Русский

(81) Указанные государства (если не указано иначе, для
каждого вида национальной охраны): AE, AG, AL, AM,
AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ,
CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO,
DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN,
HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP,
KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME,
MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ,
OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA,

(26) Язык публикации: Русский

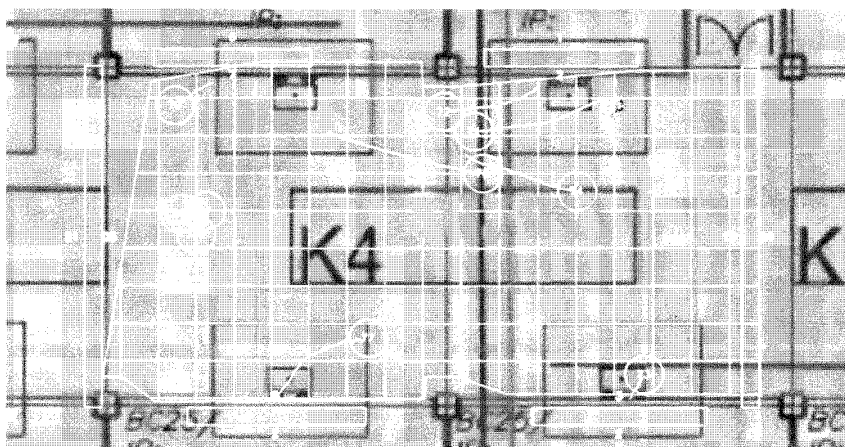
(30) Данные о приоритете:
2018131043 29 августа 2018 (29.08.2018) RU

(72) Изобретатель; и

(71) Заявитель: АБРАМОВ, Александр Владимирович
(ABRAMOV, Aleksandr Vladimirovich) [RU/RU]; ул.

(54) Title: METHOD OF BUILDING A VIDEO SURVEILLANCE SYSTEM FOR SEARCHING FOR AND TRACKING OBJECTS

(54) Название изобретения: СПОСОБ ПОСТРОЕНИЯ СИСТЕМЫ ВИДЕОНАБЛЮДЕНИЯ ДЛЯ ПОИСКА И
ОТСЛЕЖИВАНИЯ ОБЪЕКТОВ



Фиг. 15

(57) Abstract: A method of building a video surveillance system for searching for and tracking objects relates to the field of computer vision, and to methods and means of detecting and tracking moving objects, for example persons. The method consists in special adjustment of each camera of a video surveillance system by means of calibration elements, linking cameras to the location plan, plotting a coordinate match of a coordinate system of a two-dimensional image of each camera with a three-dimensional system of coordinates of a location plan, for example premises; detecting and tracking objects of interest. The method makes it possible to construct motion tracks of objects of interest in the coordinate system of the location plan by means of multicamera surveillance, to analyse the nature of behaviour and movement of objects, assess their interaction and individual parameters, as well as to calculate the quantity thereof in location regions of interest.

(57) Реферат: Способ построения системы видеонаблюдения для поиска и отслеживания объектов относится к области компьютерного зрения, методам и средствам обнаружения и отслеживания движущихся объектов, например, людей. Способ заключается в особой настройке каждой камеры системы видеонаблюдения посредством калибровочных элементов, привязке

[продолжение на следующей странице]



WO 2020/046171 A1

SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN,
TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84) **Указанные государства** (если не указано иначе, для каждого вида региональной охраны): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), евразийский (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), европейский патент (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Опубликована:

- с отчётом о международном поиске (статья 21.3)
- до истечения срока для изменения формулы изобретения и с повторной публикацией в случае получения изменений (правило 48.2(h))

камер к плану локации, построению координатного соответствия системы координат двухмерного изображения каждой камеры с трехмерной системой координат плана локации, например, помещения; детектировании и трекинге интересующих объектов. Способ обеспечивает возможность построения треков движения интересующих объектов в системе координат плана локации посредством мультикамерного наблюдения, возможность анализа характера поведения и перемещения объектов, оценки их взаимодействия и индивидуальных параметров, а также подсчета их количества в интересующих областях локации.