

【書類名】 要約書

クレーンの自動運転のための制御パラメータの精度を高めることが可能なクレーンの自動運転装置を提供する。クレーン1の自動運転装置100は、移動の始点位置及び終点位置を設定する位置条件設定部と、吊荷条件を設定する吊荷条件設定部と、天候条件を設定する天候条件設定部と、クレーン条件を設定するクレーン条件設定部と、吊荷揺動量設定部と、搬送時間設定部と、クレーン1の吊荷支持部の移動のシミュレーションを行い、吊荷支持部の経路を作成し、クレーン1の駆動装置を自動制御するための制御パラメータを算出するシミュレーション部23と、前記経路と、前記制御パラメータとに基づいてクレーン1の吊荷支持部を移動させるようにクレーン1の駆動装置を自動制御するクレーン制御部25と、を備える。

図2