

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2024年6月6日(06.06.2024)



(10) 国際公開番号
WO 2024/116620 A1

(51) 国際特許分類:
A47L 9/28 (2006.01) G05D 1/43 (2024.01)

阪府 大阪市北区梅田一丁目12-17 JR
E 梅田スクエアビル Osaka (JP).

(21) 国際出願番号: PCT/JP2023/037418

(22) 国際出願日: 2023年10月16日(16.10.2023)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願 2022-192459 2022年11月30日(30.11.2022) JP

(71) 出願人: パナソニックIPマネジメント株式会社 (PANASONIC INTELLECTUAL PROPERTY MANAGEMENT CO., LTD.) [JP/JP]; 〒5710057
大阪府門真市元町2番6号 Osaka (JP).

(72) 発明者: 王 燕峰 (WANG, Yanfeng). 柴野 伸之 (SHIBANO, Nobuyuki). 大塚 貴丈 (OTSUKA, Takatomo). 浮田 陽介 (UKITA, Yosuke).

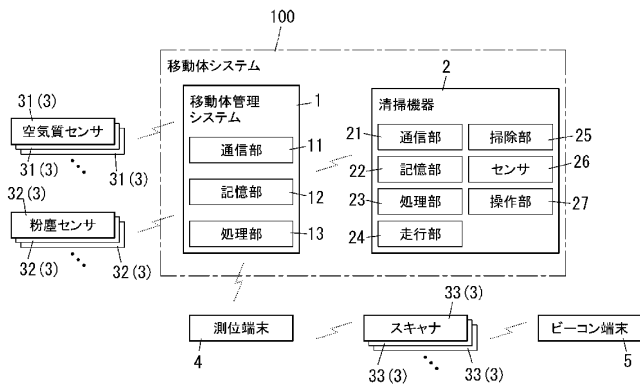
(74) 代理人: 弁理士法人北斗特許事務所 (HOKUTO PATENT ATTORNEYS OFFICE); 〒5300001 大

(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CV, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IQ, IR, IS, IT, JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, MG, MK, MN, MU, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, CV, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SC, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ,

(54) Title: MOVING BODY MANAGEMENT SYSTEM, MOVING BODY MANAGEMENT METHOD, AND PROGRAM

(54) 発明の名称: 移動体管理システム、移動体管理方法及びプログラム



- 1 Moving body management system
- 2 Cleaning device
- 4 Positioning terminal
- 5 Beacon terminal
- 11, 21 Communication unit
- 12, 22 Storage unit
- 13, 23 Processing unit
- 24 Travel unit
- 25 Cleaning unit
- 26 Sensor
- 27 Operation unit
- 31(3) Air quality sensor
- 32(3) Dust sensor
- 33(3) Scanner
- 100 Moving body system

(57) Abstract: The objective of the present disclosure is to change a route on which a cleaning device travels, according to circumstances. A moving body management system (1) comprises a processing unit (13). The processing unit (13) calculates a priority level of each of a plurality of areas on the basis of at least one of usage frequency, usage time, and environment data of each of the plurality of areas obtained from information from a monitoring device (3) installed in an arbitrary position in the vicinity of a route, changes the route according to magnitude of the calculated priority level, and transmits information related to the changed route to a cleaning device (2).

[続葉有]

DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS,
IT, LT, LU, LV, MC, ME, MK, MT, NL, NO, PL, PT,
RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF,
CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE,
SN, TD, TG).

添付公開書類：

一 国際調査報告（条約第21条(3)）

(57) 要約：本開示は、状況に応じて清掃機器の移動する経路を変更することを目的とする。移動体管理システム（1）は、処理部（13）を備える。処理部（13）は、経路付近の任意の位置に設置された監視装置（3）からの情報から得られる、複数のエリアの各々の利用頻度、利用時間、及び、環境データの少なくとも1つに基づいて、複数のエリアの各々の優先レベルを算出し、算出した優先レベルの大きさに応じて経路を変更し、変更した経路に関する情報を清掃機器（2）へ送信する。